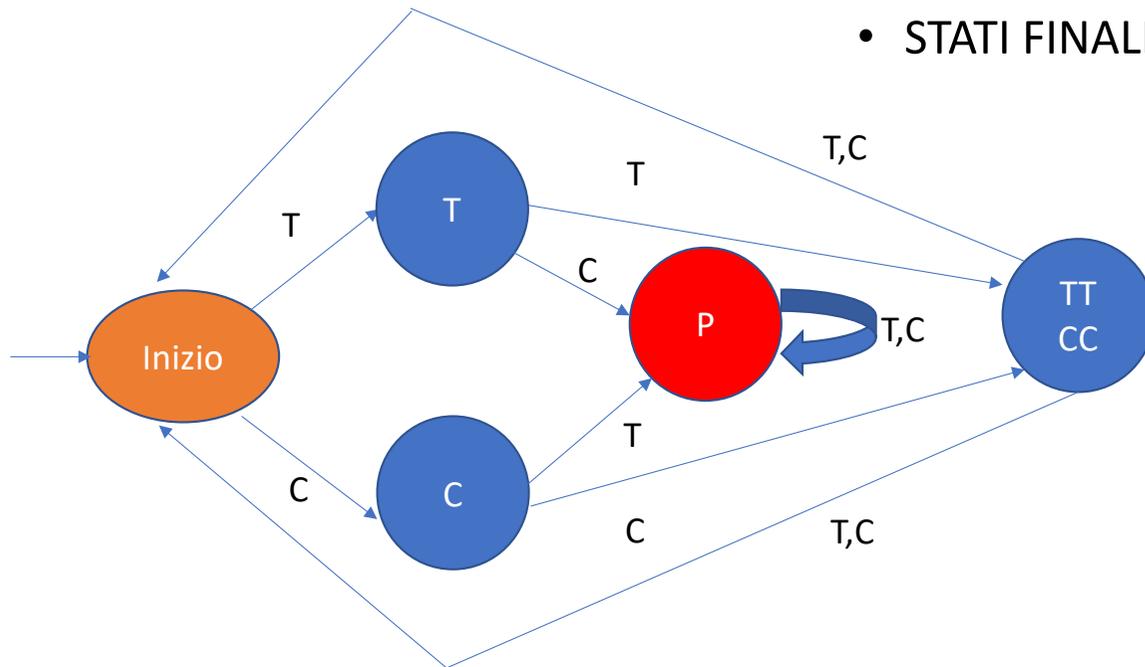


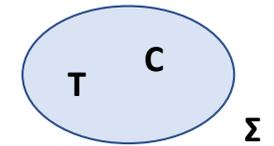
COSA CI SERVE PER DEFINIRE UN AUTOMA?

- STATI
- ALFABETO **FINITO** di simboli
- FUNZIONE (stato,simbolo) \mapsto stato'
- STATO Iniziale
- STATI FINALI

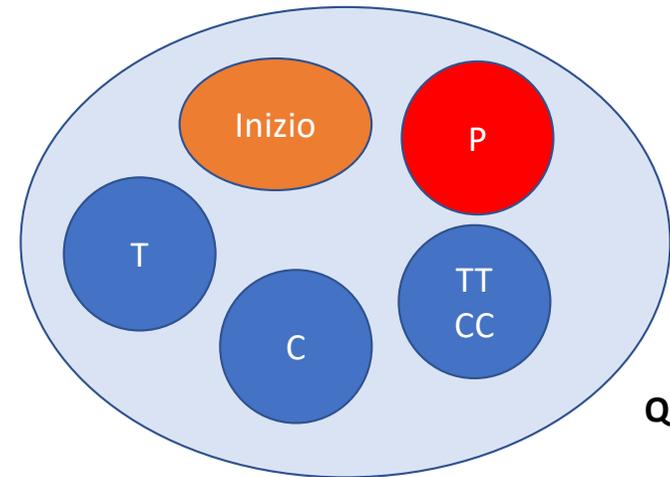
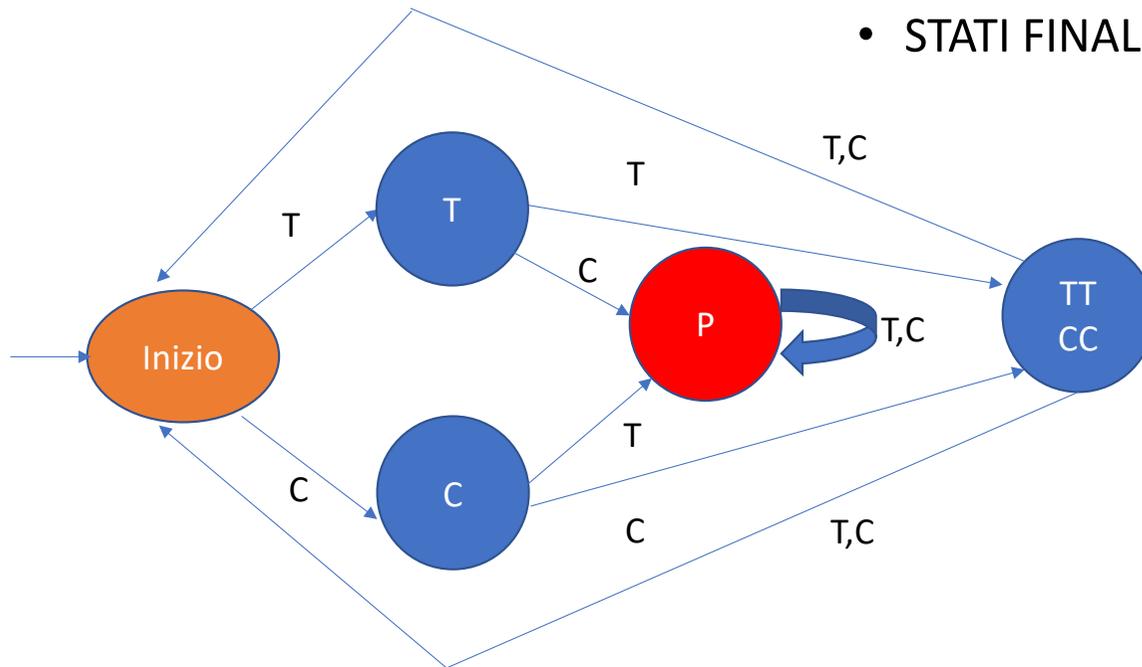


COSA CI SERVE PER DEFINIRE UN AUTOMA: $(Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$

- STATI $Q = \{\text{Inizio}, T, C, TT/CC, P\}$
- ALFABETO FINITO $\Sigma = \{T, C\}$
- FUNZIONE: $\delta: Q \times \Sigma \rightarrow Q$
- STATO Iniziale $q_0 \in Q = \text{Inizio}$
- STATI FINALI $F \subseteq Q = \{\text{Inizio}\}$

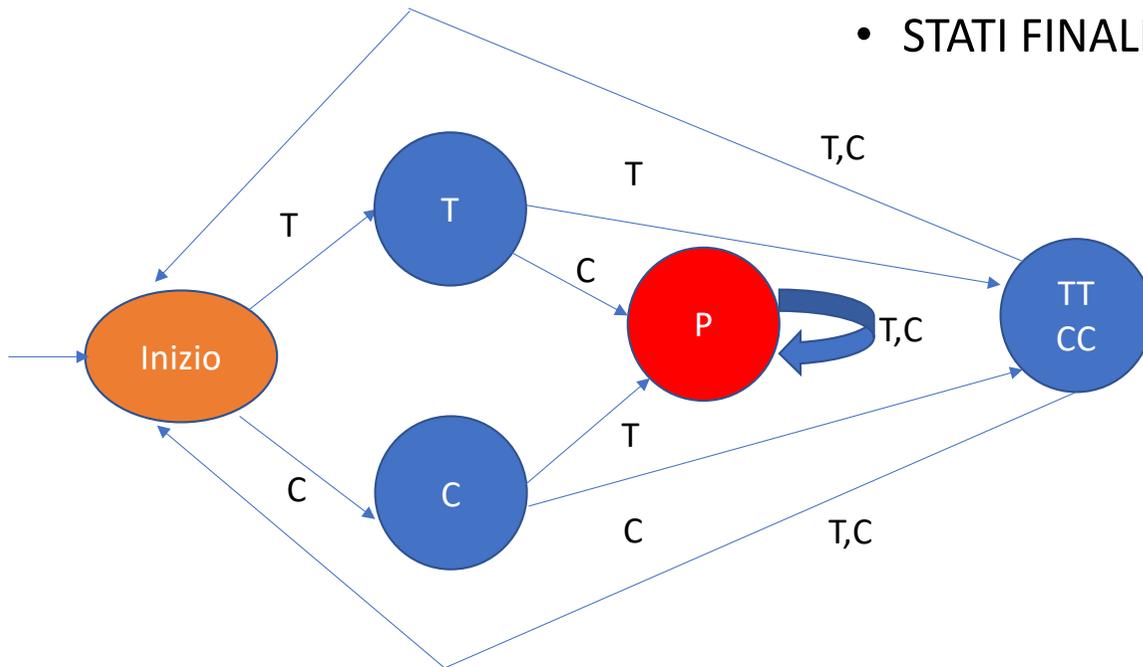
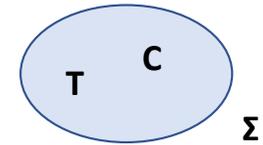


$$\delta(q, a) = q'$$

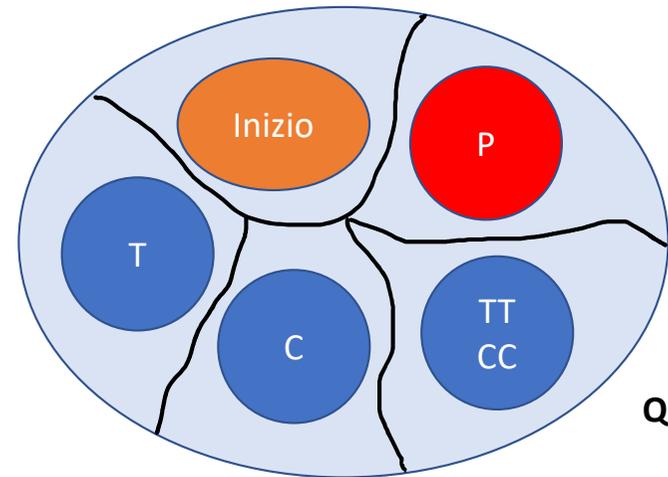


COSA CI SERVE PER DEFINIRE UN AUTOMA: $(Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$

- STATI $Q = \{\text{Inizio}, T, C, TT/CC, P\}$
- ALFABETO FINITO $\Sigma = \{T, C\}$
- FUNZIONE: $\delta: Q \times \Sigma \rightarrow Q$
- STATO Iniziale $q_0 \in Q = \text{Inizio}$
- STATI FINALI $F \subseteq Q = \{\text{Inizio}\}$

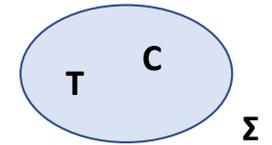


In questo caso una partizione

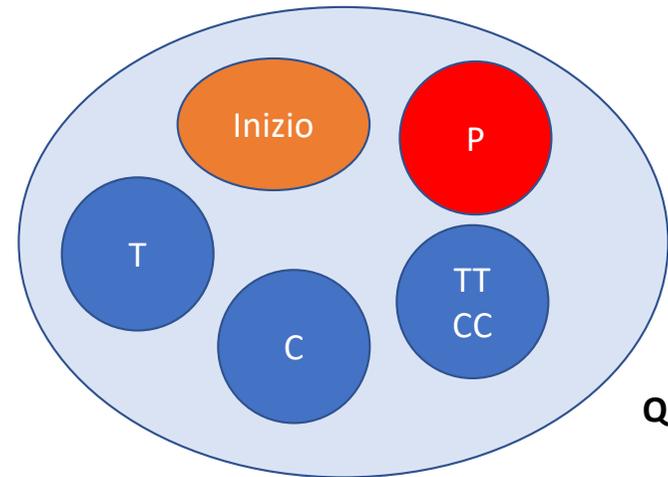
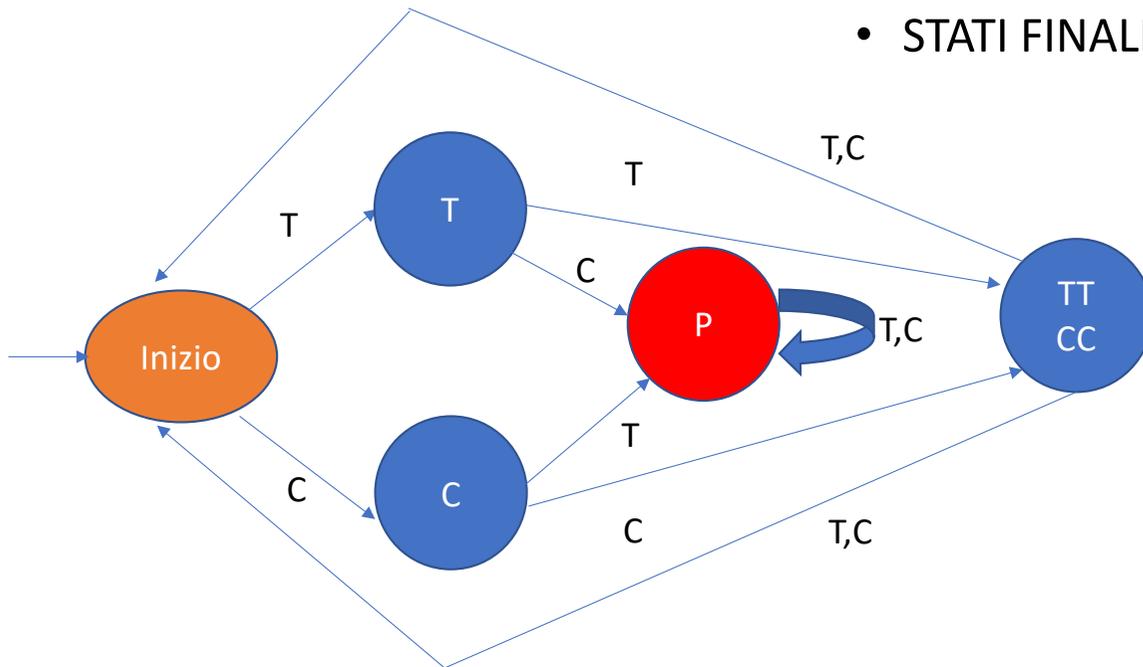


COSA CI SERVE PER DEFINIRE UN AUTOMA: $(Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$

- STATI $Q = \{\text{Inizio}, T, C, TT/CC, P\}$
- ALFABETO FINITO $\Sigma = \{T, C\}$
- FUNZIONE: $\delta: Q \times \Sigma \rightarrow Q$
- STATO Iniziale $q_0 \in Q = \text{Inizio}$
- STATI FINALI $F \subseteq Q = \{\text{Inizio}\}$



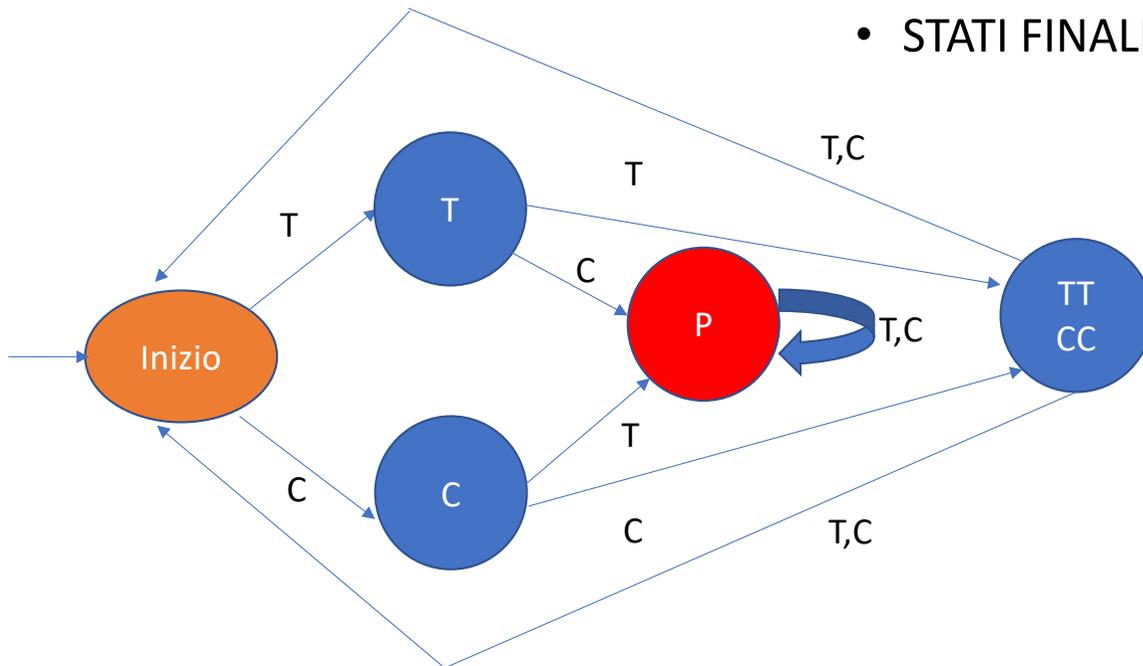
$$\delta(q, a) = q'$$



COSA CI SERVE PER DEFINIRE UN AUTOMA: $(Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$

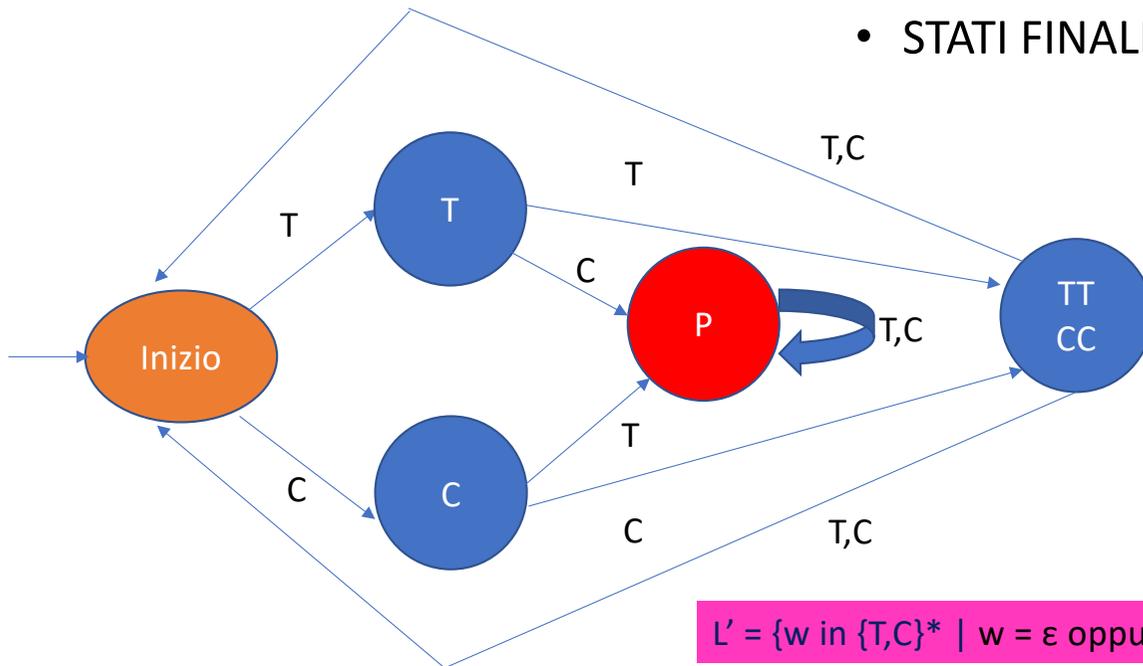
- STATI $Q = \{\text{Inizio}, T, C, TT/CC, P\}$
- ALFABETO FINITO $\Sigma = \{T, C\}$
- FUNZIONE: $\delta: Q \times \Sigma \rightarrow Q$
- STATO Iniziale $q_0 \in Q = \text{Inizio}$
- STATI FINALI $F \subseteq Q = \{\text{Inizio}\}$

$$\delta(q, a) = q'$$



COSA CI SERVE PER DEFINIRE UN AUTOMA: $(Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$

- STATI $Q = \{\text{Inizio}, T, C, TT/CC, P\}$
- ALFABETO FINITO $\Sigma = \{T, C\}$
- FUNZIONE: $\delta: Q \times \Sigma \rightarrow Q (***) \quad \delta(q, a) = q$
- STATO Iniziale $q_0 \in Q = \text{Inizio}$
- STATI FINALI $F \subseteq Q = \{\text{Inizio}\}$

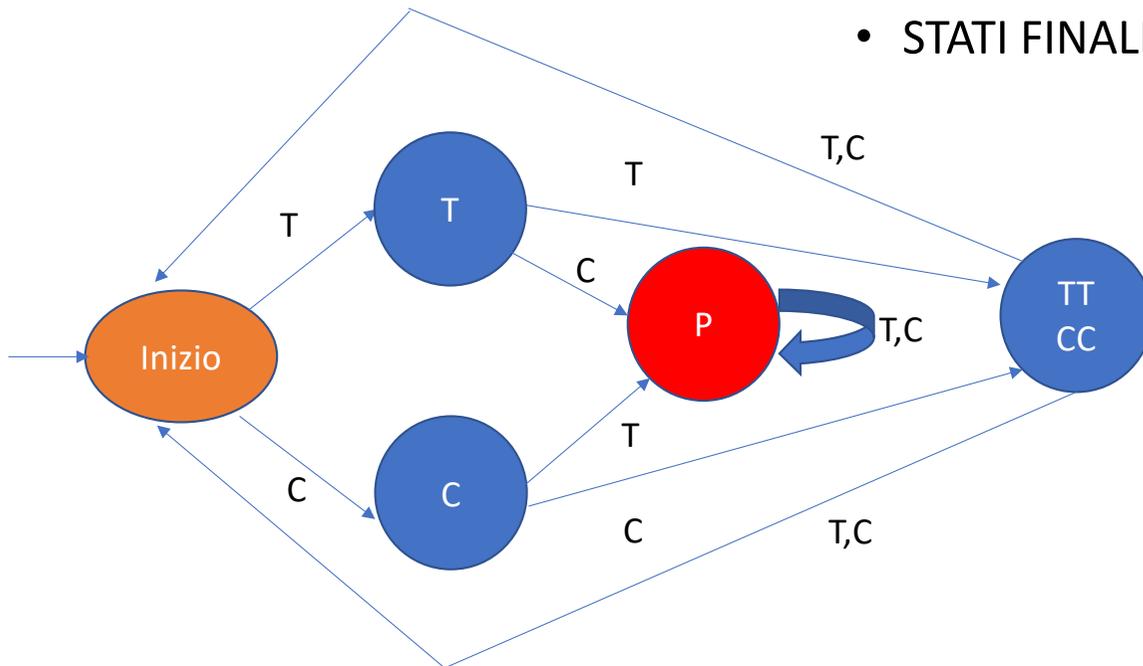


Gli automi riconoscono
linguaggi $L \subseteq \Sigma^*$
Nel nostro esempio il linguaggio L'
delle sequenze
di triplette corrette

$L' = \{w \text{ in } \{T,C\}^* \mid w = \epsilon \text{ oppure } w = w_1 \dots w_k \text{ con } w_i = xxy \text{ e } x, y \text{ in } \{T,C\}\}$

COSA CI SERVE PER DEFINIRE UN AUTOMA: $(Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$

- STATI $Q = \{\text{Inizio}, T, C, TT/CC, P\}$
- ALFABETO FINITO $\Sigma = \{T, C\}$
- FUNZIONE: $\delta: Q \times \Sigma \rightarrow Q$
- STATO Iniziale $q_0 \in Q = \text{Inizio}$
- STATI FINALI $F \subseteq Q = \{\text{Inizio}\}$

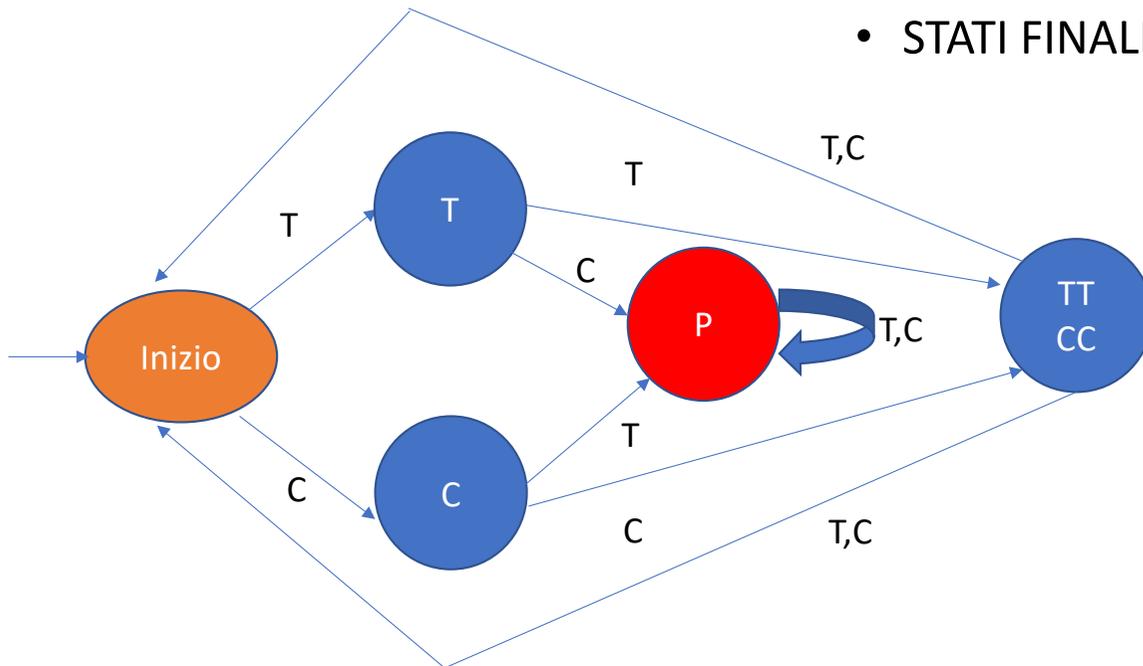


$\delta: Q \times \Sigma \rightarrow Q$ FUNZIONE DI TRANSIZIONE

- $\delta(\text{Inizio}, T) = T$
- $\delta(\text{Inizio}, C) = C$
- $\delta(T, T) = TT/CC$
- $\delta(T, C) = P$
- $\delta(C, C) = TT/CC$
- $\delta(C, T) = P$
- $\delta(TT/CC, T) = \text{Inizio}$
- $\delta(TT/CC, C) = \text{Inizio}$
- $\delta(P, C) = P$
- $\delta(P, T) = P$

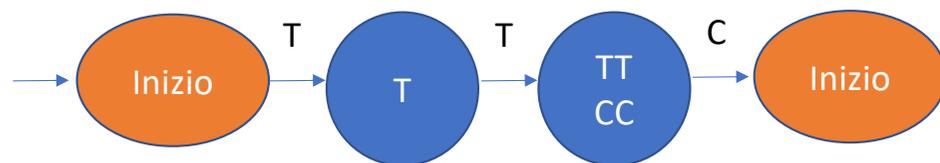
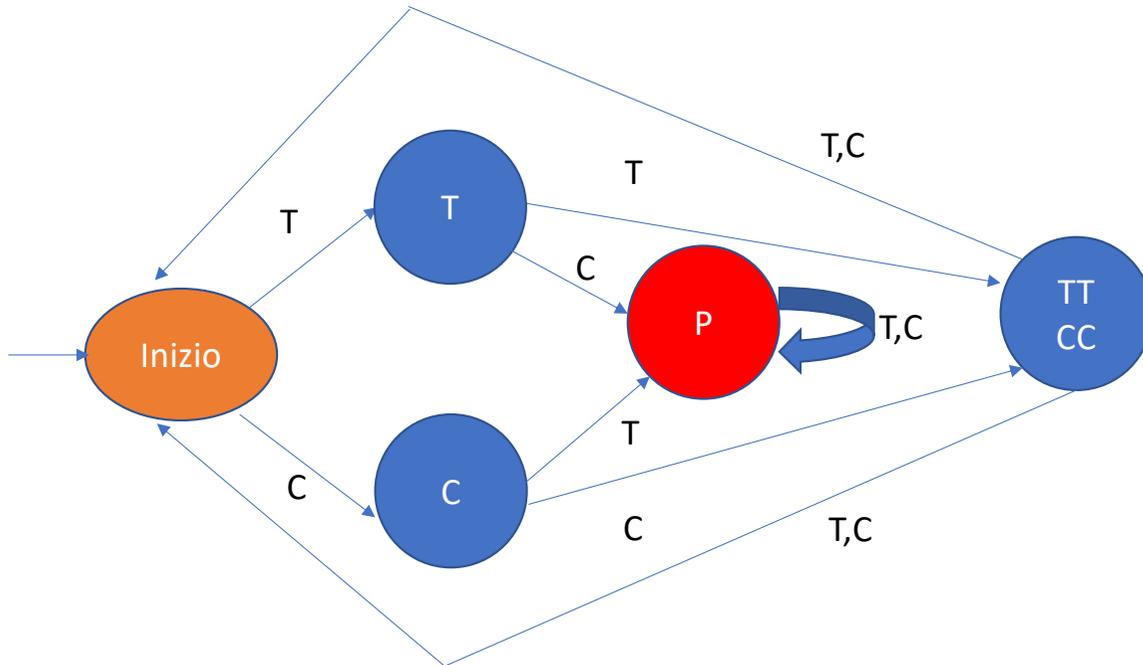
COSA CI SERVE PER DEFINIRE UN AUTOMA: $(Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$

- STATI $Q = \{\text{Inizio}, T, C, TT/CC, P\}$
- ALFABETO FINITO $\Sigma = \{T, C\}$
- FUNZIONE: $\delta: Q \times \Sigma \rightarrow Q$
- STATO Iniziale $q_0 \in Q = \text{Inizio}$
- STATI FINALI $F \subseteq Q = \{\text{Inizio}\}$



δ	T	C
Inizio	T	C
T	TT/CC	P
C	P	TT/CC
TT/CC	Inizio	Inizio
P	P	P

FUNZIONE DI TRANSIZIONE ESTESA: definizione induttiva



$$\hat{\delta}: Q \times \Sigma^* \rightarrow Q$$

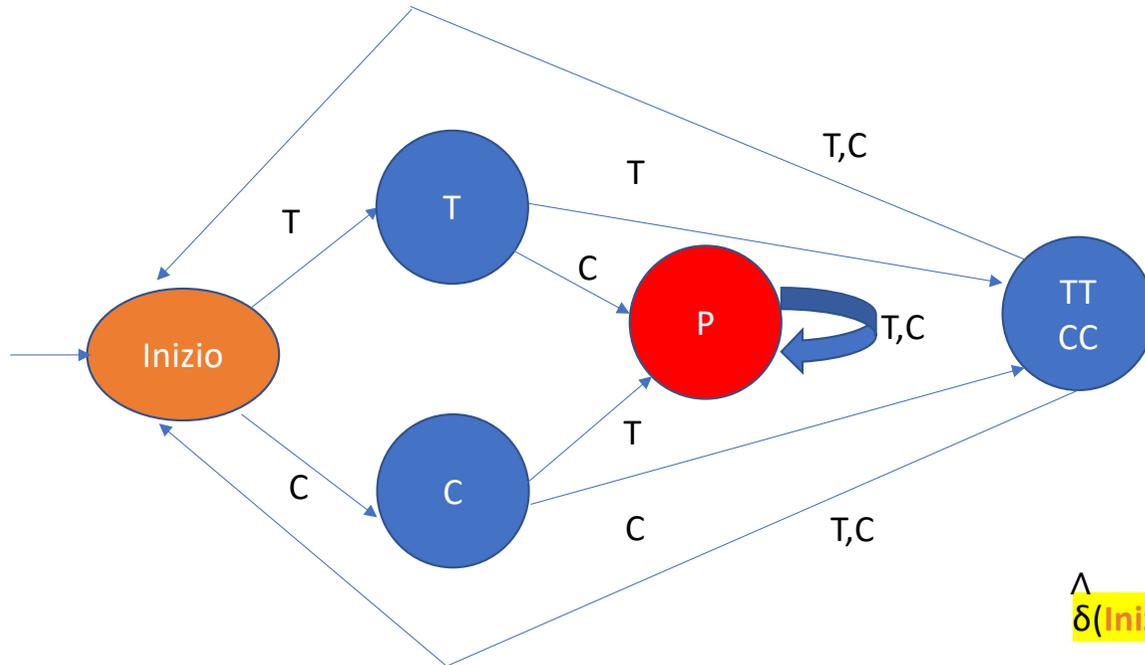
$$\text{Base: } \hat{\delta}(q, \varepsilon) = q$$

$$\text{Induzione: } \hat{\delta}(q, xa) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(q, x), a)$$

$x \text{ in } \Sigma^*, a \text{ in } \Sigma$

- La funzione di transizione estesa $\hat{\delta}$ opera su stati e stringhe (invece che su stati e simboli)
- $\hat{\delta}(q, w) = p$ denota che p è lo stato raggiunto a partire da q quando si riceve in input uno ad uno i simboli di w

FUNZIONE DI TRANSIZIONE ESTESA: definizione induttiva



$$\hat{\delta}: Q \times \Sigma^* \rightarrow Q$$

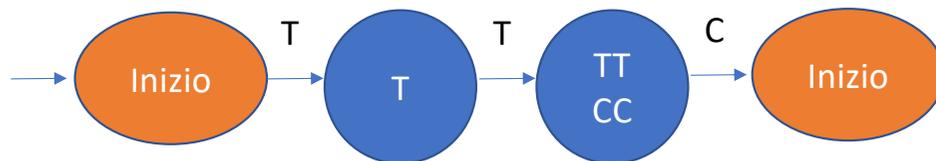
$$\text{Base: } \hat{\delta}(q, \varepsilon) = q$$

$$\text{Induzione: } \hat{\delta}(q, xa) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(q, x), a)$$

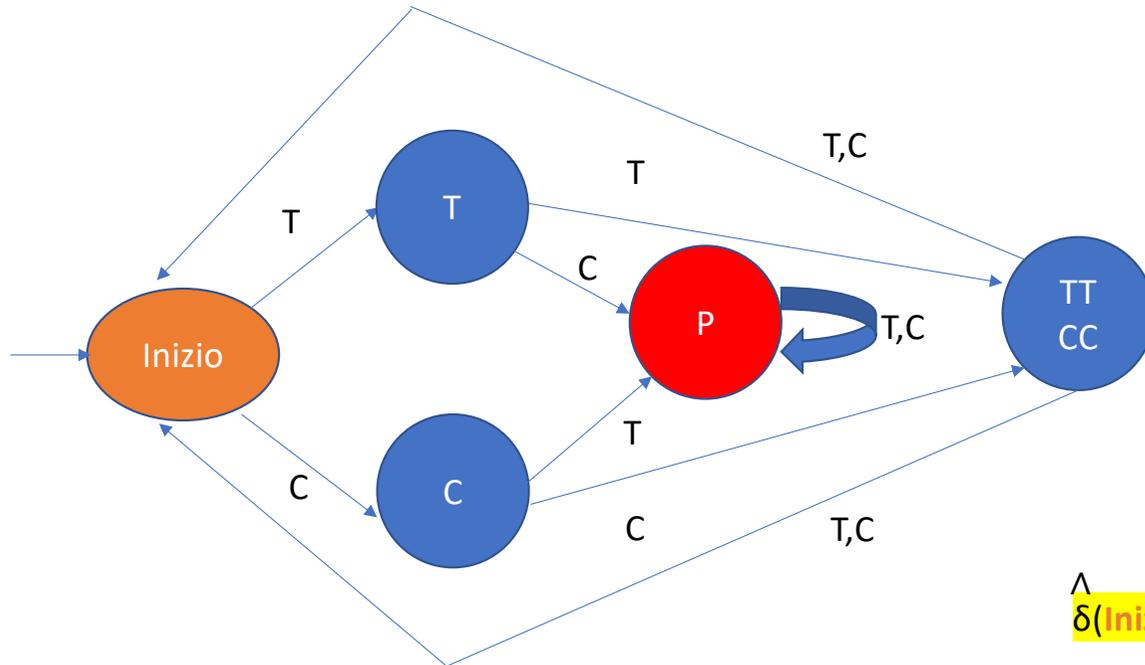
$x \text{ in } \Sigma^*, a \text{ in } \Sigma$

- $\hat{\delta}(q, w) = p$ denota che p è lo stato raggiunto a partire da q quando si riceve in input uno ad uno i simboli di w

$$\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{TTC}) =$$



FUNZIONE DI TRANSIZIONE ESTESA: definizione induttiva



$$\hat{\delta}: Q \times \Sigma^* \rightarrow Q$$

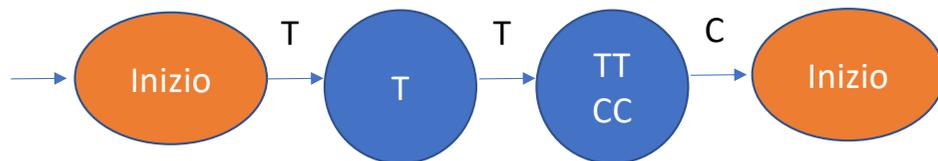
$$\text{Base: } \hat{\delta}(q, \varepsilon) = q$$

$$\text{Induzione: } \hat{\delta}(q, xa) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(q, x), a)$$

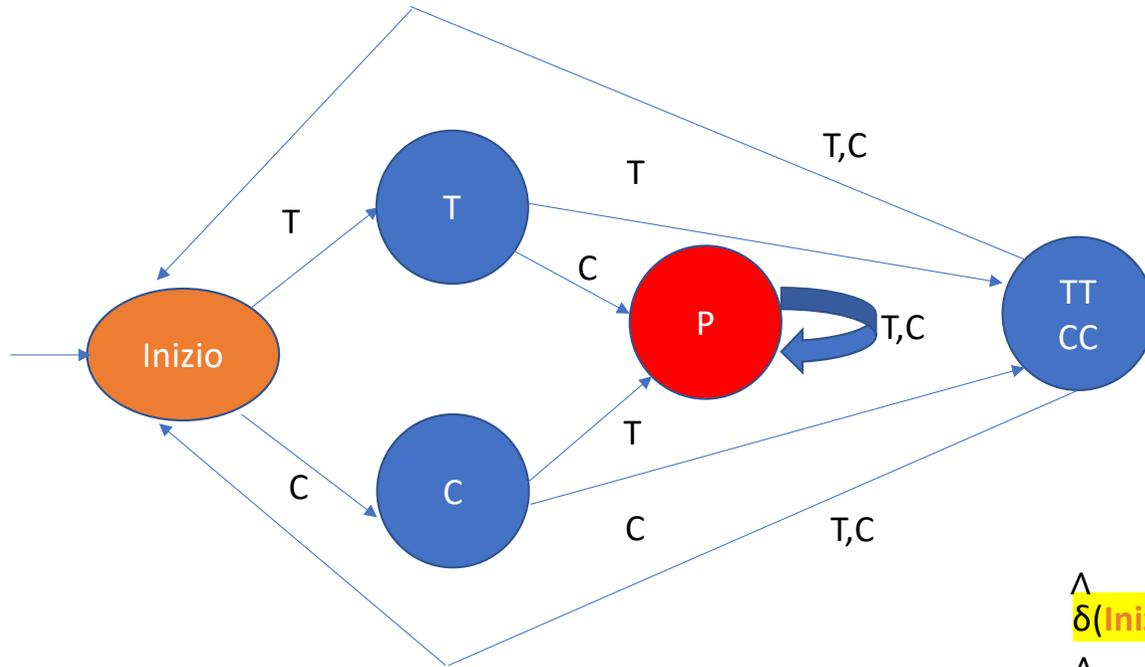
$x \text{ in } \Sigma^*, a \text{ in } \Sigma$

- $\hat{\delta}(q, w) = p$ denota che p è lo stato raggiunto a partire da q quando si riceve in input uno ad uno i simboli di w

$$\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{TTC}) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{TT}), \text{C}) =$$



FUNZIONE DI TRANSIZIONE ESTESA: definizione induttiva



$$\hat{\delta}: Q \times \Sigma^* \rightarrow Q$$

$$\text{Base: } \hat{\delta}(q, \varepsilon) = q$$

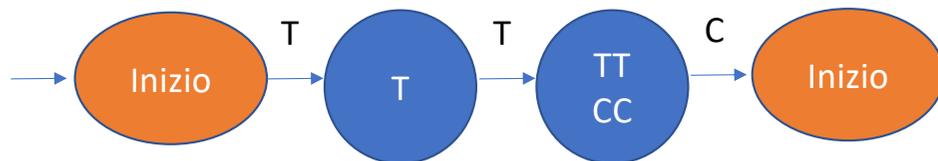
$$\text{Induzione: } \hat{\delta}(q, xa) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(q, x), a)$$

$x \text{ in } \Sigma^*, a \text{ in } \Sigma$

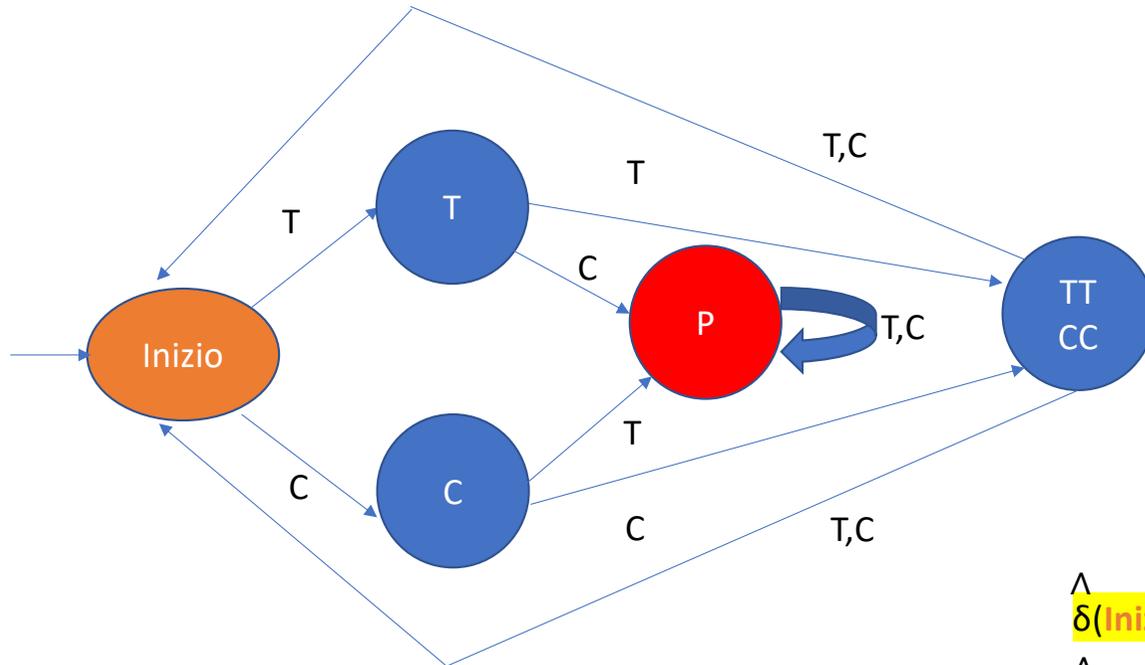
- $\hat{\delta}(q, w) = p$ denota che p è lo stato raggiunto a partire da q quando si riceve in input uno ad uno i simboli di w

$$\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{TTC}) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{TT}), \text{C}) =$$

$$\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{TT}) =$$



FUNZIONE DI TRANSIZIONE ESTESA: definizione induttiva



$$\hat{\delta}: Q \times \Sigma^* \rightarrow Q$$

$$\text{Base: } \hat{\delta}(q, \varepsilon) = q$$

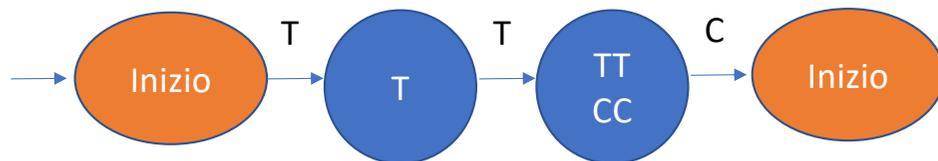
$$\text{Induzione: } \hat{\delta}(q, xa) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(q, x), a)$$

$x \text{ in } \Sigma^*, a \text{ in } \Sigma$

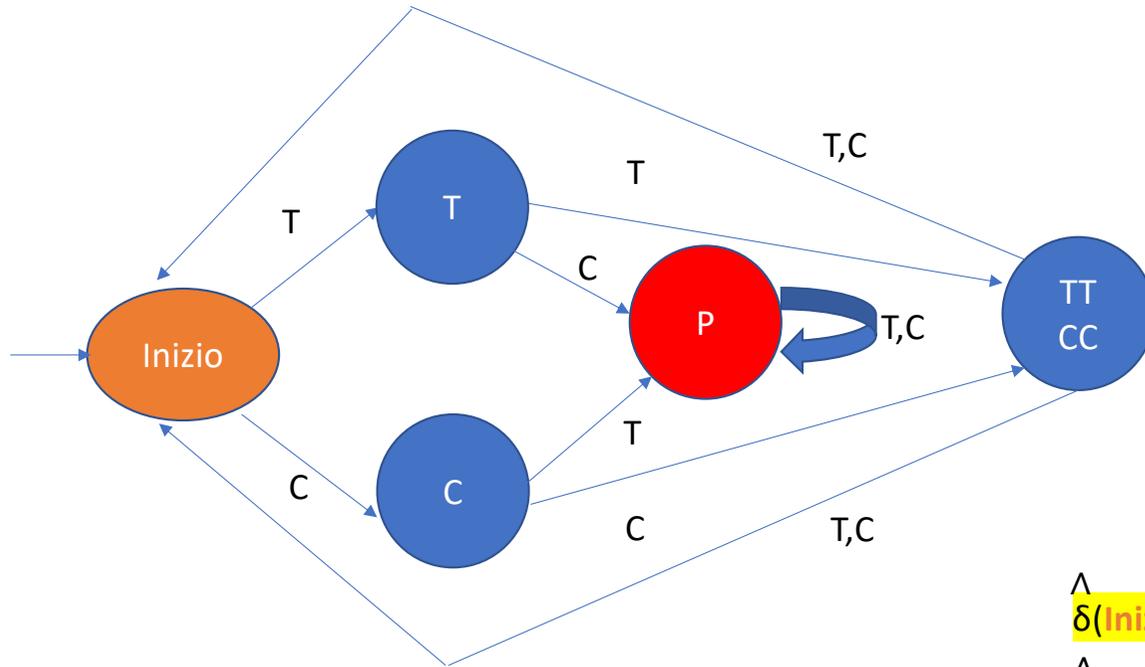
- $\hat{\delta}(q, w) = p$ denota che p è lo stato raggiunto a partire da q quando si riceve in input uno ad uno i simboli di w

$$\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{TTC}) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{TT}), \text{C}) =$$

$$\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{TT}) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{T}), \text{T}) =$$



FUNZIONE DI TRANSIZIONE ESTESA: definizione induttiva



$$\hat{\delta}: Q \times \Sigma^* \rightarrow Q$$

$$\text{Base: } \hat{\delta}(q, \varepsilon) = q$$

$$\text{Induzione: } \hat{\delta}(q, xa) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(q, x), a)$$

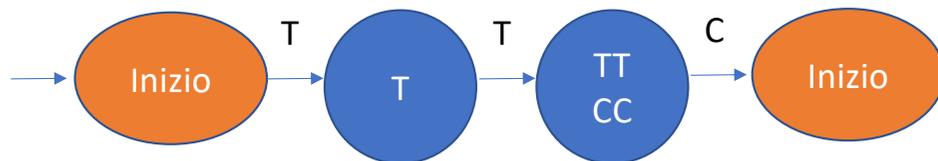
$x \text{ in } \Sigma^*, a \text{ in } \Sigma$

- $\hat{\delta}(q, w) = p$ denota che p è lo stato raggiunto a partire da q quando si riceve in input uno ad uno i simboli di w

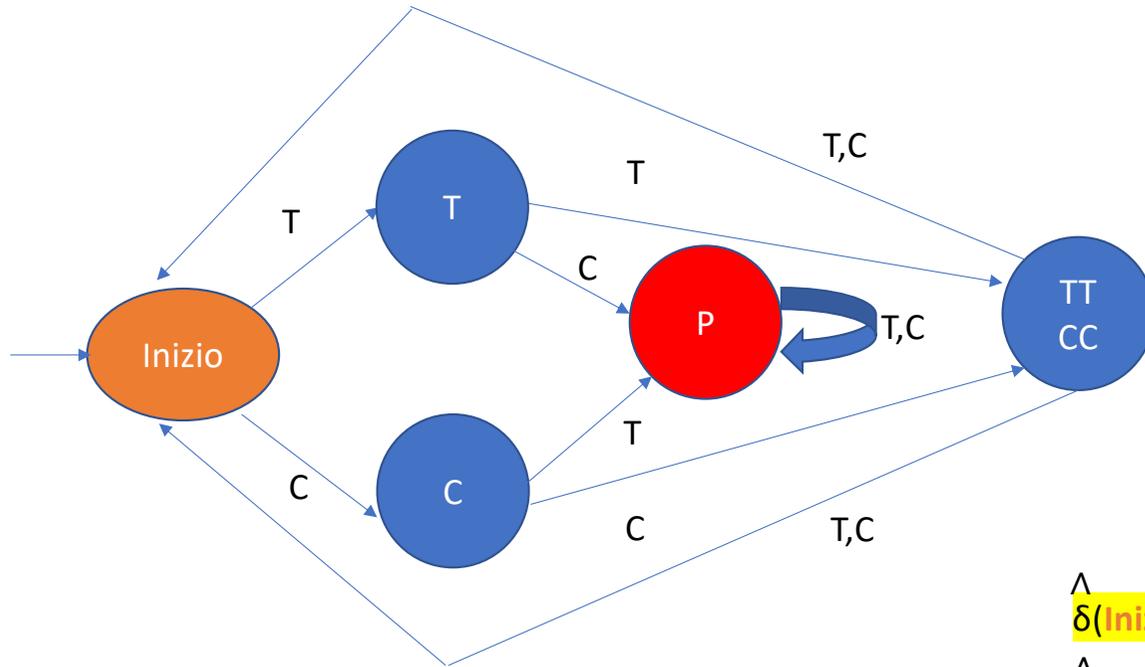
$$\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{TTC}) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{TT}), \text{C}) =$$

$$\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{TT}) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{T}), \text{T}) =$$

$$\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{T}) =$$



FUNZIONE DI TRANSIZIONE ESTESA: definizione induttiva



$$\hat{\delta}: Q \times \Sigma^* \rightarrow Q$$

$$\text{Base: } \hat{\delta}(q, \varepsilon) = q$$

$$\text{Induzione: } \hat{\delta}(q, xa) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(q, x), a)$$

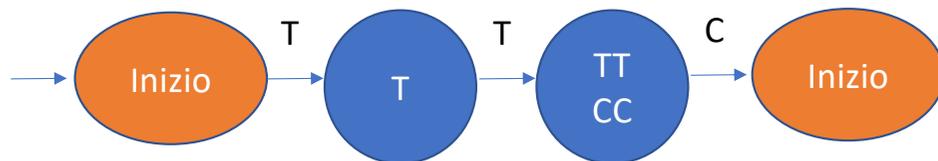
$x \text{ in } \Sigma^*, a \text{ in } \Sigma$

- $\hat{\delta}(q, w) = p$ denota che p è lo stato raggiunto a partire da q quando si riceve in input uno ad uno i simboli di w

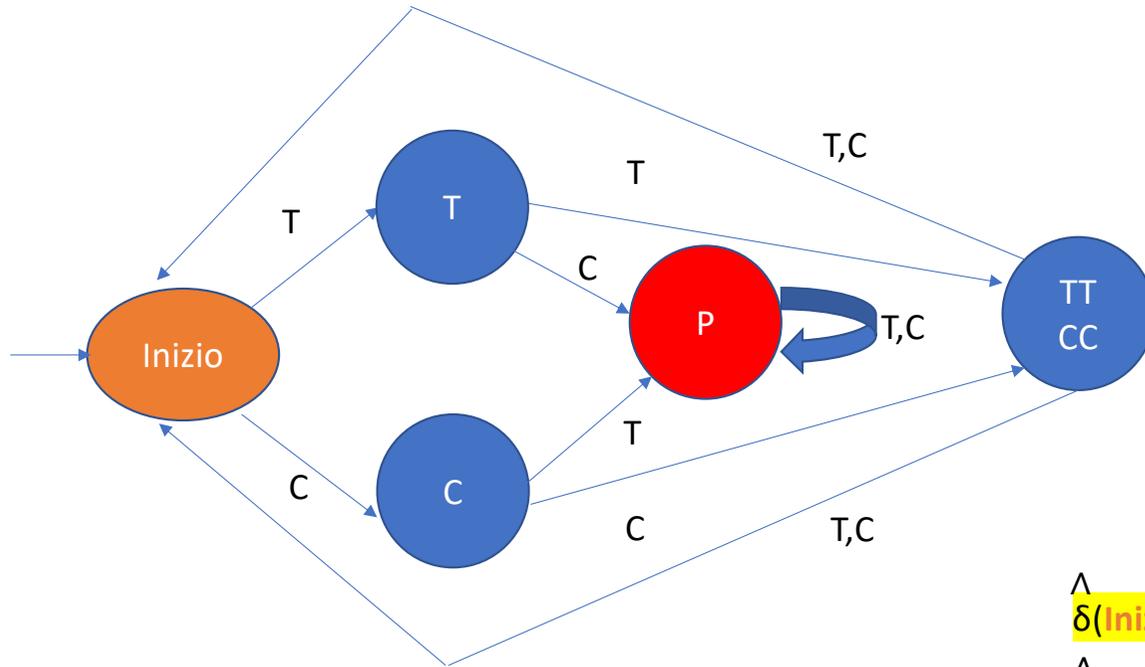
$$\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{TTC}) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{TT}), \text{C}) =$$

$$\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{TT}) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{T}), \text{T}) =$$

$$\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{T}) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(\text{Inizio}, \varepsilon), \text{T}) =$$



FUNZIONE DI TRANSIZIONE ESTESA: definizione induttiva



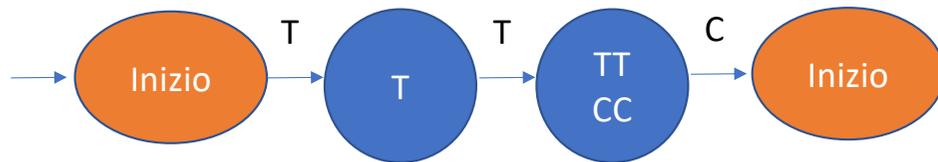
$$\hat{\delta}: Q \times \Sigma^* \rightarrow Q$$

$$\text{Base: } \hat{\delta}(q, \varepsilon) = q$$

$$\text{Induzione: } \hat{\delta}(q, xa) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(q, x), a)$$

$x \text{ in } \Sigma^*, a \text{ in } \Sigma$

- $\hat{\delta}(q, w) = p$ denota che p è lo stato raggiunto a partire da q quando si riceve in input uno ad uno i simboli di w



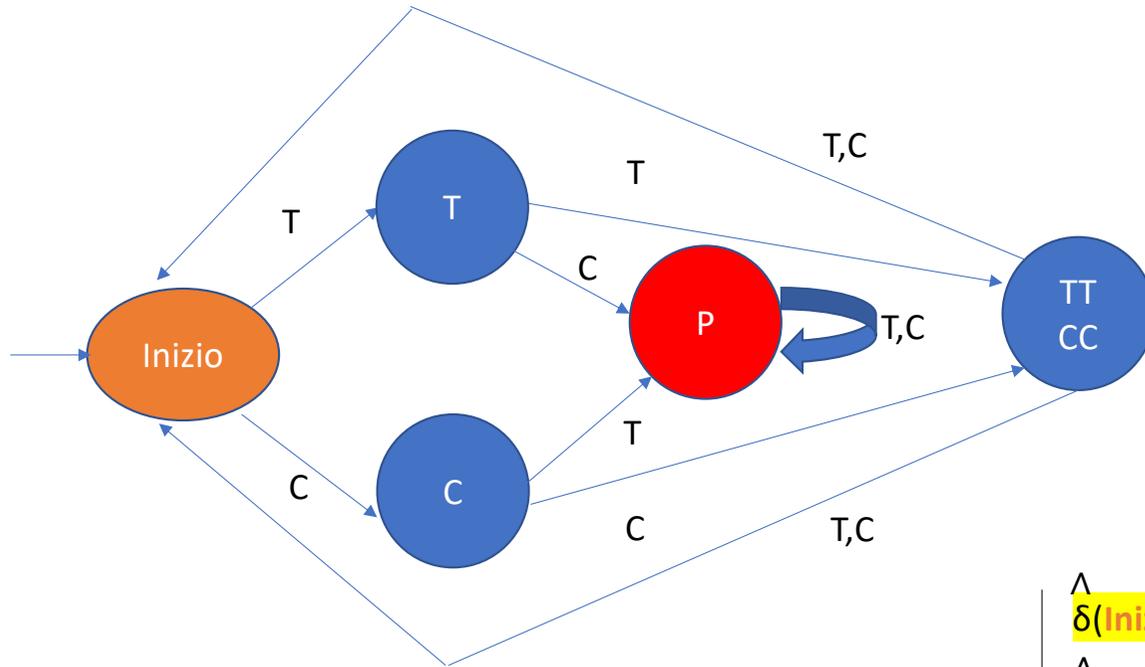
$$\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{TTC}) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{TT}), \text{C}) =$$

$$\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{TT}) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{T}), \text{T}) =$$

$$\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{T}) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(\text{Inizio}, \varepsilon), \text{T}) =$$

$$\hat{\delta}(\text{Inizio}, \varepsilon) =$$

FUNZIONE DI TRANSIZIONE ESTESA: definizione induttiva



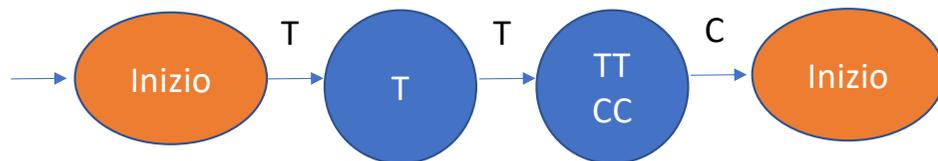
$$\hat{\delta}: Q \times \Sigma^* \rightarrow Q$$

$$\text{Base: } \hat{\delta}(q, \varepsilon) = q$$

$$\text{Induzione: } \hat{\delta}(q, xa) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(q, x), a)$$

$x \text{ in } \Sigma^*, a \text{ in } \Sigma$

- $\hat{\delta}(q, w) = p$ denota che p è lo stato raggiunto a partire da q quando si riceve in input uno ad uno i simboli di w



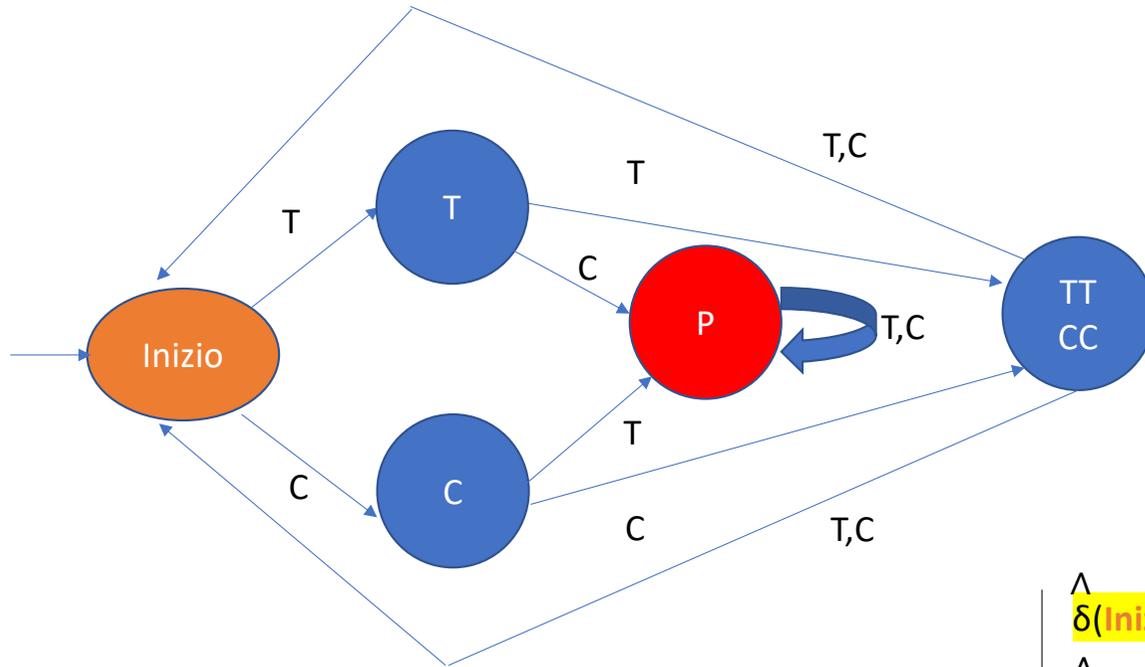
$$\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{TTC}) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{TT}), \text{C}) =$$

$$\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{TT}) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{T}), \text{T}) =$$

$$\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{T}) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(\text{Inizio}, \varepsilon), \text{T}) =$$

$$\hat{\delta}(\text{Inizio}, \varepsilon) = \text{Inizio}$$

FUNZIONE DI TRANSIZIONE ESTESA: definizione induttiva

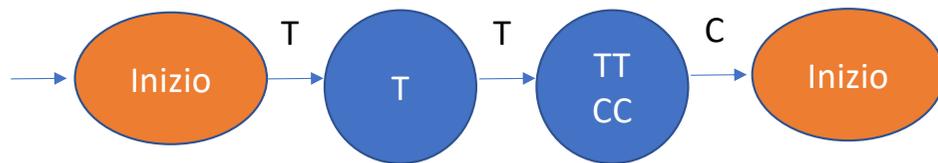


$$\hat{\delta}: Q \times \Sigma^* \rightarrow Q$$

$$\text{Base: } \hat{\delta}(q, \varepsilon) = q$$

$$\text{Induzione: } \hat{\delta}(q, xa) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(q, x), a) \\ x \text{ in } \Sigma^*, a \text{ in } \Sigma$$

- $\hat{\delta}(q, w) = p$ denota che p è lo stato raggiunto a partire da q quando si riceve in input uno ad uno i simboli di w



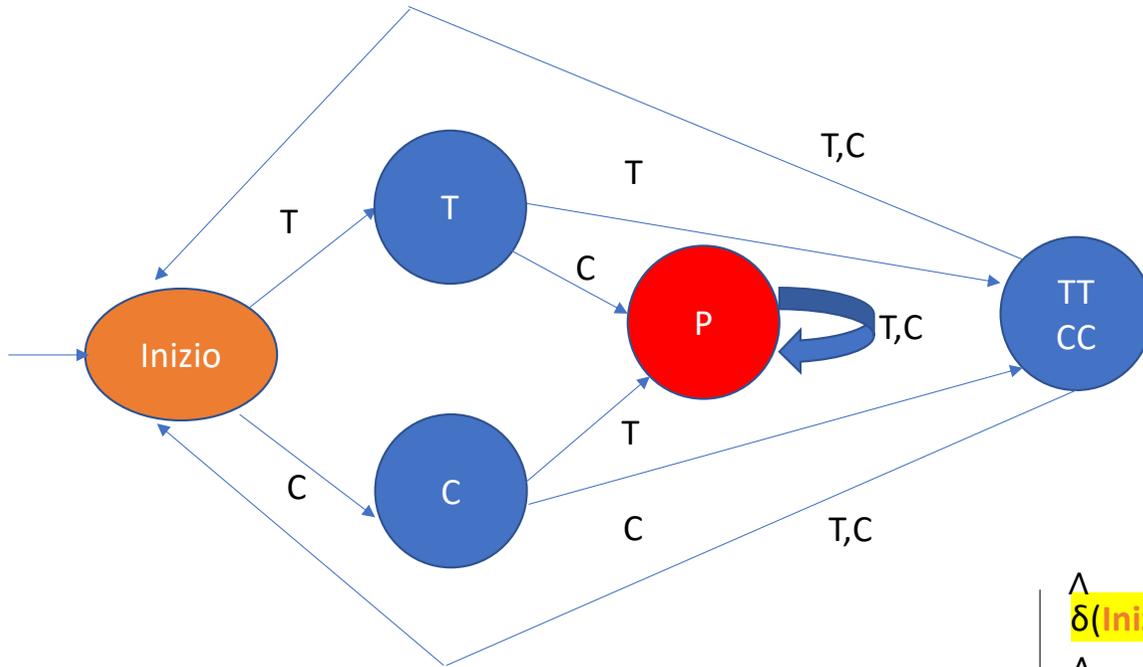
$$\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{TTC}) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{TT}), \text{C}) =$$

$$\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{TT}) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{T}), \text{T}) =$$

$$\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{T}) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(\text{Inizio}, \varepsilon), \text{T}) = \hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{T}) = \text{T}$$

$$\hat{\delta}(\text{Inizio}, \varepsilon) = \text{Inizio}$$

FUNZIONE DI TRANSIZIONE ESTESA: definizione induttiva



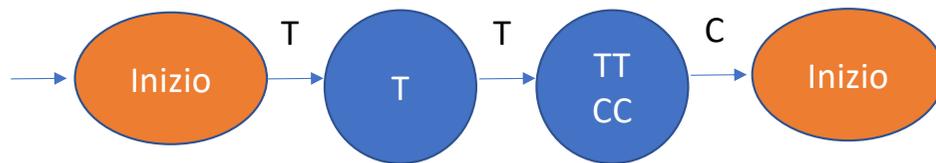
$$\hat{\delta}: Q \times \Sigma^* \rightarrow Q$$

$$\text{Base: } \hat{\delta}(q, \varepsilon) = q$$

$$\text{Induzione: } \hat{\delta}(q, xa) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(q, x), a)$$

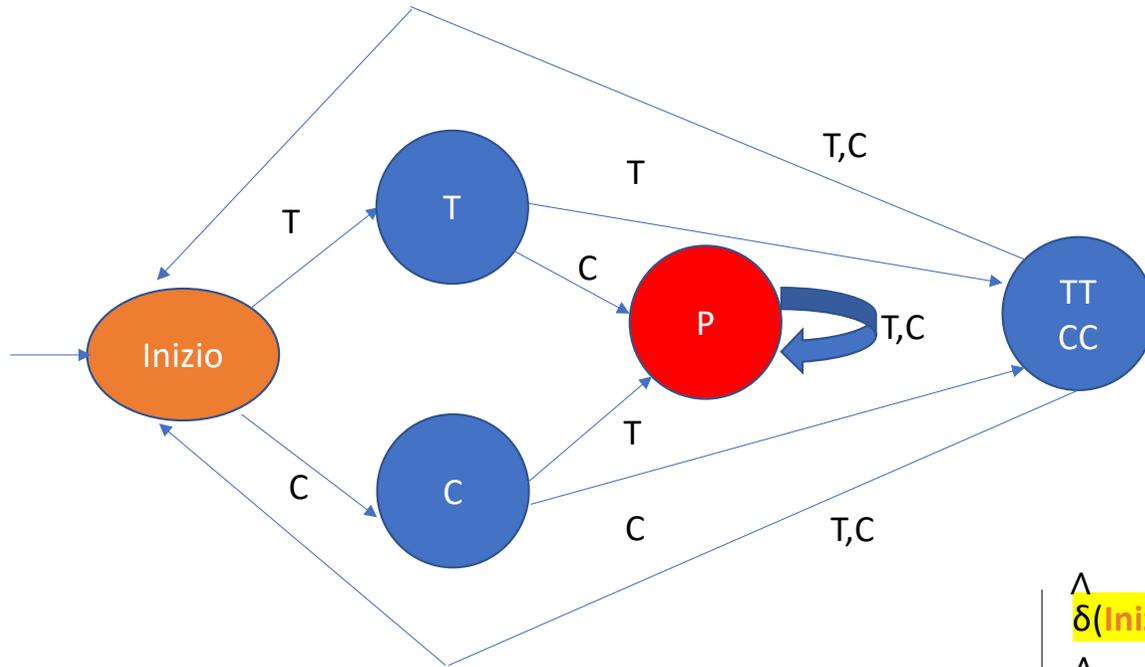
$x \text{ in } \Sigma^*, a \text{ in } \Sigma$

- $\hat{\delta}(q, w) = p$ denota che p è lo stato raggiunto a partire da q quando si riceve in input uno ad uno i simboli di w



$$\begin{aligned} \hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{TTC}) &= \hat{\delta}(\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{TT}), \text{C}) = \\ \hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{TT}) &= \hat{\delta}(\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{T}), \text{T}) = \hat{\delta}(\text{T}, \text{T}) = \text{TT/CC} \\ \hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{T}) &= \hat{\delta}(\hat{\delta}(\text{Inizio}, \varepsilon), \text{T}) = \hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{T}) = \text{T} \\ \hat{\delta}(\text{Inizio}, \varepsilon) &= \text{Inizio} \end{aligned}$$

FUNZIONE DI TRANSIZIONE ESTESA: definizione induttiva



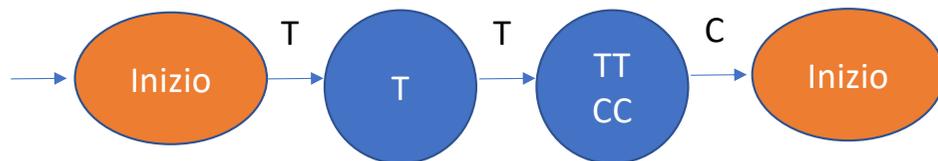
$$\hat{\delta}: Q \times \Sigma^* \rightarrow Q$$

$$\text{Base: } \hat{\delta}(q, \varepsilon) = q$$

$$\text{Induzione: } \hat{\delta}(q, xa) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(q, x), a)$$

$x \text{ in } \Sigma^*, a \text{ in } \Sigma$

- $\hat{\delta}(q, w) = p$ denota che p è lo stato raggiunto a partire da q quando si riceve in input uno ad uno i simboli di w



$$\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{TTC}) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{TT}), \text{C}) = \hat{\delta}(\text{TT/CC}, \text{T}) = \text{Inizio}$$

$$\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{TT}) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{T}), \text{T}) = \hat{\delta}(\text{T}, \text{T}) = \text{TT/CC}$$

$$\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{T}) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(\text{Inizio}, \varepsilon), \text{T}) = \hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{T}) = \text{T}$$

$$\hat{\delta}(\text{Inizio}, \varepsilon) = \text{Inizio}$$

Definizioni induttive

 $\hat{\delta}$

Base: $\hat{\delta}(q, \epsilon) = q$

Induzione: $\hat{\delta}(q, xa) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(q, x), a)$
 $x \text{ in } \Sigma^*, a \text{ in } \Sigma$

$$\begin{aligned} \hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{TTCC}) &= \hat{\delta}(\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{TT}), \text{C}) = \hat{\delta}(\text{TT/CC}, \text{T}) = \text{Inizio} \\ \hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{TT}) &= \hat{\delta}(\hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{T}), \text{T}) = \hat{\delta}(\text{T}, \text{T}) = \text{TT/CC} \\ \hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{T}) &= \hat{\delta}(\hat{\delta}(\text{Inizio}, \epsilon), \text{T}) = \hat{\delta}(\text{Inizio}, \text{T}) = \text{T} \\ \hat{\delta}(\text{Inizio}, \epsilon) &= \text{Inizio} \end{aligned}$$

Fattoriale

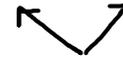
Base: $0! = 1$

Induzione: $n! = n \times (n-1)!$

$$\begin{aligned} 3! &= 3 \times 2! = 3 \times 2 = 6 \\ 2! &= 2 \times 1! = 2 \times 1 = 2 \\ 1! &= 1 \times 0! = 1 \times 1 = 1 \\ 0! &= 1 \end{aligned}$$

PROBLEMA 4 Trovare il DFA che accetta tutte e sole le stringhe con un numero pari di zeri e un numero pari di uni (compresa quindi la stringa vuota)

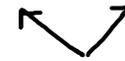
$$L_{\text{pari}} = \{w \text{ in } \{0,1\}^* \mid w = \varepsilon \text{ oppure } |w|_0 \text{ e } |w|_1 \text{ sono pari}\}$$



Numero di 0 (1) nella stringa w

PROBLEMA 4 Trovare il DFA che accetta tutte e sole le stringhe con un numero pari di zeri e un numero pari di uni (compresa quindi la stringa vuota)

$$L_{\text{pari}} = \{w \text{ in } \{0,1\}^* \mid w = \varepsilon \text{ oppure } |w|_0 \text{ e } |w|_1 \text{ sono pari}\}$$

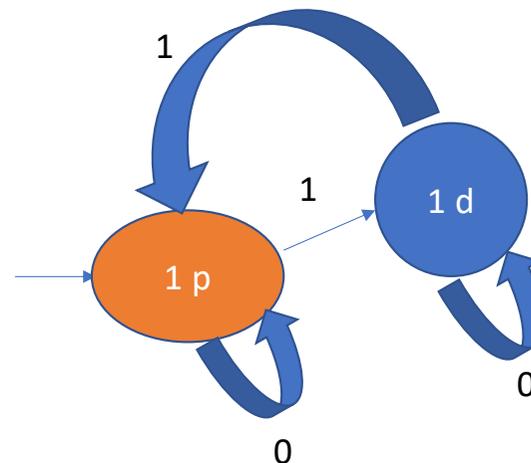
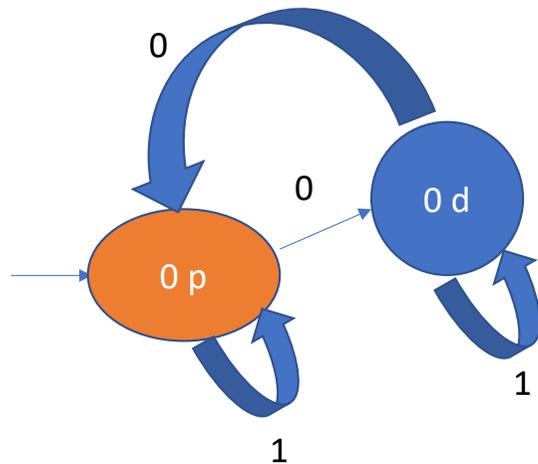


Numero di 0 (1) nella stringa w

Cominciamo da un problema più semplice

PROBLEMA 5 Trovare il DFA che accetta tutte e sole le stringhe con un numero pari di zeri e un DFA che accetta tutte e sole le stringhe con un numero pari di uni (compresa quindi la stringa vuota)

$$L_{0\text{pari}} = \{w \text{ in } \{0,1\}^* \mid w = \varepsilon \text{ oppure } |w|_0 \text{ è pari}\} \text{ e } L_{1\text{pari}} = \{w \text{ in } \{0,1\}^* \mid w = \varepsilon \text{ oppure } |w|_1 \text{ è pari}\}$$

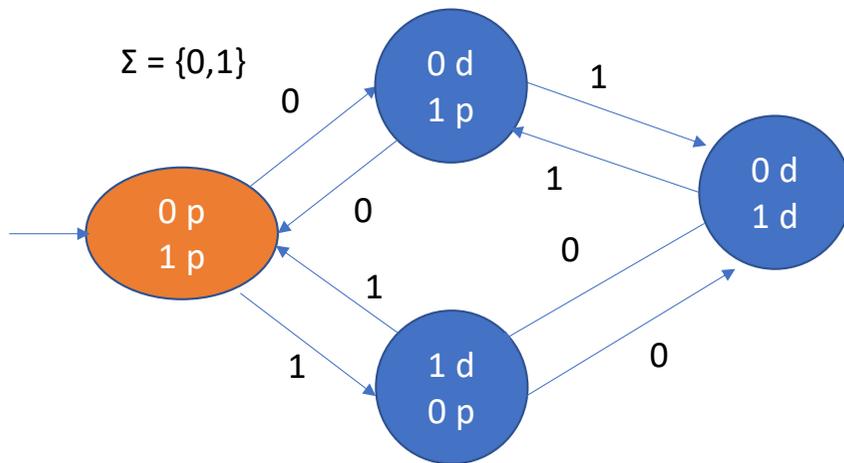


PROBLEMA 4 Trovare il DFA che accetta tutte e sole le stringhe con un numero pari di zeri e un numero pari di uni (compresa quindi la stringa vuota)

$$L_{\text{pari}} = \{w \text{ in } \{0,1\}^* \mid w = \varepsilon \text{ oppure } |w|_0 \text{ e } |w|_1 \text{ sono pari}\}$$



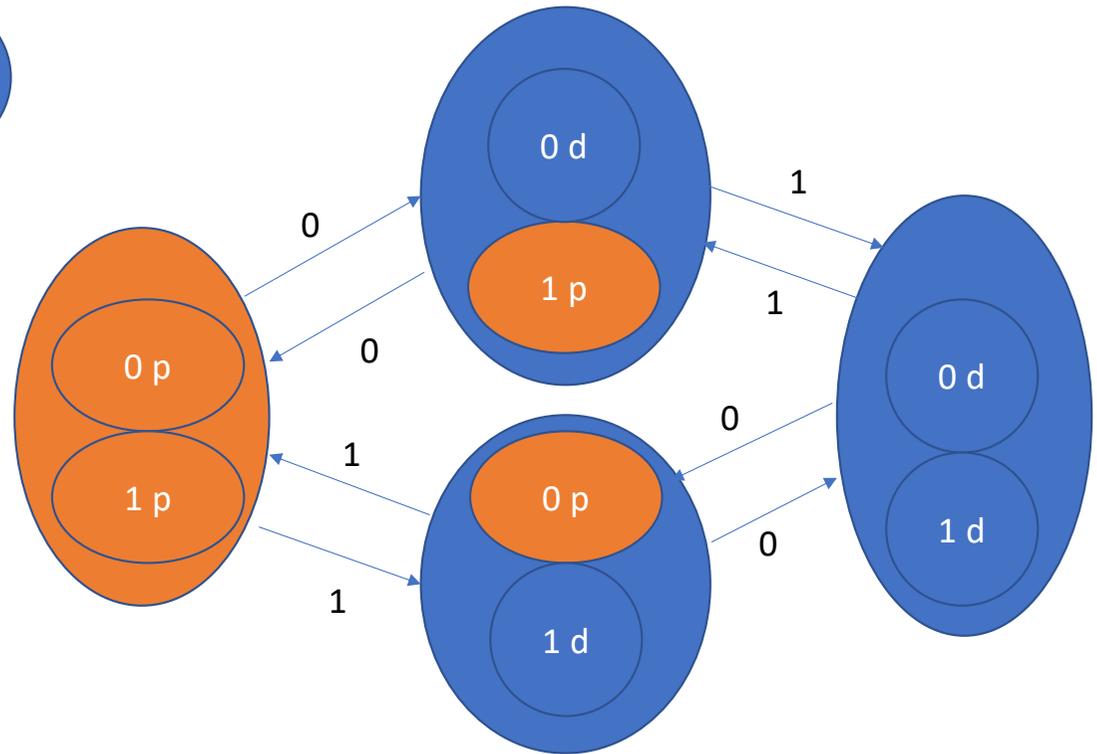
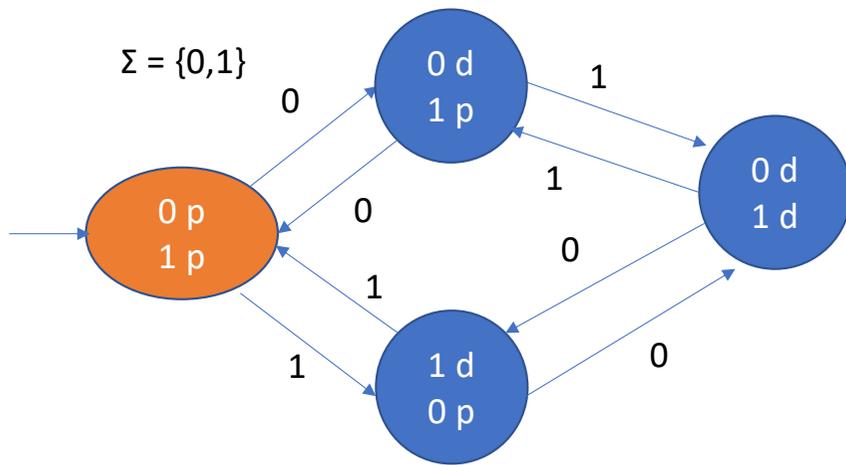
Numero di 0 (1) nella stringa w



PROBLEMA 4 Trovare il DFA che accetta tutte e sole le stringhe con un numero pari di zeri e un numero pari di uni (compresa quindi la stringa vuota)

$$L_{\text{pari}} = \{w \text{ in } \{0,1\}^* \mid w = \varepsilon \text{ oppure } |w|_0 \text{ e } |w|_1 \text{ sono pari}\}$$

A ben vedere $L_{\text{pari}} = L_{0\text{pari}} \cap L_{1\text{pari}}$
e gli stati sono coppie fatte con gli stati dei due sottolinguaggi

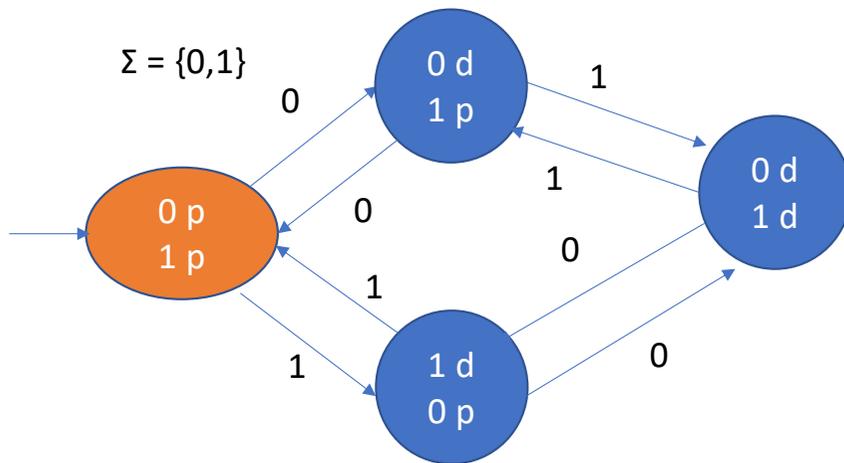


PROBLEMA 4 Trovare il DFA che accetta tutte e sole le stringhe con un numero pari di zeri e un numero pari di uni (compresa quindi la stringa vuota)

$$L_{\text{pari}} = \{w \text{ in } \{0,1\}^* \mid w = \varepsilon \text{ oppure } |w|_0 \text{ e } |w|_1 \text{ sono pari}\}$$



Numero di 0 (1) nella stringa w



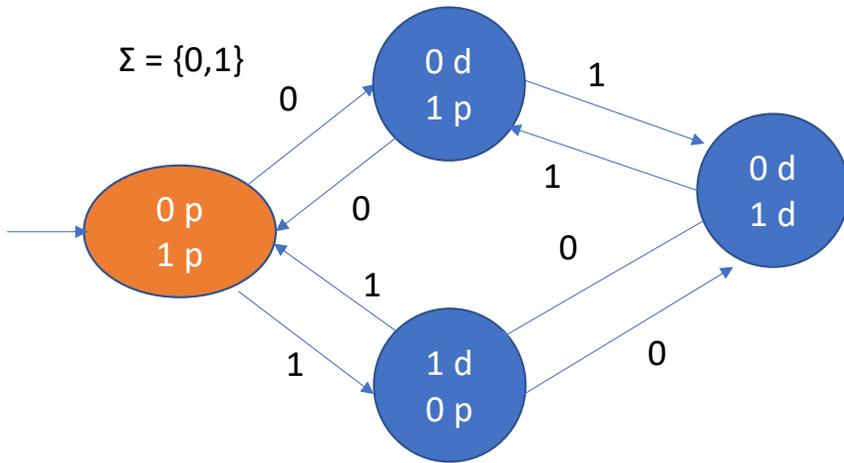
w = 0010 viene accettata

PROBLEMA 4 Trovare il DFA che accetta tutte e sole le stringhe con un numero pari di zeri e un numero pari di uni (compresa quindi la stringa vuota)

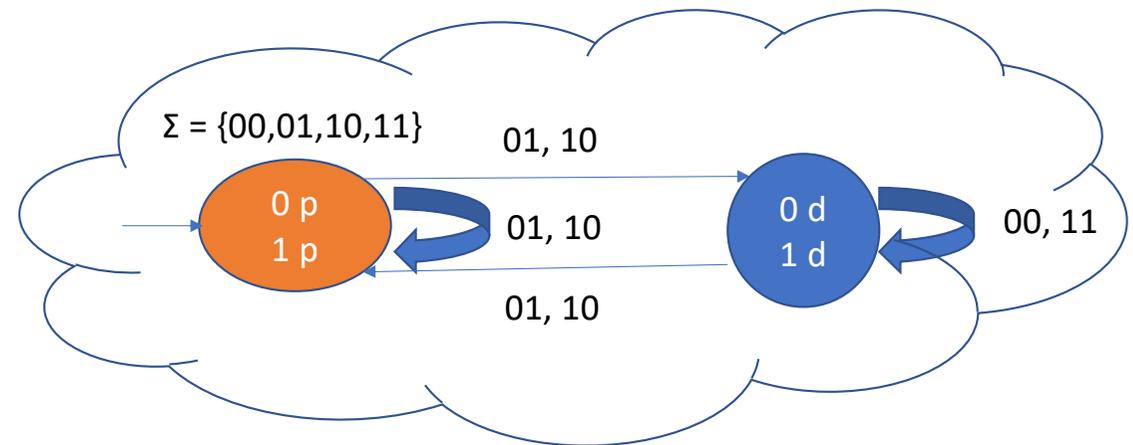
$$L_{\text{pari}} = \{w \text{ in } \{0,1\}^* \mid w = \epsilon \text{ oppure } |w|_0 \text{ e } |w|_1 \text{ sono pari}\}$$



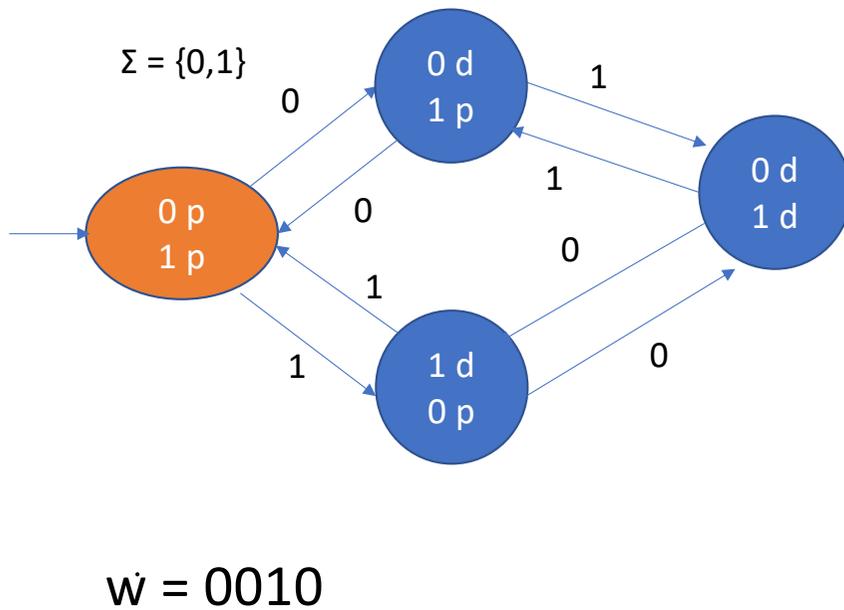
Numero di 0 (1) nella stringa w



w = 0010 viene accettata



PROBLEMA 4 Trovare il programma C che (i) legge una sequenza di 0 e 1 fino ad un numero che indica la fine (ad esempio 3) e (ii) restituisce **true** se la sequenza ha un numero pari di zeri e un numero pari di uni e **false** altrimenti.



Confrontate le due soluzioni

```

...
{
PariZeri = 0;
scanf("%d",&corrente);
while (corrente != 3)
{
scanf(..., &corrente);
if corrente == 0
PariZeri = !PariZeri;
}
return PariZeri;
}

```

```

...
{
somma = 0;
scanf("%d",&corrente);
while (corrente != 3)
{
scanf(..., &corrente);
somma == somma + corrente;
}
PariZeri = pari(somma);
return PariZeri;
}

```

Il problema è aritmetico o booleano?