

Analisi dell'errore

Note Title

2026-02-20

Supponiamo di avere $x \neq 0$, \tilde{x} e calcolare

$y = f(x)$, $\tilde{y} = f(\tilde{x})$. (f dipende da x , altri parametri / argomenti restano costanti).

Come sono legati $\epsilon_x = \frac{\tilde{x} - x}{x}$, $\epsilon_y = \frac{\tilde{y} - y}{y}$?

Lemma: Supponiamo che f sia di classe C^2 (continua, derivabile 2 volte, f'' continua). Allora,

$$\underbrace{\frac{\tilde{y} - y}{y}}_{\epsilon_y} \stackrel{0}{=} \underbrace{f'(x) \frac{x}{f(x)}}_{\text{coefficiente di amplificazione}} \cdot \underbrace{\frac{\tilde{x} - x}{x}}_{\epsilon_x}$$

Con la notazione $A \stackrel{0}{=} B$ intendiamo che $A = B + O(\epsilon^2)$, cioè per quantità che contengono il prodotto di due errori questo ϵ (massimo degli errori) tende a 0.

dim: Sviluppo di Taylor

$$\underbrace{f(\tilde{x})}_{\tilde{y}} = \underbrace{f(x)}_y + \underbrace{f'(x)}_{\text{coefficiente di amplificazione}} \underbrace{(\tilde{x} - x)}_{x \epsilon_x} + \underbrace{\frac{f''(\xi)}{2} (\tilde{x} - x)^2}_{O(\epsilon_x^2)}$$

$O(\epsilon_x^2)$, possiamo ignorarlo nella notazione $\stackrel{0}{=}$

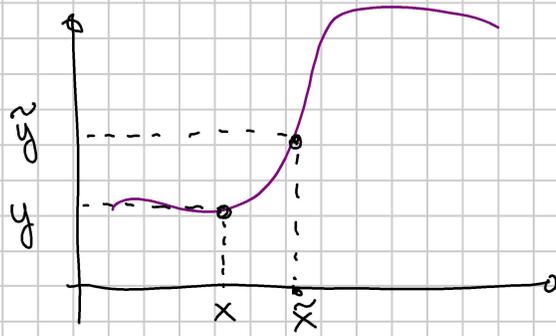
$$\epsilon_x = \frac{\tilde{x} - x}{x}$$

$$f(\tilde{x}) \stackrel{0}{=} f(x) \left[1 + \underbrace{\frac{f'(x) x}{f(x)}}_{\text{coefficiente } \epsilon_y} \epsilon_x \right]$$

$$\tilde{y} = y(1 + \epsilon_y) \iff \epsilon_y = \frac{\tilde{y} - y}{y} \quad \square$$

$$E_y = \boxed{f'(x) \frac{x}{f(x)}} E_x$$

Coef. di amplificazione



Def: il numero di condizionamento di f nel punto x è il val. assoluto del coeff. di amplificazione

$$K_{f,x} = \left| f'(x) \frac{x}{f(x)} \right| \quad \leftarrow \text{non c'è } E_x \quad \triangle!$$

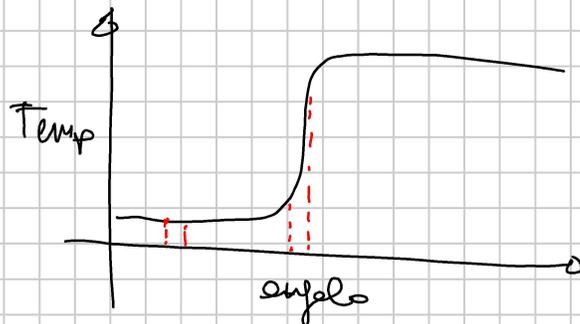
Una funzione si dice mal condizionata (in un punto x) se il suo numero di condizionamento è grande

ES: $f(x) = \frac{x}{1-x}$ ha numero di condizionamento

$$K_{f,x} = \left| f'(x) \frac{x}{f(x)} \right| = \left| \frac{1 \cdot (1-x) - x \cdot (-1)}{(1-x)^2} \cdot \frac{x}{\frac{x}{1-x}} \right| = \left| \frac{1-x}{(1-x)^2} \right| = \left| \frac{1}{1-x} \right|$$

Questo numero di condizionamento è grande quando $x \approx 1$

[Esercizi Matlab]



Errori successivi: A perturbata in B, poi B perturbata in C

$$0.9991 \rightarrow 0.999 \rightarrow 0.998$$

$$A \rightarrow B \rightarrow C$$

due errori relativi si combinano: $E_1 = \frac{B-A}{A}$ $E_2 = \frac{C-B}{B}$

L'errore relativo dovuto alla composizione delle due perturbazioni è

$$\frac{C-A}{A} \stackrel{\circ}{=} \varepsilon_1 + \varepsilon_2$$

Dim:

$$\frac{B-A}{A} = \varepsilon_1 \Leftrightarrow B = A(1 + \varepsilon_1)$$

$$\frac{C-B}{B} = \varepsilon_2 \Leftrightarrow C = B(1 + \varepsilon_2)$$

$$O(\varepsilon^2)$$

$$\varepsilon = \max(\varepsilon_1, \varepsilon_2)$$

Allora, $C = B(1 + \varepsilon_2) = A(1 + \varepsilon_1)(1 + \varepsilon_2) = A(1 + \varepsilon_1 + \varepsilon_2 + \boxed{\varepsilon_1 \varepsilon_2})$

$$\stackrel{\circ}{=} A(1 + \varepsilon_1 + \varepsilon_2)$$

$$C \stackrel{\circ}{=} A(1 + \varepsilon_1 + \varepsilon_2) \Leftrightarrow \frac{C-A}{A} \stackrel{\circ}{=} \varepsilon_1 + \varepsilon_2.$$

□

$$z = f(x, y) = x^2 - y^2$$

calcoliamo l'errore di macchina commesso nel suo calcolo (al primo ordine)

$$z = x * x - y * y \quad \left| \quad \begin{array}{l} A = x * x \\ B = y * y \\ z = A - B \end{array} \right.$$

In aritmetica di macchina, abbiamo errori di:

$$\tilde{x}$$

$$\tilde{y}$$

o approssimazioni x, y con numeri di macchina

$$\tilde{x} = x(1 + \varepsilon_x)$$

$$\tilde{y} = y(1 + \varepsilon_y)$$

$$\tilde{A} = \tilde{x} * \tilde{x}$$

$$\tilde{A} = \tilde{x}^2(1 + \varepsilon_1)$$

$$\tilde{B} = \tilde{y} * \tilde{y}$$

$$\tilde{B} = \tilde{y}^2(1 + \varepsilon_2)$$

$$\tilde{z} = \tilde{A} - \tilde{B}$$

$$\tilde{z} = (\tilde{A} - \tilde{B})(1 + \varepsilon_3)$$

→ errori nelle operazioni di macchina

Cerchiamo di calcolare gli errori sulle varie possibilità

senza pendici nei conti:

$$\begin{aligned}\tilde{A} &= \tilde{x}^2 (1 + \varepsilon_1) = x^2 (1 + \varepsilon_x)^2 (1 + \varepsilon_1) = x^2 (1 + 2\varepsilon_x + \varepsilon_x^2) (1 + \varepsilon_1) \\ &\stackrel{\circ}{=} x^2 (1 + 2\varepsilon_x + \varepsilon_1 + 2\varepsilon_x \varepsilon_1) \stackrel{\circ}{=} x^2 (1 + 2\varepsilon_x + \varepsilon_1)\end{aligned}$$

$\underbrace{\quad}_{A} \quad \underbrace{\quad}_{\varepsilon_A}$

$$\frac{\tilde{A} - A}{A} = \varepsilon_A = 2\varepsilon_x + \varepsilon_1$$

Se $|\varepsilon_x|, |\varepsilon_1| \leq u \approx 2.2 \cdot 10^{-16}$ (precisione di macchina), allora

$$|\varepsilon_A| \leq 2|\varepsilon_x| + |\varepsilon_1| \leq 3u$$

Allo stesso modo, ho

$$\tilde{B} = \tilde{y}^2 (1 + \varepsilon_2) = y^2 (1 + \varepsilon_y)^2 (1 + \varepsilon_2) \quad \varepsilon_B = 2\varepsilon_y + \varepsilon_2$$

$$\tilde{Z} = (\tilde{A} - \tilde{B}) (1 + \varepsilon_3) = (A(1 + \varepsilon_A) - B(1 + \varepsilon_B)) (1 + \varepsilon_3)$$

$$= (A - B) \left(\frac{A}{A - B} + \frac{A}{A - B} \varepsilon_A - \frac{B}{A - B} - \frac{B}{A - B} \varepsilon_B \right) (1 + \varepsilon_3)$$

$$= (A - B) \left(1 + \frac{A}{A - B} \varepsilon_A - \frac{B}{A - B} \varepsilon_B \right) (1 + \varepsilon_3)$$

$$\stackrel{\circ}{=} \underbrace{(A - B)}_Z \left(1 + \frac{A}{A - B} \varepsilon_A - \frac{B}{A - B} \varepsilon_B + \varepsilon_3 \right)$$

$$\varepsilon_Z = \frac{A}{A - B} \varepsilon_A - \frac{B}{A - B} \varepsilon_B + \varepsilon_3 = \frac{A}{A - B} (2\varepsilon_x + \varepsilon_1) - \frac{B}{A - B} (2\varepsilon_y + \varepsilon_2) + \varepsilon_3$$

$$= \frac{2x^2}{x^2 - y^2} \varepsilon_x + \frac{x^2}{x^2 - y^2} \varepsilon_1 - \frac{2y^2}{x^2 - y^2} \varepsilon_y - \frac{y^2}{x^2 - y^2} \varepsilon_2 + \varepsilon_3.$$

Usando il fatto che $|\varepsilon_x|, |\varepsilon_y|, |\varepsilon_1|, |\varepsilon_2|, |\varepsilon_3| \leq u$

$$|\varepsilon_Z| \leq \left| \frac{2x^2}{x^2 - y^2} \right| u + \left| \frac{x^2}{x^2 - y^2} \right| u + \left| \frac{2y^2}{x^2 - y^2} \right| u + \left| \frac{y^2}{x^2 - y^2} \right| u + |u|$$

Questo x^2, y^2 sono molto vicini tra loro

(ad es. $X=1$, $y=0.999$), l'errore di macchina diventa grande.
 → Errore di macchina grande per $x \approx \pm y$.

Siamo in grado di prevedere alcuni di questi coefficienti:
 ad esempio, concentriamoci sul coefficiente davanti a E_x .
 Se tutti gli altri errori $E_y, \varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3$ fossero 0, avremmo solo

$$\tilde{z} = \tilde{x}^2 - y^2 = f(\tilde{x}, y) \quad \leftarrow \text{errore ottenuto calcolando } f \text{ non in } x, \text{ ma in } \tilde{x}$$

$$z = x^2 - y^2$$

L'errore \tilde{z}

$$E_z = \frac{\tilde{z} - z}{z} = \frac{\partial z}{\partial x} \cdot \frac{x}{z} \cdot E_x = 2x \frac{x}{x^2 - y^2} E_x = \frac{2x^2}{x^2 - y^2} E_x$$

stesso coefficiente trovato sopra!

Allo stesso modo, $\sqrt{E_y}$ è l'errore che commetto se calcolo $\tilde{z} = f(x, \tilde{y})$ e ignoro tutti gli altri errori, ed è uguale a

$$E_z = \frac{\partial z}{\partial y} \cdot \frac{y}{z} E_y = -2y \cdot \frac{y}{x^2 - y^2} E_y = -\frac{2y^2}{x^2 - y^2} E_y$$

Possiamo pensare l'errore di macchina come la composizione di due errori successivi:

1) errore sugli input: $x \rightarrow \tilde{x}$, $y \rightarrow \tilde{y}$

2) errore nelle operazioni commesse: $\tilde{x}^2 - \tilde{y}^2 \rightarrow (\tilde{x} * \tilde{x}) \ominus (\tilde{y} * \tilde{y})$

1) è detto errore inerente → $\frac{f(\tilde{x}, \tilde{y}) - f(x, y)}{f(x, y)} = E_{in}$

2) è detto errore algoritmico → $\frac{g(\tilde{x}, \tilde{y}) - f(\tilde{x}, \tilde{y})}{f(\tilde{x}, \tilde{y})} = E_{alg}$

dove $g(\tilde{x}, \tilde{y})$ è la funzione che ottengo se rimpiazzo le

operazioni dentro f con operazioni di macchine.

Errori successivi:

$$\begin{array}{ccccc} f(x, y) & \rightarrow & f(\tilde{x}, \tilde{y}) & \rightarrow & g(\tilde{x}, \tilde{y}) \\ A & \rightarrow & B & \rightarrow & C \end{array}$$

$$\varepsilon_{\text{mec}} = \frac{g(\tilde{x}, \tilde{y}) - f(x, y)}{f(x, y)} \doteq \varepsilon_{\text{in}} + \varepsilon_{\text{alg}}$$

$$\varepsilon_z \doteq \underbrace{\frac{2x^2}{x^2-y^2} \varepsilon_x - \frac{2y^2}{x^2-y^2} \varepsilon_y}_{\varepsilon_{\text{in}}} + \underbrace{\frac{x^2}{x^2-y^2} \varepsilon_1 - \frac{y^2}{x^2-y^2} \varepsilon_2 + \varepsilon_3}_{\varepsilon_{\text{alg}}}$$

Supponiamo ora di cambiare algoritmo per calcolare la stessa quantità:

$$z = f(x, y) = x^2 - y^2 = (x+y)(x-y) \quad \rightarrow \text{stesse funzioni}$$

La seconda forma propone un algoritmo diverso:

$$\begin{array}{l|l} C = x+y & \tilde{C} = \tilde{x} \oplus \tilde{y} \\ D = x-y & \tilde{D} = \tilde{x} \ominus \tilde{y} \\ z = C * D & \tilde{z} = \tilde{C} \otimes \tilde{D} \end{array}$$

Qui \tilde{x}, \tilde{y} sono gli stessi di sopra (approssimazioni di x, y con numeri di macchine), però \tilde{z} è diverso, perché lo calcolo con una sequente diversa di operazioni.

$$\varepsilon_{\text{in}} = \frac{f(\tilde{x}, \tilde{y}) - f(x, y)}{f(x, y)} \quad \text{resta lo stesso, ma}$$

$$\varepsilon_{\text{alg}} = \frac{g(\tilde{x}, \tilde{y}) - f(\tilde{x}, \tilde{y})}{f(x, \tilde{y})} \quad \text{è diverso perché è diverso lo } g!$$

$$\begin{array}{l} \tilde{C} = (\tilde{x} + \tilde{y})(1 + \varepsilon_4) \\ \tilde{D} = (\tilde{x} - \tilde{y})(1 + \varepsilon_5) \end{array} \quad \tilde{z} = (\tilde{C} * \tilde{D})(1 + \varepsilon_6) \quad |\varepsilon_4|, |\varepsilon_5|, |\varepsilon_6| \ll 1$$

$$E_z = \underbrace{\frac{2x^2}{x^2-y^2} E_x - \frac{2y^2}{x^2-y^2} E_y}_{E_m \text{ (upole e p\u00f2le)}} + \underbrace{E_4 + E_5 + E_6}_{E_{alg} \text{ (diversi)}}$$

E_m \u00e8 sempre presente indipendentemente da qualunque algoritmo
 E_{alg} varia a seconda dell'algoritmo.

```
def calcolo (x: float, y: float)
  ...
  
```

\uparrow \uparrow
 già offerti da E_m !