

PROGRAMMAZIONE 2 18. Dati

A cosa servono?



- Livello di progetto: organizzano l'informazione
 - tipi diversi per concetti diversi
 - meccanismi espliciti dei linguaggi per l'astrazione sui dati (ad esempio classi e oggetti)
- Livello di programma: identificano e prevengono errori
 - i tipi sono controllabili automaticamente
 - costituiscono un "controllo dimensionale"
 - l'espressione **3+"pippo"** deve essere sbagliata
- Livello di implementazione: permettono alcune ottimizzazioni
 - bool richiede meno bit di real
 - strumenti per fornire informazioni necessarie alla macchina astratta per allocare spazio di memoria



Dati: classificazione

- Denotabili: se possono essere associati ad un nome
 - let plusone = (fun x -> x + 1);;
- *Esprimibili*: se possono essere il risultato della valutazione di una espressione complessa (diversa dal semplice nome)
 - let pick_one n = if n = 0 then fun x -> x + 1
 else fun x -> x 1;;
- Memorizzabili: se possono essere memorizzati in una variabile
 - Obj.val = Obj.val + 10;



Esempio: le funzioni in ML (puro)

- Denotabili
 - \circ let plus (x, y) = x + y
- Esprimibili
 - \circ let plus = fun x -> fun y -> x + y
- Memorizzabili
 - \circ NO



Tipi di dato di sistema e di programma

- In una macchina astratta (e in una semantica) si possono vedere due classi di tipi di dato (o domini semantici)
 - i tipi di dato di sistema
 - √ definiscono lo stato e le strutture dati utilizzate nella simulazione di costrutti di controllo
 - o i tipi di dato di programma
 - ✓ domini corrispondenti ai tipi primitivi del linguaggio e ai tipi che l'utente può definire (se il linguaggio lo consente)
- Tratteremo insieme le due classi anche se il componente "dati" del linguaggio comprende ovviamente solo i tipi di dato di programma



Cos'è un tipo di dato e cosa vogliamo saperne

- Un TD è una collezione di valori
 - rappresentati da opportune strutture dati e da un insieme di operazioni per manipolarli
- Come sempre ci interessano due livelli
 - semantica
 - implementazione

I descrittori di dato



- Obiettivo: rappresentare una collezione di valori utilizzando quanto ci viene fornito da un linguaggio macchina
 - o un po' di tipi numerici, caratteri
 - o sequenze di celle di memoria
- Qualunque valore della collezione è alla fine una stringa di bit
- Problema: per poter riconoscere il valore e interpretare correttamente la stringa di bit
 - è necessario (in via di principio) associare alla stringa un'altra struttura che contiene la descrizione del tipo (descrittore di dato), che viene usato ogniqualvolta si applica al dato un'operazione
 - ✓ per controllare che il tipo del dato sia quello previsto dall'operazione (type checking "dinamico")
 - ✓ per selezionare l'operatore giusto per eventuali operazioni overloaded

Descrittori



```
type exp =
    (* AST*)
    | Eint of int
    | Ebool of bool
```

```
type val =

(*Valori run-time*)

|Int of int
|Bool of bool
```

I descrittori dei tipi di dato sono espressi tramite i costruttori Int e Bool



Uso dei descrittori

AND DICK AND STATES

Tipi a tempo di compilazione e di esecuzione

- 1. Se l'informazione sui tipi è conosciuta completamente "a tempo di compilazione" (OCaml)
 - 1. si possono eliminare i descrittori di dato
 - il type checking è effettuato totalmente dal compilatore (type checking statico)
- 2. Se l'informazione sui tipi è nota solo "a tempo di esecuzione" (JavaScript)
 - 1. sono necessari i descrittori per tutti i tipi di dato
 - 2. il type checking è effettuato totalmente a tempo di esecuzione (type checking dinamico)
- 3. Se l'informazione sui tipi è conosciuta solo parzialmente "a tempo di compilazione" (Java)
 - 1. i descrittori di dato contengono solo l'informazione "dinamica"
 - il type checking è effettuato in parte dal compilatore e in parte dal supporto a tempo di esecuzione



Tipi scalari





Booleani

o val: true, false

op: or, and, not, condizionali

o repr: un byte

o note: C non ha un tipo bool

Caratteri

o val: a,A,b,B, ..., è,é,ë, ; , ', ...

op: uguaglianza; code/decode; dipendono dal linguaggio

repr: un byte (ASCII) o due byte (UNICODE)





Interi

– val: 0,1,-1,2,-2,...,maxint

- op: +, -, *, mod, div, ...

repr: alcuni byte (2 o 4); complemento a due

note: interi e interi lunghi (anche 8 byte); limitati problemi nella

portabilità quando la lunghezza non è specificata nella

definizione del linguaggio

Reali

val: valori razionali in un certo intervallo

- op: +, -, *, /, ...

repr: alcuni byte (4); virgola mobile

note: reali e reali lunghi (8 byte); problemi di portabilità quando

la lunghezza non è specificata nella definizione del linguaggio

A DICALLAND

Tipi scalari (esempi)

- Il tipo void
 - o ha un solo valore
 - o nessuna operazione
 - serve per definire il tipo di operazioni che modificano lo stato senza restituire alcun valore

```
void f (...) {...}
```

o il valore restituito da f di tipo void è sempre il solito (e dunque non interessa)





Record

- collezione di campi (field), ciascuno di un (diverso) tipo
- un campo è selezionato col suo nome

Record varianti

 record dove solo alcuni campi (mutuamente esclusivi) sono attivi a un dato istante

Array

- funzione da un tipo indice (scalare) a un altro tipo
- array di caratteri sono chiamati stringhe; operazioni speciali

Insieme

sotto-insieme di un tipo base

Puntatore

- riferimento (reference) a un oggetto di un altro tipo

Record



- Introdotti per manipolare in modo unitario dati di tipo eterogeneo
- C, C++, CommonLisp, Ada, Pascal, Algol68
- Java: non ha tipi record, sussunti dalle classi
- Esempio in C struct studente {

```
struct studente {
    char nome[20];
    int matricola; };
```

- Selezione di campo studente s; s.matricola = 343536;
- Record possono essere annidati
- Memorizzabili, esprimibili e denotabili
 - Pascal non ha modo di esprimere "un valore record costante"
 - C lo può fare, ma solo nell'inizializzazione (initializer)
 - uguaglianza generalmente non definita (contra: Ada)

A DICL

Record: implementazione

- Memorizzazione sequenziale dei campi
- Allineamento alla parola (16/32/64 bit)
 - o spreco di memoria
- Pudding o packed record
 - disallineamento
 - o accesso più costoso



Record: implementazione

```
struct x_
{
  char a; // 1 byte
  int b; // 4 byte
  short c; // 2 byte
  char d; // 1 byte
};
```

L'allineamento alla parola determina uno spreco di occupazione di memoria



Record: implementazione



Record: implementazione in OCaML

```
type label = Lab of string
type exp = ...
| Record of (label * expr) list
| Select of expr * label
```

Record [(Lab "size", Int 7); (Lab "weight", Int 255)]



Funzioni di valutazione

```
let rec lookupRecord body (Lab I) =
    match body with
    | [] -> raise FieldNotFound
    | (Lab I', v) :: t ->
         if I = I' then v else lookupRecord t (Lab I)
```





```
let rec eval e = match e with
 | Record(body) -> Record(evalRecord body)
 | Select(e, I) -> match eval e with
       |Record(body) -> lookupRecord body |
       | -> raise TypeMismatch
evalRecord body = match body with
       [] ->
       |(Lab I, e)::t -> (Lab I, eval e)::evalRecord t
```



Array

- Collezioni di dati omogenei
 - funzione da un tipo indice al tipo degli elementi
 - indice: in genere discreto
 - elemento: "qualsiasi tipo" (raramente un tipo funzionale)
- Dichiarazioni
 - C: int vet[30]; tipo indice tra 0 e 29
- Array multidimensionali
- Principale operazione permessa
 - selezione di un elemento: vet[3], mat[10,'c']
 - attenzione: la modifica non è un'operazione sull'array, ma sulla locazione modificabile che memorizza un (elemento di) array

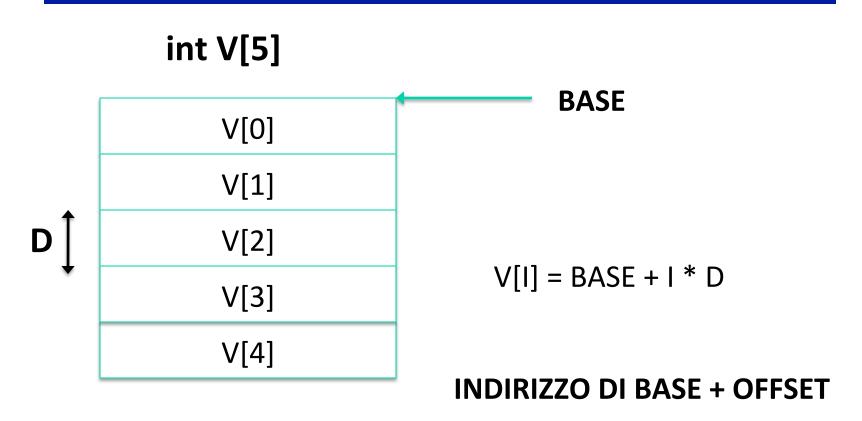
ALL MADICAL ATTE

Array: implementazione

- Elementi memorizzati in locazioni contigue:
 - ordine di riga: V[1,1];V[1,2];...;V[1,10];V[2,1];...✓ maggiormente usato
 - o ordine di colonna: V[1,1];V[2,1];V[3,1];...;V[10,1];V[1,2];...
- Formula di accesso (caso lineare)
 - vettore V[N] of elem_type
 - V[n] = base + c*n,
 dove c è la dimensione per memorizzare un elem_type
- Un formula di accesso (più articolata) può essere stabilita anche per gli array multidimensionali



Accesso array: esempio

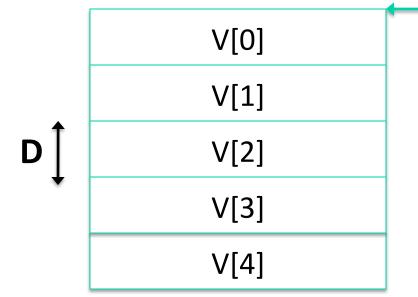


D dimensione in byte del tipo di base



Accesso array: esempio

int V[5]



BASE = 1000

$$V[4] = 1000 + 4 * 4 = 1016$$

INDIRIZZO DI BASE + OFFSET

D dimensione in byte del tipo di base = 4 byte

Il caso del C



- Il C non prevede controlli a runtime sulla correttezza degli indici di array
- Esempio: un array di 20 elementi di dimensione 2 byte allocato all'indirizzo 1000, l'ultima cella valida (indice 19) è allocata all'indirizzo 1038
- Se il programma, per errore, tenta di accedere l'array all'indice 40, il runtime non rileverà l'errore e fornirà un accesso scorretto alla locazione di memoria 1080

Puntatori



- Valori : riferimenti; costante null (nil)
- Operazioni
 - creazione
 - funzioni di libreria che alloca e restituisce un puntatore (e.g., malloc)
 - dereferenziazione
 - accesso al dato "puntato": *p
 - test di uguaglianza
 - in specie test di uguaglianza con null



Array e puntatori in C

Array e puntatori sono intercambiabili in C (!!)

Ma a[3] = a[3]+1;
 modificherà anche b[3] (è la stessa cosa!)



Tipi di dato di sistema



Pila non modificabile: interfaccia

```
# module type Pila =
   siq
     type 'a pila
     val create : int -> 'a pila
     val push : 'a * 'a pila -> 'a pila
     val pop : 'a pila -> 'a pila
     val top : 'a pila -> 'a
     val is empty : 'a pila -> bool
     val lungh : 'a pila -> int
     exception Empty
     exception Full
   end
```



Pila non modificabile: "semantica"

```
# module SemPila: Pila =
  struct
  type 'a pila = New of int | Push of 'a pila * 'a
                     (*tipo algebrico *)
  exception Empty
  exception Full
  let create n = New n
  let rec max = function
       | New n -> n
       | Push(p, a) -> max p
  let rec lungh = function
       New _ -> 0
       Push(p, ) \rightarrow 1 + lungh(p)
  end
```



Pila non modificabile: "semantica"

```
# module SemPila: PILA =
  struct
  type 'a pila = New of int | Push of 'a pila * 'a
                       (*tipo algebrico *)
   let push (a, p) = if lungh(p) = max(p)
                       then raise Full else Push(p, a)
   let pop = function
               Push(p, a) -> p
New n -> raise Empty
   let top = function
               Push(p, a) -> a
New n -> raise Empty
   let is empty = function
               Push(p, a) -> false
New n -> true
  end
```



Pila non modificabile: implementazione

```
# module ImpPila: Pila =
  struct
  type 'a pila = IPila of ('a option array) * int
  ...
end
```

- Il componente principale dell'implementazione è un array
 - (astrazione della) memoria fisica in una implementazione in linguaggio macchina
- Classica implementazione sequenziale
 - utilizzata anche per altri tipi di dato simili alle pile (code)



Pila non modificabile: implementazione

```
# module ImpPila: Pila =
  struct
    type 'a pila = IPila of ('a option array) * int
    exception Empty
    exception Full
    let create n = IPila(Array.make n None, -1)
    let push(x, IPila(s,n)) = if n = (Array.length s - 1)
                              then raise Full
                              else (Array.set s (n + 1) (Some x);
                                     IPila(s, n + 1))
    let top(IPila(s,n)) = if n = -1 then raise Empty
                           else (match Array.get s n with
                                      | Some y -> y)
    let pop(IPila(s,n)) = if n = -1 then raise Empty
                           else IPila(s, n -1)
    let is empty(IPila(s,n)) = if n = -1 then true else false
    let lungh(IPila(s,n)) = n
  end
```

PR2 2017-2018



Pila modificabile: interfaccia

```
# module type MPila =
   sig
   type 'a pila
   val create : int -> 'a pila
   val push : 'a * 'a pila-> unit
   val pop : 'a pila -> unit
   val top : 'a pila -> 'a
   val is empty : 'a pila-> bool
   val lungh : 'a pila-> int
   exception Empty
   exception Full
   end
```



Pila modificabile: implementazione

```
# module ImpMPila: MPila =
   struct
    type 'a pila = ('a list) ref * int ref * int
    exception Empty
    exception Full
    let create n = (ref [], ref 0, n)
    let push(x,(s,l,n)) = if !l = n then raise Full
                         else (s := x::!s; 1 := !1 + 1)
    let top(s,l,n) = match !s with
                       | [] -> raise Empty
                        | x :: xs -> x
    let pop(s,l,n) = match !s with
                       | [] -> raise Empty
| x :: xs -> (s := xs; l := !l - 1)
    let is empty(s,l,n) = if !l = 0 then true else false
    let lungh(s,l,n) = !l
  end
```



Programmi come dati

- La caratteristica base della macchina di Von Neumann
 - i programmi sono un particolare tipo di dato rappresentato nella memoria della macchina

permette in linea di principio che, oltre all'interprete, un qualunque programma possa operare su di essi

- Possibile sempre in linguaggio macchina
- Possibile nei linguaggi ad alto livello
 - se la rappresentazione dei programmi è visibile nel linguaggio
 - e il linguaggio fornisce operazioni per manipolarla
- Di tutti i linguaggi che abbiamo nominato, gli unici che hanno questa caratteristica sono LISP e ProLog
 - un programma LISP è rappresentato come s-espressione
 - un programma ProLog è rappresentato da un insieme di termini

A DICA

Meta-programmazione

- Un meta-programma è un programma che opera su altri programmi
- Esempi: interpreti, analizzatori, debugger, ottimizzatori, compilatori, etc.
- La meta-programmazione è utile soprattutto per definire nel linguaggio stesso
 - o strumenti di supporto allo sviluppo
 - estensioni del linguaggio



Definizione di tipi di dato

- La programmazione di applicazioni consiste in gran parte nella definizione di "nuovi tipi di dato"
- Un qualunque tipo di dato può essere definito in qualunque linguaggio
 - o anche in linguaggio macchina
- Gli aspetti importanti
 - o quanto costa?
 - o esiste il tipo?
 - o il tipo è astratto?

A DICAL

Quanto costa?, 1

- Il costo della simulazione di un "nuovo tipo di dato" dipende dal repertorio di strutture dati primitive fornite dal linguaggio
 - o in linguaggio macchina, le sequenze di celle di memoria
 - in FORTRAN e ALGOL 60, gli array
 - in Pascal e C, le strutture allocate dinamicamente e i puntatori
 - o in LISP, le s-espressioni
 - o in ML e ProLog, le liste e i termini
 - o in C⁺⁺ e Java, gli oggetti



Quanto costa?, 2

- È utile poter disporre di
 - strutture dati statiche sequenziali, come gli array e i record
 - o un meccanismo per creare strutture dinamiche
 - ✓ tipo di dato dinamico (lista, termine, s-espressione)
 - ✓ allocazione esplicita con puntatori (à la Pascal-C, oggetti)

A DICA JAIIS

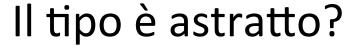
Esiste il tipo?

- Anche se abbiamo realizzato una implementazione delle liste (con heap, etc.) in FORTRAN o ALGOL
 - non abbiamo veramente a disposizione il tipo
- Poichè i tipi non sono denotabili
 - non possiamo "dichiarare" oggetti di tipo lista
- Stessa situazione in LISP e ProLog
- In Pascal, ML e Java i tipi sono denotabili, anche se con meccanismi diversi
 - dichiarazioni di tipo
 - dichiarazioni di classe



Dichiarazioni di classe

- Il meccanismo di C++ e Java (anche di OCaML)
- Il tipo è la classe
 - o parametrico, con relazioni di sottotipo
- I valori del nuovo tipo (oggetti) sono creati con un'operazione di istanziazione della classe
 - o non con una dichiarazione
- La parte struttura dati degli oggetti è costituita da un insieme di variabili istanza (o field) allocati sullo heap





- Un tipo astratto è un insieme di valori
 - di cui non si conosce la rappresentazione (implementazione)
 - che possono essere manipolati solo con le operazioni associate
- Sono tipi astratti tutti i tipi primitivi forniti dal linguaggio
 - o la loro rappresentazione effettiva non ci è nota e non è comunque accessibile se non con le operazioni primitive
- Per realizzare tipi di dato astratti servono
 - un meccanismo che permette di dare un nome al nuovo tipo (dichiarazione di tipo o di classe)
 - un meccanismo di "protezione" o information hiding che renda la rappresentazione visibile soltanto alle operazioni primitive
 - √ variabili d'istanza private in una classe
 - ✓ moduli e interfacce in C e ML