

# PROGRAMMAZIONE 2

## 23. Gestione della Memoria e Garbage Collection

# Gestione della memoria

---

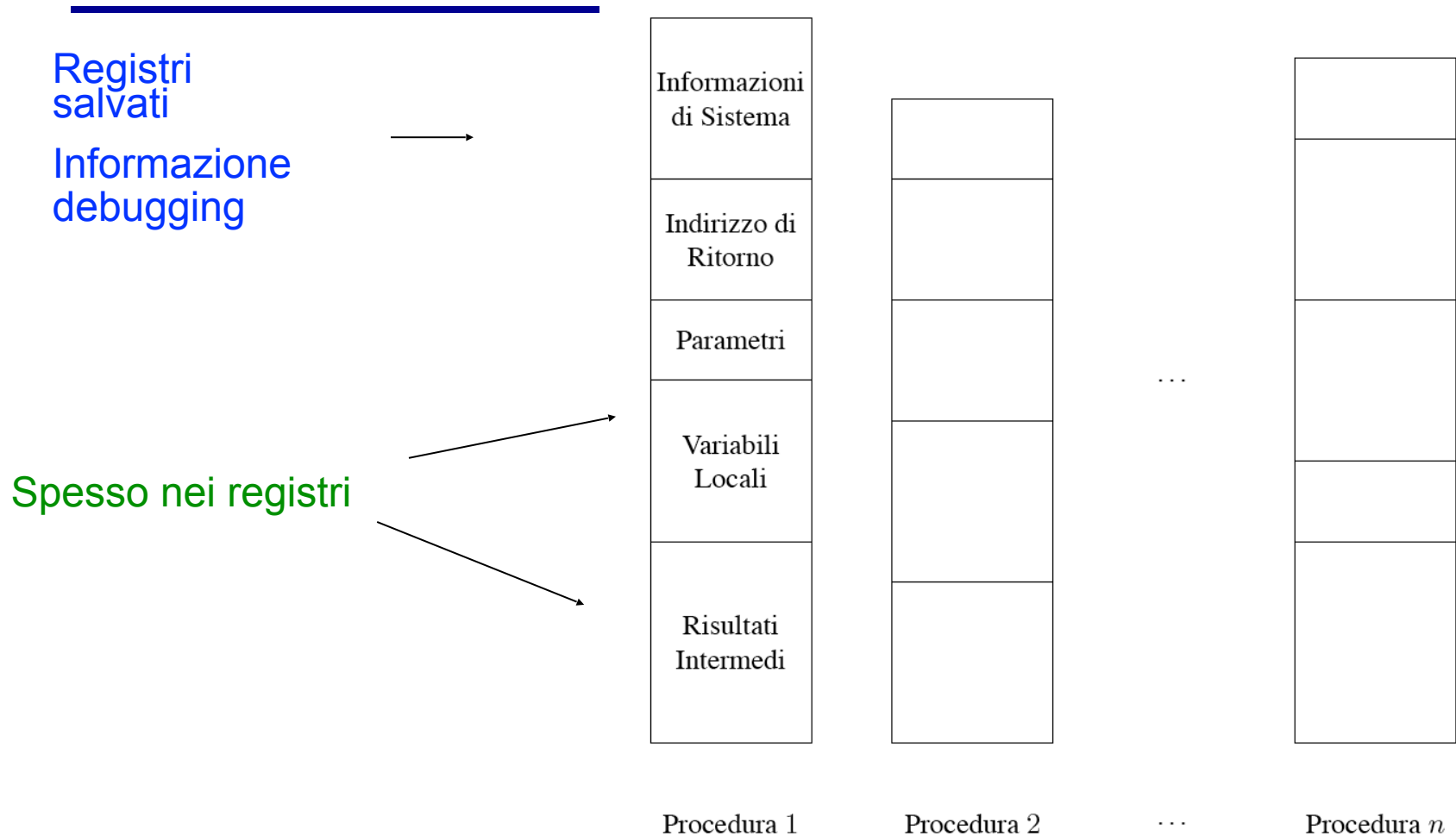
- Static area
  - dimensione fissa, contenuti determinati e allocati a tempo di compilazione
- Runtime stack
  - dimensione variabile (record attivazione)
  - gestione sotto-programmi
- Heap
  - dimensione fissa/variabile
  - supporto alla allocazione di oggetti e strutture dati dinamiche
    - `malloc` in C, `new` in Java

# Allocazione statica

---

- Entità che ha un indirizzo assoluto che è mantenuto per tutta l'esecuzione del programma
- Solitamente sono allocati staticamente
  - variabili globali
  - costanti determinabili a tempo di compilazione
  - tabelle usate dal supporto a runtime (per type checking, garbage collection, ecc.)
  - variabili locali sotto-programmi (senza ricorsione)
- Spesso usate in zone protette di memoria

# Allocazione statica: sotto-programmi



Chiamate successive della stessa procedura condividono la stessa zona di memoria

# Allocazione dinamica: pila

---

- Per ogni istanza di un **sotto-programma** a **runtime** abbiamo un **record di attivazione** contenente le informazioni relative a tale istanza
- Analogamente, ogni blocco ha un suo record di attivazione (più semplice)
- Anche in un linguaggio senza ricorsione può essere utile usare la pila per risparmiare memoria...
- **Blocchi in-line seguono una politica LIFO**

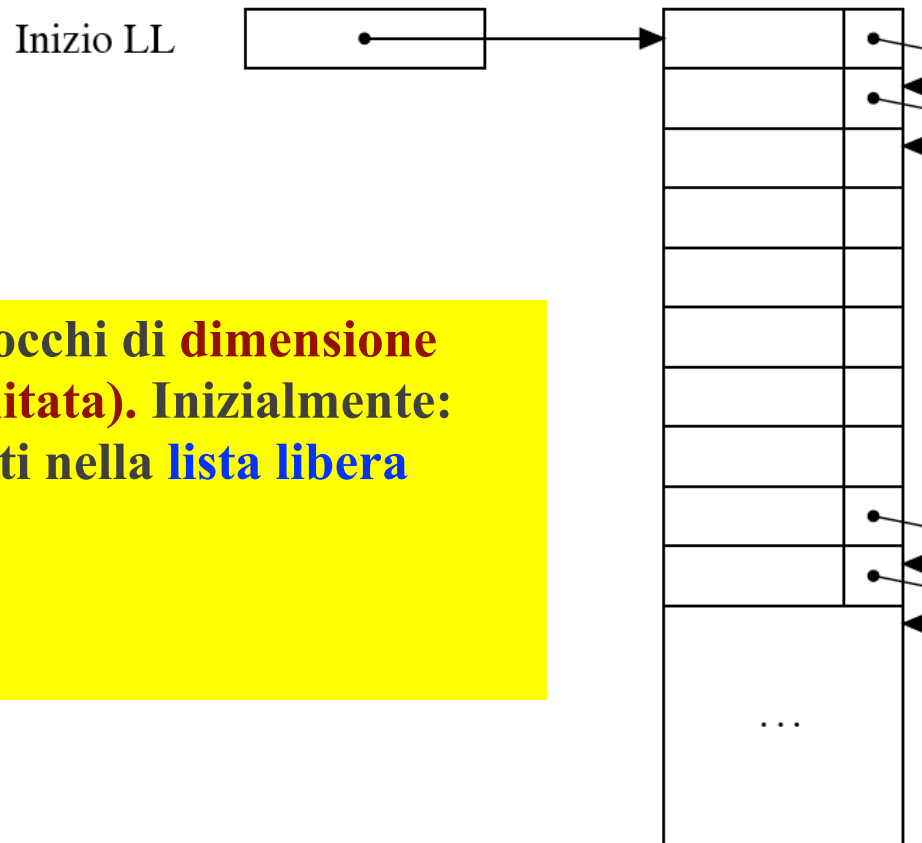
# Allocazione dinamica con **heap**

---

- **Heap**: regione di memoria i cui blocchi di memoria possono essere **allocati** e **de-allocati** in momenti arbitrari
- Necessario quando il linguaggio (es. **Pascal, C, Java**) permette
  - **allocazione esplicita di memoria a runtime**
  - **oggetti di dimensioni variabili**
  - **oggetti con vita non LIFO**
- La gestione dello **heap** non è banale
  - **gestione efficiente dello spazio: frammentazione**
  - **velocità di accesso**

# Heap: blocchi di dimensione fissa

Situazione iniziale



**Heap** suddiviso in blocchi di **dimensione fissa (abbastanza limitata)**. Inizialmente: tutti i blocchi collegati nella **lista libera**

# Heap: blocchi di dimensione fissa

**Allocazione** di uno o più blocchi contigui

**Deallocazione:** restituzione a lista libera

Gestione semplice a patto che si riesca a recuperare la memoria da restituire alla lista libera





# Heap: blocchi di dimensione variabile

---

- Inizialmente **unico blocco** nello heap
- **Allocazione**: determinazione di un blocco libero della dimensione opportuna
- **De-allocazione**: restituzione alla lista libera
- **Problemi**:
  - le operazioni devono essere efficienti
  - evitare lo **spreco di memoria**
    - ✓ frammentazione interna
    - ✓ frammentazione esterna

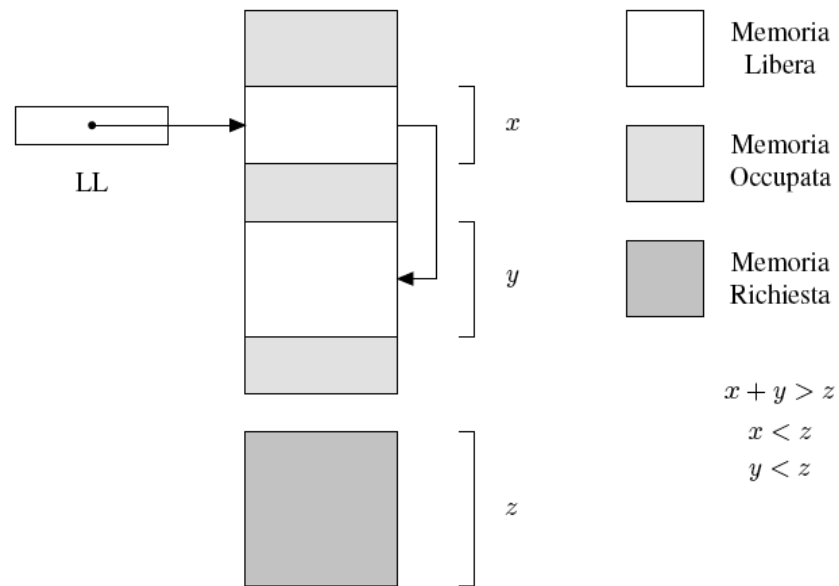
# Frammentazione

## Frammentazione interna

- lo spazio richiesto è  $X$
- viene allocato un blocco di dimensione  $Y > X$
- lo spazio  $Y-X$  è sprecato

## Frammentazione esterna

- ci sarebbe lo spazio necessario, ma non è usabile perché suddiviso in “pezzi” troppo piccoli



# Gestione della lista libera

---

- Inizialmente un solo blocco, della dimensione dello **heap**
- Ad ogni richiesta di **allocazione** cerca blocco di dimensione **opportuna**
  - **first fit: primo blocco grande abbastanza**
  - **best fit: quello di dimensione più piccola, grande abbastanza**
- Se il blocco scelto è molto più grande di quello che serve viene diviso in due e la parte non utilizzata è aggiunta alla **lista libera**
- Quando un blocco è **de-allocato**, viene restituito alla **lista libera** (se un blocco adiacente è libero i due blocchi sono ``fusi'' in un unico blocco)

# Gestione **heap**

---

- **first fit** o **best fit**? Solita situazione conflittuale...
  - **first fit** : più veloce, occupazione memoria peggiore
  - **best fit**: più lento, occupazione memoria migliore
- Con unica **lista libera** costo allocazione lineare nel numero di blocchi liberi
- Per migliorare **liste libere multiple**: la ripartizione dei blocchi fra le varie liste può essere
  - statica
  - dinamica

# Come identificare i blocchi da de-allocare?

---

- Nella **lista libera** vanno reinseriti i blocchi da de-allocare
- **Come vengono individuati?**
  - linguaggi con de-allocazione esplicita (tipo **free**): se **p** punta a struttura dati, **free p** de-alloca la memoria che contiene la struttura
  - linguaggi senza de-allocazione esplicita: una porzione di memoria è recuperabile se non è più raggiungibile “in nessun modo”
- Il primo meccanismo è più semplice, ma lascia la responsabilità al programmatore, e può causare errori (**dangling pointer**)
- Il secondo meccanismo richiede un opportuno modello della memoria per definire la “raggiungibilità” e un **associato meccanismo automatico di garbage collection**

# Modello a grafo della memoria

---

- È necessario determinare il **root set** cioè l'insieme dei dati sicuramente "attivi"
  - **Java root set** = variabili statiche + variabili allocate su runtime stack
- Per ogni struttura dati allocata (nello stack e nello heap) occorre sapere dove ci possono essere puntatori a elementi dello heap (informazione presente nei **type descriptor**)
- **Reachable active data**: la chiusura transitiva del grafo a partire dalle radici, cioè tutti i dati raggiungibili anche indirettamente dal **root set** seguendo i puntatori

# Celle, “liveness”, blocchi e garbage

---

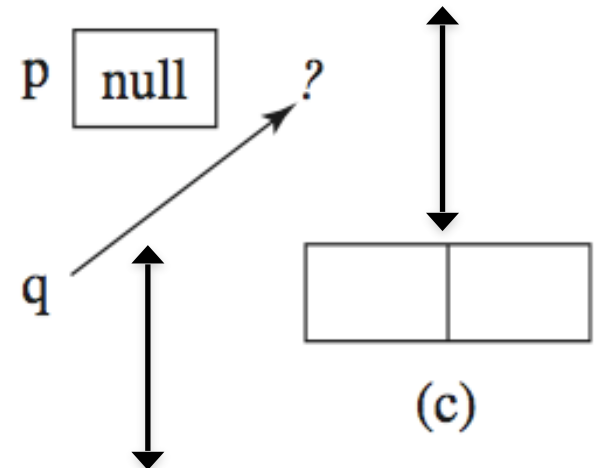
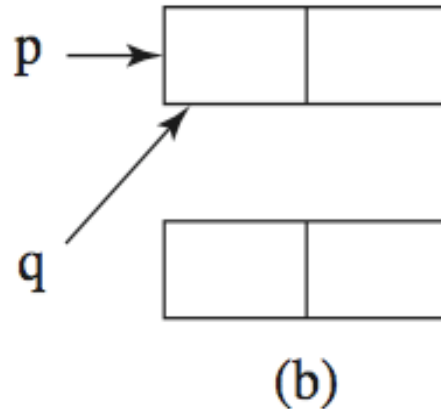
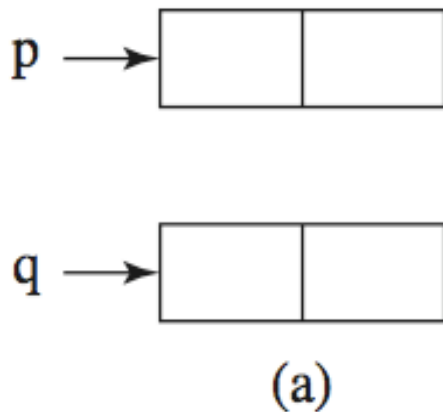
- **Cella** = blocco di memoria sullo **heap**
- Una cella viene detta **live** se il suo indirizzo è memorizzato in una radice o in una altra cella **live**
  - quindi: **una cella è live** se e solo se appartiene ai *reachable active data*
- Una cella è **garbage** se non è **live**
- **Garbage collection (GC)**: attività di gestione della memoria dinamica consistente nell'individuare le **celle garbage** (o “il **garbage**”) e renderle riutilizzabili, per esempio inserendole nella **lista libera**

# Garbage e dangling reference



```
class node {  
    int value;  
    node next;  
}  
node p, q;
```

```
p = new node();  
q = new node();  
q = p;  
free p;
```



Dangling reference



# GC: perché è interessante?

---

- Applicazioni moderne sembrano non avere limiti allo spazio di memoria
  - 8 GB laptop, 32 GB desktop, 32-1024 GB server
  - spazio di indirizzi a 64 bit
- Ma l'uso scorretto fa emergere problemi come
  - memory leak, dangling reference, null pointer dereferencing, heap fragmentation
  - problemi di interazione con caching e paginazione
- *La gestione della memoria esplicita viola il principio dell'astrazione dei linguaggi di programmazione*

# GC e linguaggi di programmazione

---

- GC è una componente della macchina virtuale
  - VM di Lisp, Scheme, Prolog, Smalltalk ...
  - VM di C and C++ non lo avevano ma librerie di garbage collection sono state introdotte per C/C++
- Sviluppi recenti del GC
  - linguaggi OO: Modula-3, Java, C#
  - Linguaggi funzionali: ML, Haskell, F#

# Il garbage collector perfetto

---

- Nessun impatto visibile sull'esecuzione dei programmi
- Opera su ogni tipo di programma e su ogni tipo di struttura dati dinamica (per esempio strutture cicliche)
- Individua il **garbage (e solamente il garbage)** in modo efficiente e veloce
- Nessun **overhead** sulla gestione della memoria complessiva (caching e paginazione)
- Gestione **heap** efficiente (nessun problema di frammentazione)

# Quali sono le tecniche di Garbage Collection?

---



- *Reference counting – Contatori dei riferimenti*
  - gestione diretta delle **celle live**
  - la gestione è associata alla fase di allocazione della memoria dinamica
  - non ha bisogno di determinare la memoria garbage
- *Tracing*: identifica le celle che sono diventate garbage
  - **mark-sweep**
  - **copy collection**
- *Tecnica up-to-date: generational GC*

# Reference counting

---

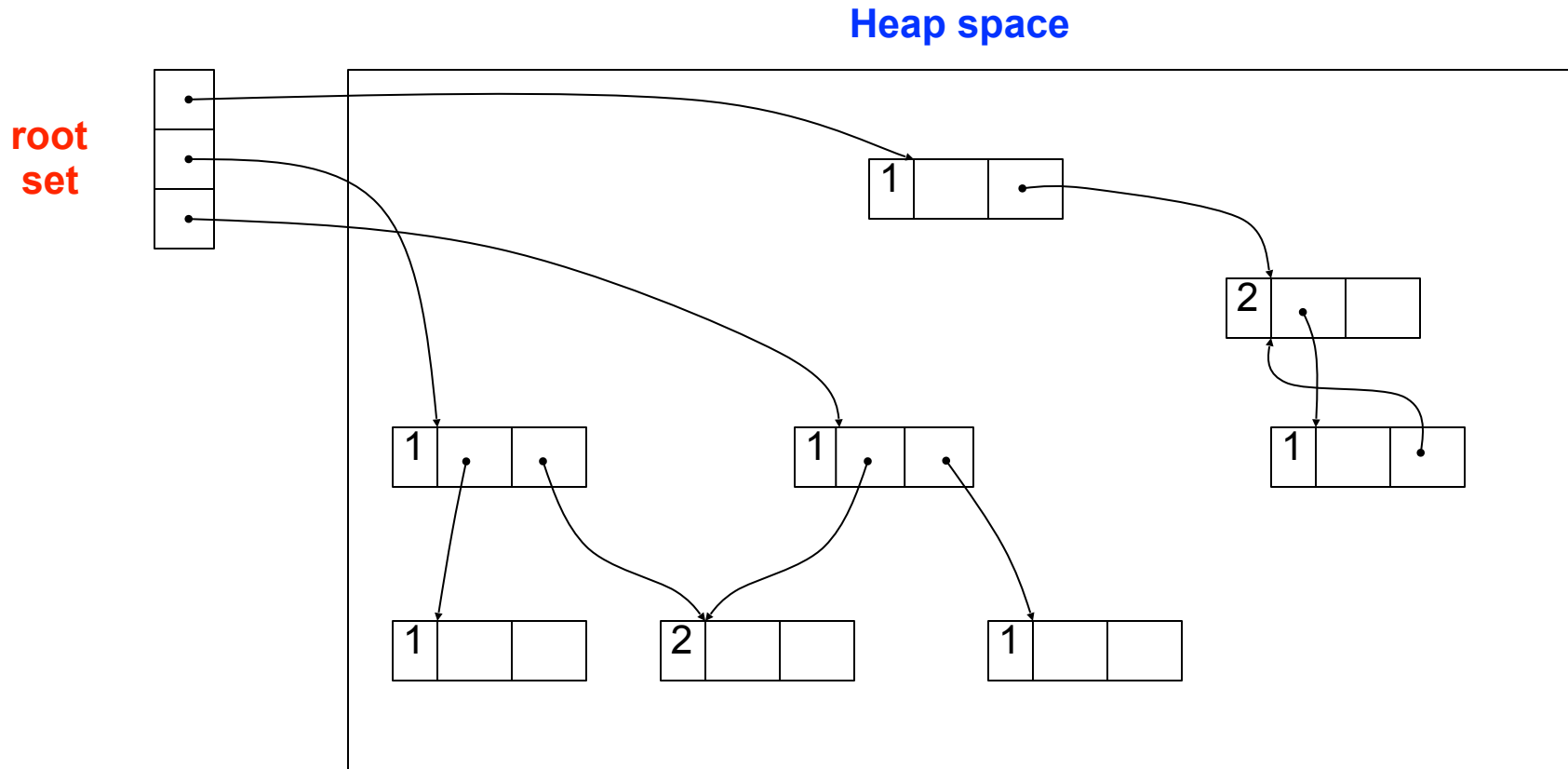
- Aggiungere un **contatore di riferimenti** ad ogni cella (numero di cammini di accesso attivi verso la cella)
- Overhead di gestione
  - spazio per i contatori di riferimento
  - operazioni che modificano i puntatori richiedono incremento o decremento del valore del contatore.
  - gestione “real time”
- Unix (file system) usa la tecnica dei **reference count** per la gestione dei file
- Java per la Remote Method Invocation (RMI)
- C++ “smart pointer”

# Reference counting

---

- **Integer i = new Integer(10);**
  - RC(i) = 1
- **j = k;** (con **j, k** che riferiscono a oggetti)
  - RC(j) --
  - RC(k) ++

# Reference counting: esempio



# Reference counting: caratteristiche

---

- **Incrementale**
  - la gestione della memoria è amalgamata direttamente con le operazioni delle primitive linguistiche
- **Facile da implementare**
- Coesiste con la gestione della memoria esplicita da programma (esempio **malloc** e **free**)
- Riuso delle celle libere immediato
  - if (**RC == 0**) then <restituire la cella alla lista libera>

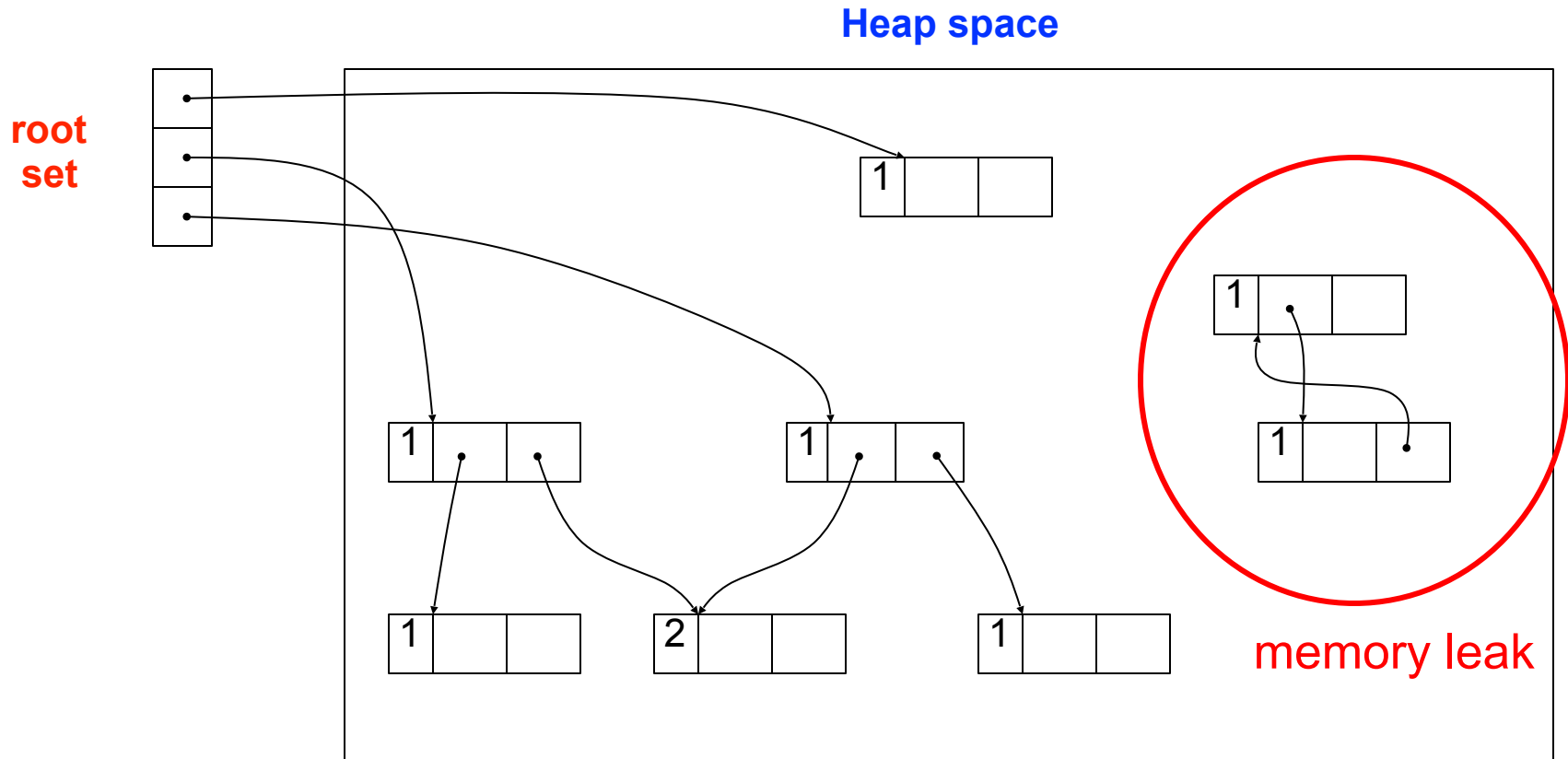


# Reference counting: limitazioni

---

- **Overhead spazio tempo**
  - spazio per il contatore
  - la modifica di un puntatore richiede diverse operazioni
- La mancata esecuzione di una operazione sul valore di RC può generare garbage
- ***Non permette di gestire strutture dati con cicli interni***

# Reference counting: cicli

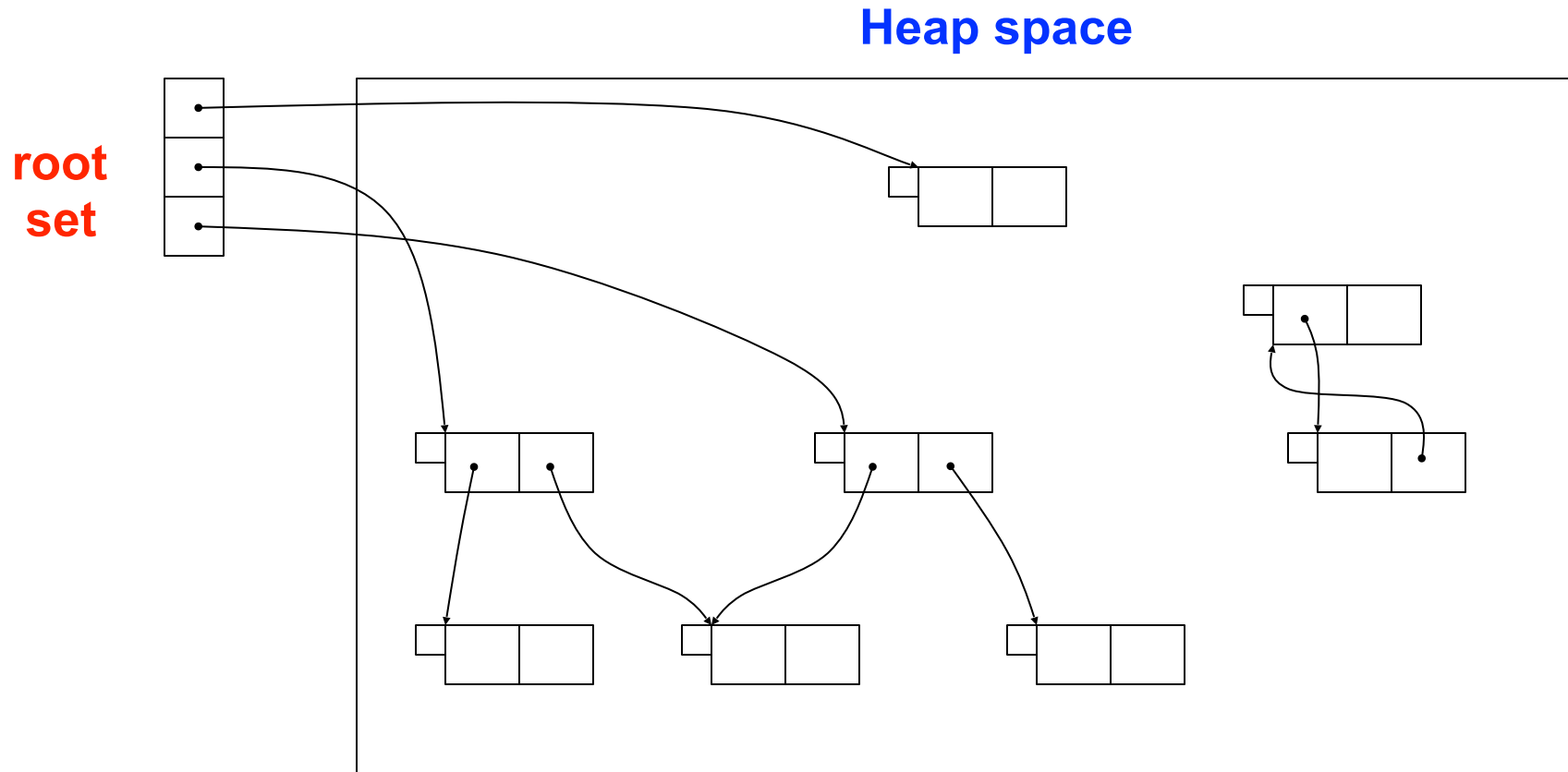


# mark-sweep

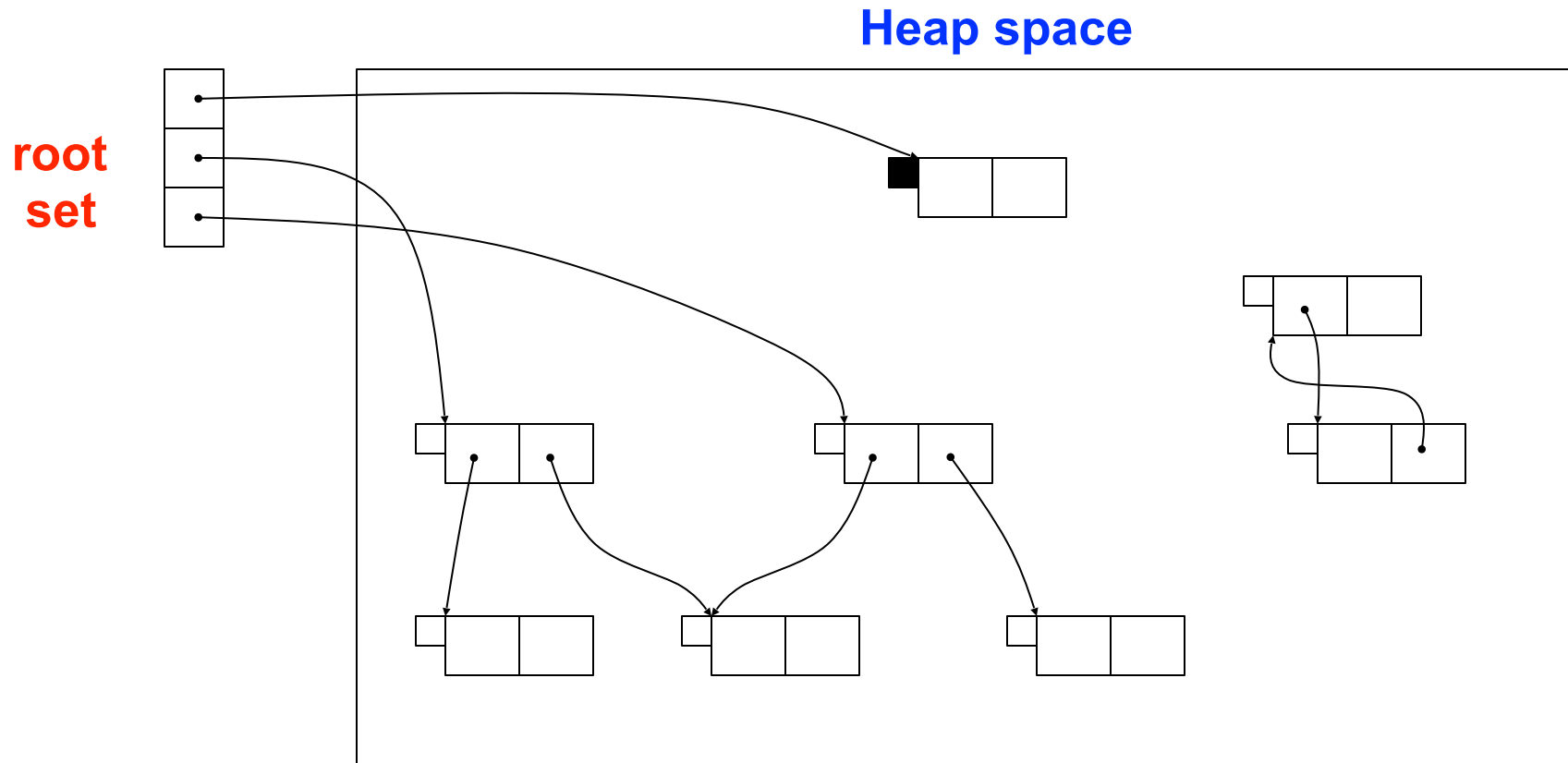
---

- Ogni cella prevede spazio per un **bit di marcatura**
- **GC** può essere generato dal programma (non sono previsti interventi preventivi)
- L'attivazione del **GC** causa la sospensione del programma in esecuzione
- **Marking**
  - si parte dal *root set* e si marcano le celle *live*
- **Sweep**
  - tutte le celle *non marcate* sono *garbage* e sono restituite alla **lista libera**
  - reset del bit di marcatura sulle celle live

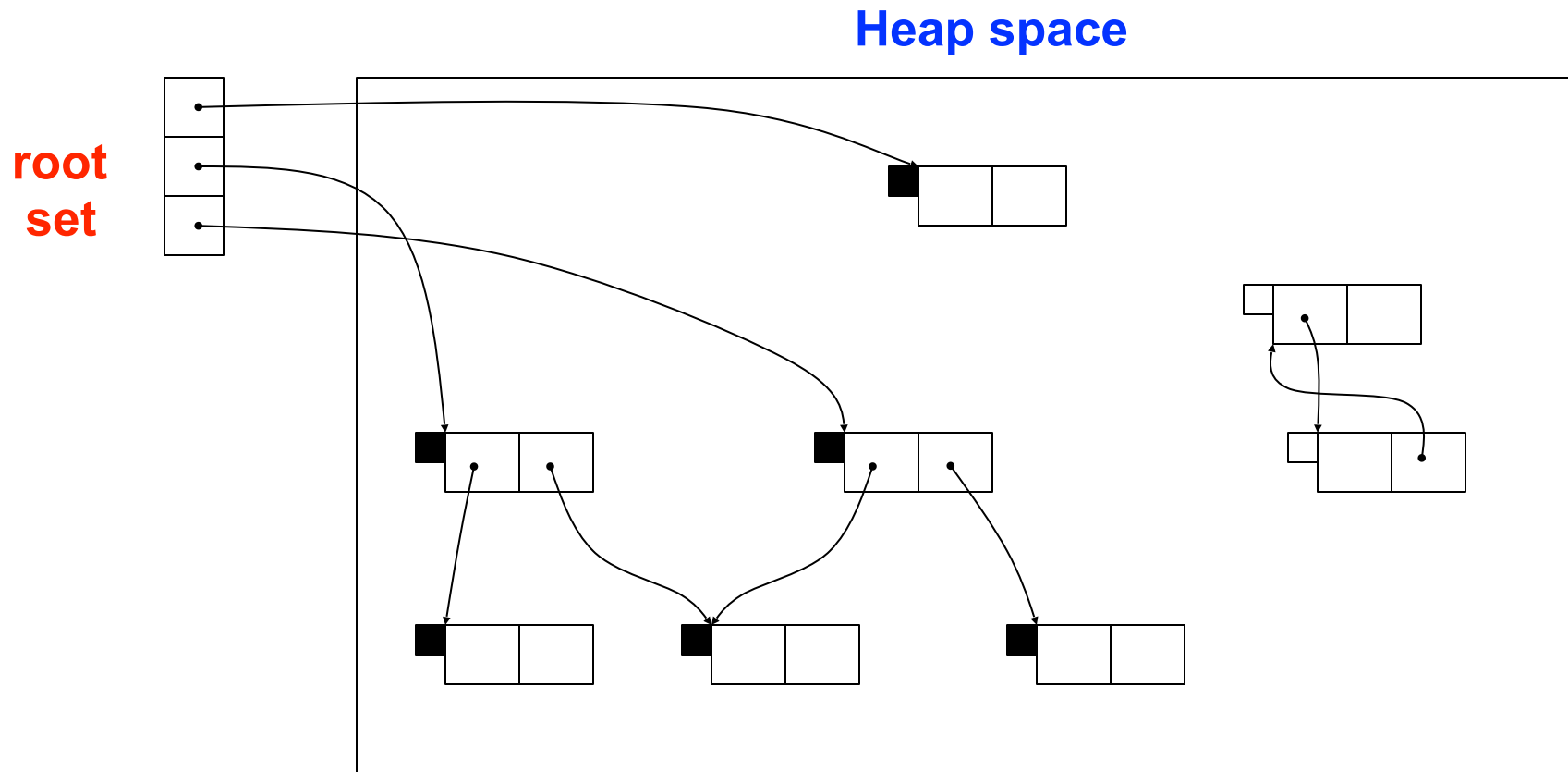
# mark-sweep (1)



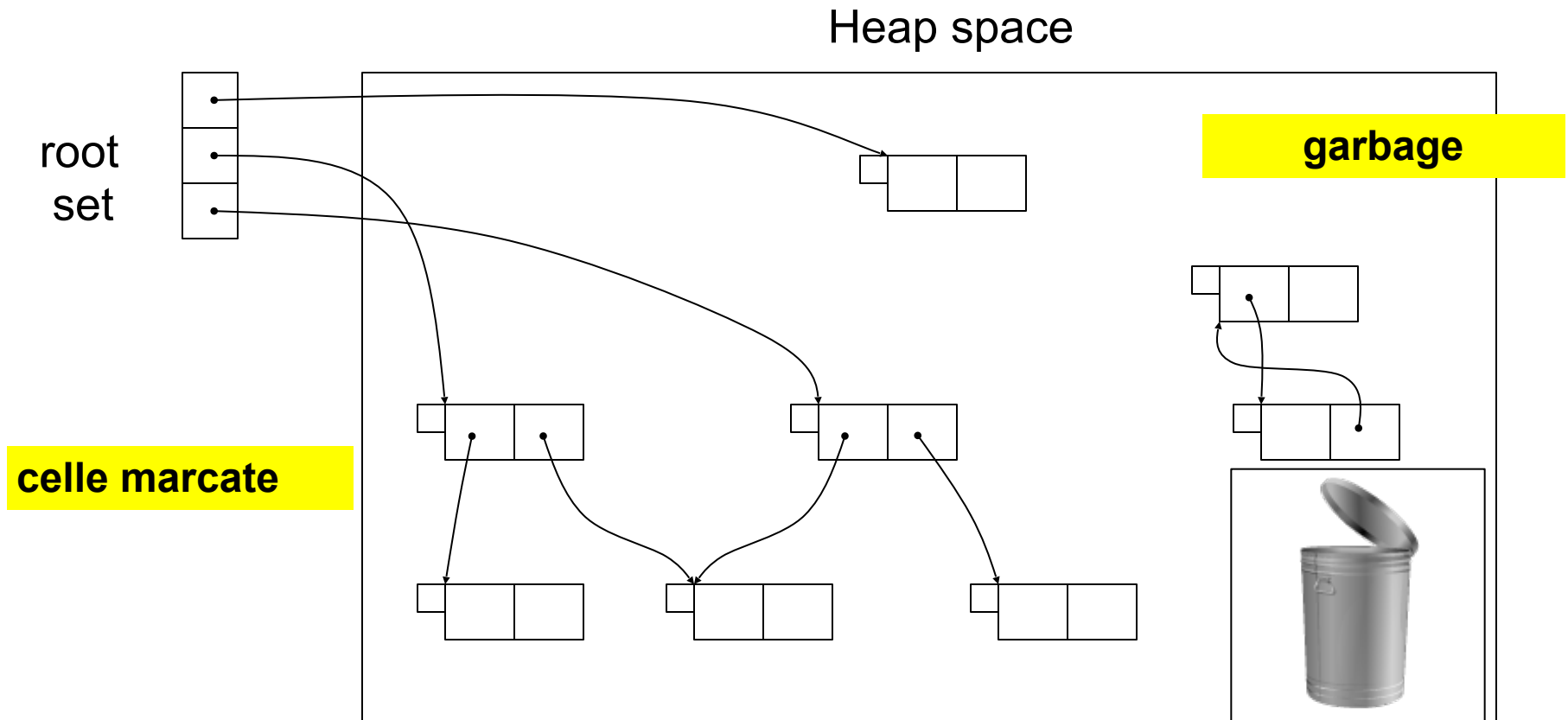
# mark-sweep (2)



# mark-sweep (3)



# mark-sweep (4)



# mark-sweep: valutazione

---

- Opera correttamente sulle strutture circolari (+)
- Nessun overhead di spazio (+)
- Sospensione dell'esecuzione (-)
- Non interviene sulla frammentazione dello heap (-)

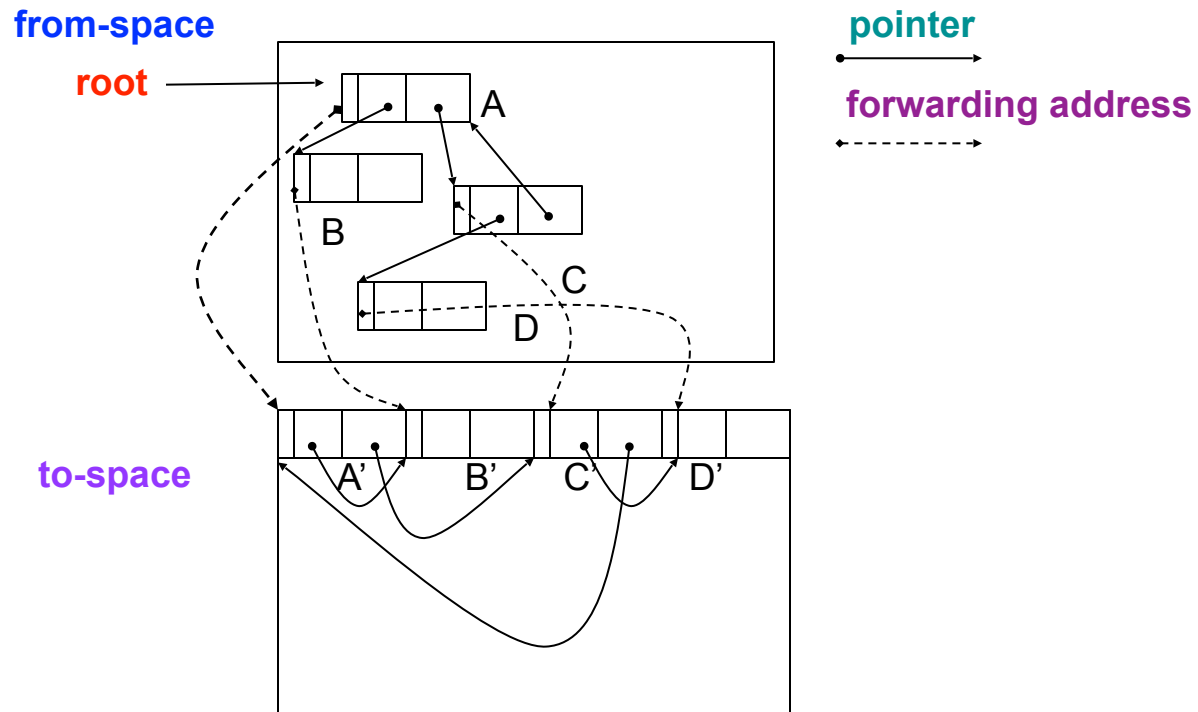


# Copying collection

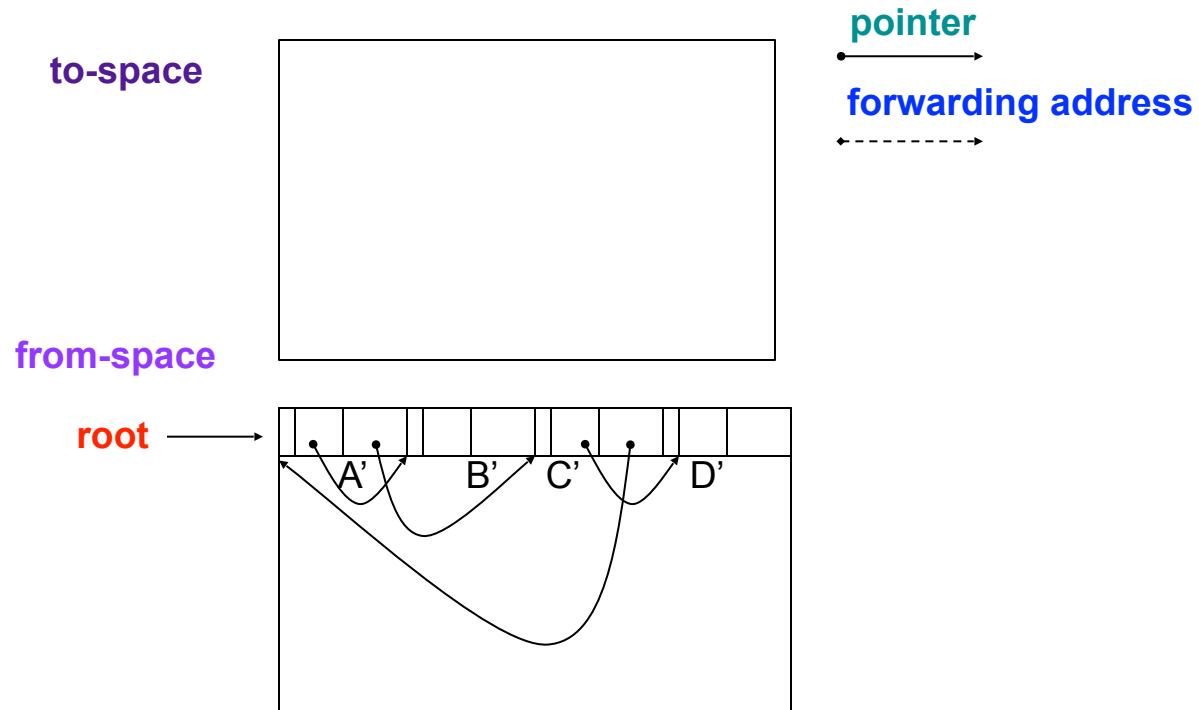
---

- L' **Algoritmo di Cheney** è un algoritmo di **garbage collection** che opera suddividendo la **memoria heap** in due parti di uguale dimensione
  - *“from-space”* e *“to-space”*
- Solamente una delle due parti dello **heap** è attiva (permette pertanto di allocare nuove celle)
- Quando è attivato il **garbage collector**, le **celle live vengono copiate** nella seconda porzione dello heap (quella non attiva)
  - alla fine dell'operazione di copia i ruoli tra le parti delle heap sono scambiati (la parte non attiva diventa attiva e viceversa)
- **Le celle nella parte non attiva sono restituite alla lista libera in un unico blocco evitando problemi di frammentazione**

# Esempio



# Scambio dei ruoli



# Copying collection: valutazione

---

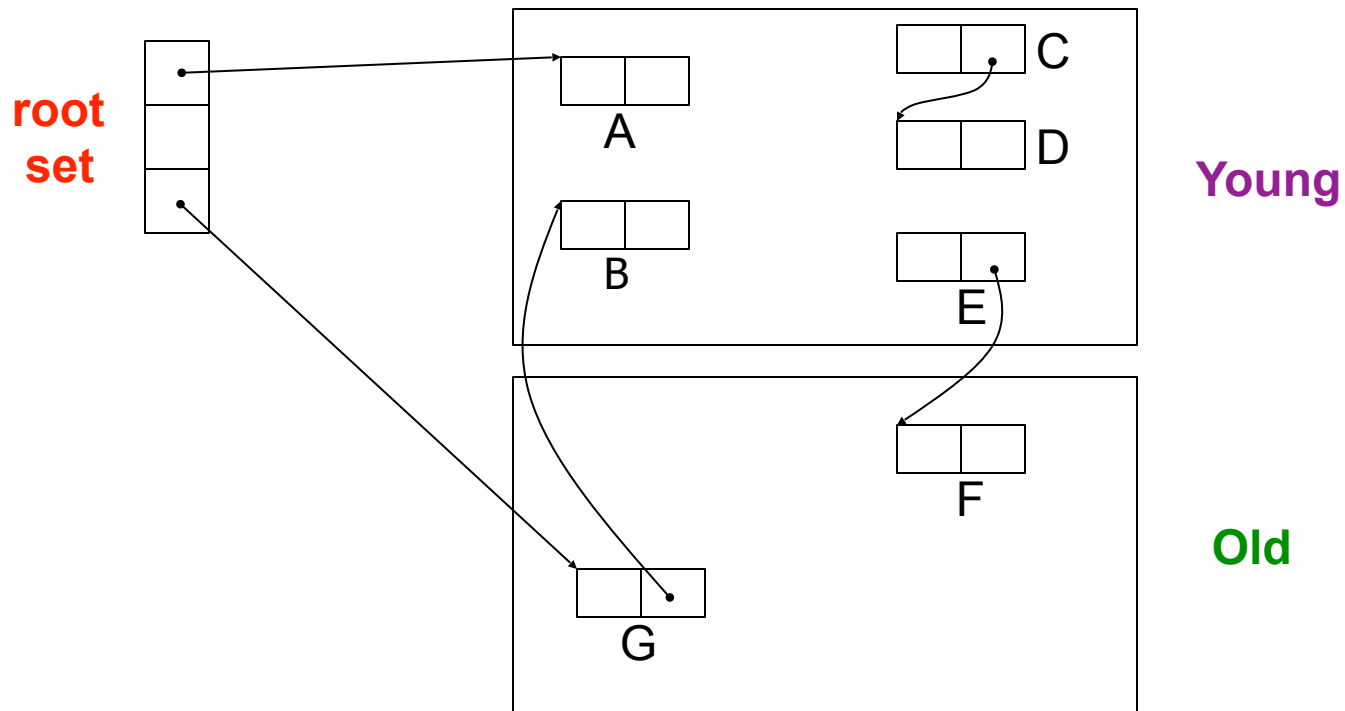
- È efficace nella allocazione di porzioni di spazio di dimensioni differenti ed evita problemi di frammentazione
- **Caratteristica negativa: duplicazione dello heap**
  - dati sperimentali dicono che funziona molto bene su architetture hardware a 64 bit

# Generational Garbage Collection

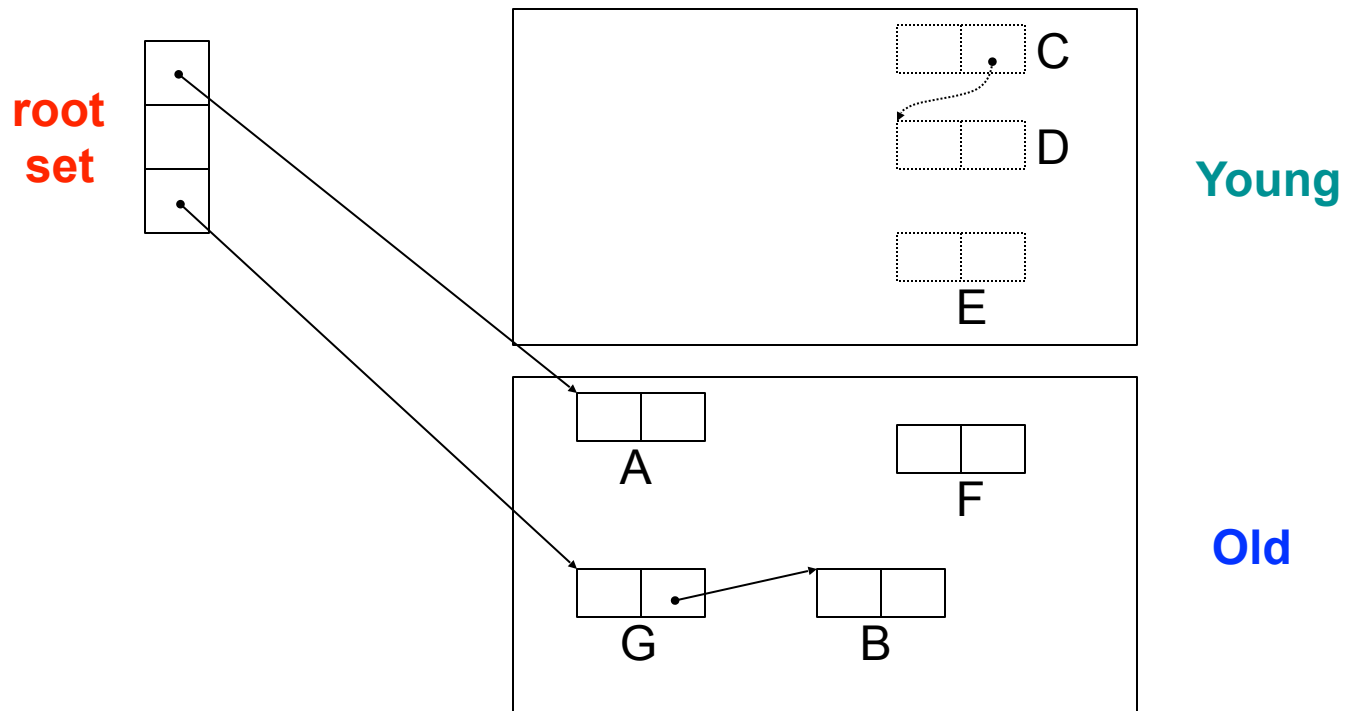
---

- Osservazione di base
  - “most cells that die, die young” (per esempio a causa delle regole di scope dei blocchi)
- Si divide lo **heap** in un insieme di *generazioni*
- Il **garbage collector** opera sulle generazioni più giovani

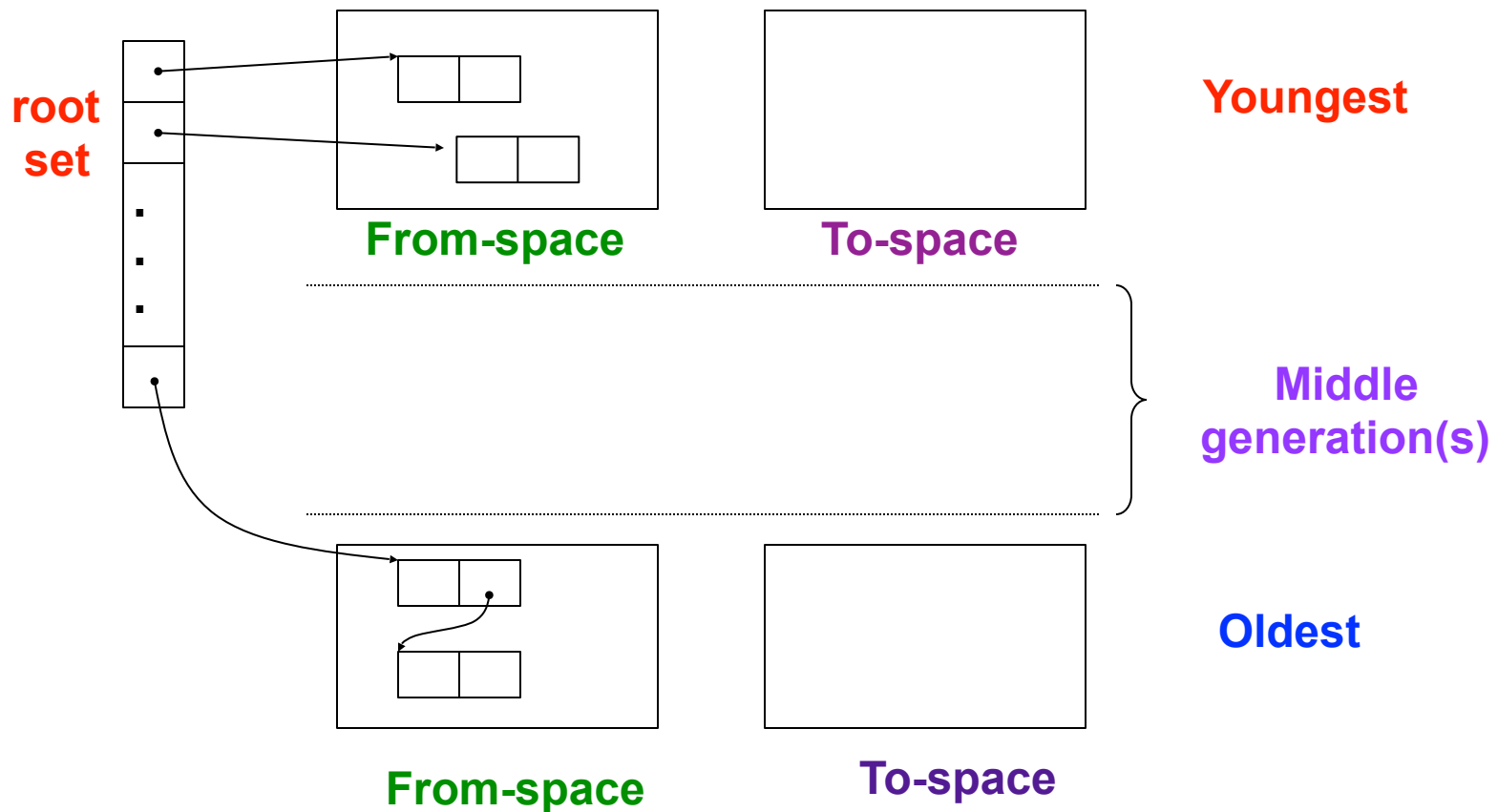
# Esempio (1)



# Esempio (2)



# Copying + generazioni





# Garbage Collector nella pratica

---

- Sun/Oracle Hotspot JVM

- GC con tre generazioni (0, 1, 2)
- Generazione 1 copy collection
- Generazione 2 mark-sweep con meccanismi per evitare la frammentazione

-  Microsoft .NET

- GC con tre generazioni (0, 1, 2)
- Generazione 2 mark-sweep (non sempre compatta i blocchi sullo heap)