

## Esercizio dalla volta scorsa

Sia  $T_n$  la matrice  $n \times n$  tale che

$$(T_n)_{ij} = \begin{cases} 1 & i = j, \\ -2 & i = j - 1, \\ 0 & \text{altrimenti,} \end{cases}$$

ad esempio

$$T_4 = \begin{bmatrix} 1 & -2 & & \\ & 1 & -2 & \\ & & 1 & -2 \\ & & & 1 \end{bmatrix}$$

(gli elementi non visualizzati sono 0).

### Esercizio

Scrivete una function `x = sup_solve_T(b)` che risolve il sistema triangolare  $T_n x = b$ . Riuscite a scrivere questa funzione utilizzando  $O(n)$  operazioni aritmetiche, senza memorizzare esplicitamente la matrice  $T_n$  ma vedendo come sono fatte le formule per questo caso particolare?

## Esercizio dalla volta scorsa

Utilizzando il comando `triu(ones(n))`, potete generare una matrice triangolare superiore con tutte le entrate nel triangolo uguali a 1:

$$U_n = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & \cdots & 1 \\ 0 & 1 & 1 & \cdots & 1 \\ 0 & 0 & 1 & \cdots & 1 \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

### Esercizio

Scrivete una function `x = risolvi_sistema(b)` che, dato in input un vettore  $b \in \mathbb{R}^n$ , calcola la soluzione del sistema lineare  $U_n x = b$ . Sapreste scrivere questa funzione in modo che abbia costo computazionale  $\mathcal{O}(n)$ ?

# Algoritmo di Thomas

## Esercizio

Trovare la fattorizzazione LU (senza pivoting, tramite matrici elementari di Gauss) della matrice *tridiagonale*

$$T = \begin{bmatrix} \alpha_1 & \beta_1 & & & \\ \gamma_1 & \alpha_2 & \beta_2 & & \\ & \gamma_2 & \alpha_3 & \ddots & \\ & & \ddots & \ddots & \beta_{n-1} \\ & & & \gamma_{n-1} & \alpha_n \end{bmatrix}$$

(al solito, gli elementi non scritti sono 0).

Scrivere una

function `[alphahat, beta, gammahat] = lutridiag(alpha, beta, gamma)`  
che, dati in input i tre vettori  $\alpha, \beta, \gamma$ , restituisce tre vettori che contengono gli elementi non-nulli della sua fattorizzazione LU.

# Algoritmo di Thomas

## Esercizio

Scrivere una funzione che, dati in input  $b$  e  $\alpha$ ,  $\beta$ ,  $\gamma$  dalla routine precedente, calcola la soluzione del un sistema lineare  $Tx = b$  per sostituzione.

Testare la funzione per la soluzione del sistema  $Tx = b$  con  $n = 50$ ,  
 $\alpha = 1e-8 * \text{ones}(n, 1)$ ,  
 $\beta = \text{ones}(n, 1)$ ;  $\gamma = \beta$ ;  $b = (1:n)'$ .

Confrontare l'output della funzione con quello ottenuto usando  $T \setminus b$  in Matlab.

Come sono fatte le matrici  $L$ ,  $U$  restituite da  $[L, U] = \text{lu}(T)$  di Matlab?  
Dove hanno elementi non-zero? Controllare con  $\text{spy}(L)$ ,  $\text{spy}(U)$ .