



UNIVERSITÀ  
DI PISA

# Linguaggi di Programmazione con Laboratorio

---

Seminario di fine corso:  
Trasmissione di funzioni e procedure con Deep Binding in  
Sma1121

Francesco Caporali

Università di Pisa, Dip. di Matematica

28 luglio 2021

`fpars = [fp] [funproc] Type Ide`

---

- Come già fatto per le altre tipologie di trasmissione dei parametri presenti in Small21 si vuole introdurre la *trasmissione di funzioni e procedure con Deep Binding*.
- Questa estensione permette di introdurre funzioni e procedure come parametri formali ad ogni livello di annidamento di un programma.

$\text{fpars} = [\text{fp}] [\text{funproc}] \text{Type Ide}$

---

- Come già fatto per le altre tipologie di trasmissione dei parametri presenti in Small21 si vuole introdurre la *trasmissione di funzioni e procedure con Deep Binding*.
- Questa estensione permette di introdurre funzioni e procedure come parametri formali ad ogni livello di annidamento di un programma.

`fpars = [fp] [funproc] Type Ide`

---

La trasmissione di funzioni e procedure è strutturata come segue:

- il **parametro attuale** è un'espressione che calcola un identificatore di funzione/procedura;
- il **parametro formale** viene legato alla chiusura del parametro attuale che differirà in accordo con le regole di *Binding del linguaggio*.

`fpars = [fp] [funproc] Type Ide`

---

La trasmissione di funzioni e procedure è strutturata come segue:

- il **parametro attuale** è un'espressione che calcola un identificatore di funzione/procedura;
- il **parametro formale** viene legato alla chiusura del parametro attuale che differirà in accordo con le regole di *Binding del linguaggio*.

`fpars = [fp] [funproc] Type Ide`

---

La trasmissione di funzioni e procedure è strutturata come segue:

- il **parametro attuale** è un'espressione che calcola un identificatore di funzione/procedura;
- il **parametro formale** viene legato alla chiusura del parametro attuale che differirà in accordo con le regole di *Binding del linguaggio*.

In questa estensione viene implementato il **Deep Binding**.

Il legame che viene a crearsi è tra il *parametro formale* e una *chiusura* del parametro attuale formata al momento della chiamata, costituita da:

- *definizione del parametro attuale*;
- *ambiente non locale* dello stesso.

## Nota

Sebbene questa non sia l'unica regola di binding che viene comunemente adottata è bene osservare che essendo Small21 un linguaggio con scoping statico questa è la scelta più naturale.

In questa estensione viene implementato il **Deep Binding**.

Il legame che viene a crearsi è tra il *parametro formale* e una *chiusura* del parametro attuale formata al momento della chiamata, costituita da:

- *definizione del parametro attuale*;
- *ambiente non locale* dello stesso.

## Nota

Sebbene questa non sia l'unica regola di binding che viene comunemente adottata è bene osservare che essendo `Smalltalk` un linguaggio con scoping statico questa è la scelta più naturale.



I principali cambiamenti del linguaggio sono i seguenti:

- Dopo le modifiche è possibile avere parametri attuali e formali di tipo funzione/procedura, non più solo Simple;
- La trasmissione di funzioni contribuisce all'**espressività** del linguaggio creando la possibilità di parametrizzare delle computazioni all'interno di altre computazioni;
- Non sono presenti ulteriori vincoli né limitazioni: con l'attuale struttura di Small21 non sorgono difficoltà nell'introduzione della nuova tipologia di trasmissione.

I principali cambiamenti del linguaggio sono i seguenti:

- Dopo le modifiche è possibile avere parametri attuali e formali di tipo funzione/procedura, non più solo Simple;
- La trasmissione di funzioni contribuisce all'**espressività** del linguaggio creando la possibilità di parametrizzare delle computazioni all'interno di altre computazioni;
- Non sono presenti ulteriori vincoli né limitazioni: con l'attuale struttura di Small21 non sorgono difficoltà nell'introduzione della nuova tipologia di trasmissione.

I principali cambiamenti del linguaggio sono i seguenti:

- Dopo le modifiche è possibile avere parametri attuali e formali di tipo funzione/procedura, non più solo Simple;
- La trasmissione di funzioni contribuisce all'**espressività** del linguaggio creando la possibilità di parametrizzare delle computazioni all'interno di altre computazioni;
- Non sono presenti ulteriori vincoli né limitazioni: con l'attuale struttura di Small21 non sorgono difficoltà nell'introduzione della nuova tipologia di trasmissione.

I principali cambiamenti del linguaggio sono i seguenti:

- Dopo le modifiche è possibile avere parametri attuali e formali di tipo funzione/procedura, non più solo Simple;
- La trasmissione di funzioni contribuisce all'**espressività** del linguaggio creando la possibilità di parametrizzare delle computazioni all'interno di altre computazioni;
- Non sono presenti ulteriori vincoli né limitazioni: con l'attuale struttura di Small21 non sorgono difficoltà nell'introduzione della nuova tipologia di trasmissione.

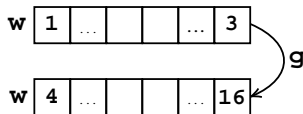
# Linguaggi con trasmissione di funzioni/procedure: espressività

```
1 Program example_map{
2   void map(int(int) f, int[6] v){
3     for (i = 1 to 6){
4       v[i] = f(v[i]);
5     }
6   }
7   int g(int y){
8     return (y*y + 2*y + 1);
9   }
10  int[6] w;
11  w[0] = 1;
12  ...
13  w[5] = 3;
14  map(g,w);
15 }
```

**Codice:** codice di un programma che implementa la funzione map.

## example\_map

Tra gli esempi più comuni di estensione dell'espressività si ha la possibilità di scrivere una funzione che dato un array e una funzione permetta di applicare la funzione ad ogni elemento dell'array.



# Trasmissione di funzioni/procedure: esempio

```
1 Program example_1{
2   int x = 1;
3   int f(value int y){
4     return (x + y);
5   }
6   int g(int(int) h){
7     int x = 2;
8     return (h(3) + x);
9   }
10  {
11    int x = 4;
12    int z = g(f);
13    x = (x + z);
14  }
15 }
```

**Codice:** codice di example\_1 scritto in Small21 che fa uso di trasmissione di funzione con Deep Binding.

ARO

C.D.	...
C.S.	...
x	Lx
f	C <sub>f</sub> ARO
g	C <sub>g</sub> ARO

IB

C.D.	...
C.S.	...
x	Lx1
f	C <sub>f</sub> ARO

g

C.D.	...
C.S.	...
h	C <sub>h</sub> ARO
x	Lx2

f

C.D.	...
C.S.	...
y	Ly

**Stack di AR:** rappresentazione degli AR nella prima parte dell'esecuzione del programma.

# Trasmissione di funzioni/procedure: esempio

```
1 Program example_1{
2   int x = 1;
3   int f(value int y){
4     return (x + y);
5   }
6   int g(int(int) h){
7     int x = 2;
8     return (h(3) + x);
9   }
10  {
11    int x = 4;
12    int z = g(f);
13    x = (x + z);
14  }
15 }
```

**Codice:** codice di example\_1 scritto in Smalltalk che fa uso di trasmissione di funzione.

```
1 #include <stdio.h>
2
3 int x = 1;
4 int f(int y){
5     return (x + y);
6 }
7 int g(int (*h)(int)){
8     int x = 2;
9     return ((*h)(3) + x);
10 }
11 int main(){
12     {
13         int x = 4;
14         int z = g(f);
15         x = (x + z);
16     }
17
18     return 0;
19 }
```

**Codice:** codice di example\_1 scritto in C che fa uso di trasmissione di funzione (per mezzo di puntatori).

# Trasmissione di funzioni/procedure: limitazioni del C

```
1 Program example_2{
2     int x = 0;
3     void g(int(int) h){
4         int l(value int y){
5             return ((z + y) + 1);
6         }
7         int z = 1;
8
9         x = h(z);
10        z = 0;
11        if (x == 1) g(1);
12    }
13    int f(value int y){
14        return 1;
15    }
16    g(f);
17 }
```

**Codice:** codice di `example_2` scritto in `Small21` che fa uso di trasmissione di funzione e dichiarazione di funzione dentro un blocco funzione.

## Limitazioni di C

Il linguaggio C permette la trasmissione di funzioni tramite puntatori:

- trasmettendo una funzione si passa in realtà un puntatore al parametro attuale;
- è consentita la dichiarazione di funzioni soltanto nell'ambiente globale, ciò limita e semplifica il problema in questione;



# Trasmissione di funzioni/procedure: limitazioni del C

```
1 Program example_2{
2     int x = 0;
3     void g(int(int) h){
4         int l(value int y){
5             return ((z + y) + 1);
6         }
7         int z = 1;
8
9         x = h(z);
10        z = 0;
11        if (x == 1) g(1);
12    }
13    int f(value int y){
14        return 1;
15    }
16    g(f);
17 }
```

**Codice:** codice di `example_2` scritto in `Small21` che fa uso di trasmissione di funzione e dichiarazione di funzione dentro un blocco funzione.

## Limitazioni di C

Il linguaggio C permette la trasmissione di funzioni tramite puntatori:

- trasmettendo una funzione si passa in realtà un puntatore al parametro attuale;
- è consentita la dichiarazione di funzioni soltanto nell'ambiente globale, ciò limita e semplifica il problema in questione;

- **Sintassi Concreta:** una CFG per Small21

```
...  
TypeFP → Type(TypeFP) | Type() | Type  
Fp → ... | TypeFP ide  
PPF → value | ref | funproc  
...
```

## Vincoli Contestuali

- parametri di tipo Simple per trasmissioni per valori e referenza
- parametri di tipo funzione/procedura per trasmissioni di funzioni e procedure
- le funzioni possono restituire solo tipi Simple

- **Sintassi Astratta:**

```
...  
PPF ::= [value] | [ref] | [funproc]
```

- **Sintassi Concreta:** una CFG per Small21

...

TypeFP  $\rightarrow$  Type(TypeFP) | Type() | Type

Fp  $\rightarrow$  ... | TypeFP ide

PPF  $\rightarrow$  value | ref | funproc

...

## Vincoli Contestuali

...

- parametri di tipo Simple per trasmissioni per valori e referenza
- parametri di tipo funzione/procedura per trasmissioni di funzioni e procedure
- le funzioni possono restituire solo tipi Simple

...

- **Sintassi Astratta:**

...

PPF ::= [value] | [ref] | [funproc]

- **Sintassi Concreta:** una CFG per Small21

...

TypeFP  $\rightarrow$  Type(TypeFP) | Type() | Type

Fp  $\rightarrow$  ... | TypeFP ide

PPF  $\rightarrow$  value | ref | funproc

...

## Vincoli Contestuali

...

- parametri di tipo Simple per trasmissioni per valori e referenza
- parametri di tipo funzione/procedura per trasmissioni di funzioni e procedure
- le funzioni possono restituire solo tipi Simple

...

- **Sintassi Astratta:**

...

PPF ::= [value] | [ref] | [funproc]

- **Sintassi Concreta:** una CFG per Small21
- **Sintassi Astratta:**

```
...  
PPF ::= [value] | [ref] | [funproc]  
...
```

- **Sintassi Concreta:** una CFG per Small21
- **Sintassi Astratta:**

```
...  
PPF ::= [value] | [ref] | [funproc]  
...
```

Dcl ::= ... | [pcd] Type Ide FPars BlockS | ...

ABS = {[abs] t, [abs] t[::]t' | t ∈ Simple ∪ [void], t' ∈ ABS ∪ Simple}

$$[Y5] \frac{t \in \text{Simple} \cup \{\text{[void]}\} \quad F = [\text{fp}] \ p \ t' \ I' \quad p \neq [\text{funproc}] \quad t' \in \text{Simple} \quad Y_\rho |_0(I) = \perp \quad \triangleright [I'/t'] \circ [] :: Y_\rho = Y'_\rho \quad \langle \text{Bs}, Y'_\rho \rangle \rightarrow_Y ([\text{void}], Y''_\rho)}{\langle [\text{pcd}] \ t \ I \ F \ \text{Bs}, Y_\rho \rangle \rightarrow_Y ([\text{void}], [I/[\text{abs}] \ t[::]t'] \otimes Y_\rho)}$$

$$[Y5.1] \frac{t \in \text{Simple} \cup \{\text{[void]}\} \quad F = [\text{fp}] \ p \ t' \ I' \quad p = [\text{funproc}] \quad t' \in \text{ABS} \quad Y_\rho |_0(I) = \perp \quad \triangleright [I'/t'] \circ [] :: Y_\rho = Y'_\rho \quad \langle \text{Bs}, Y'_\rho \rangle \rightarrow_Y ([\text{void}], Y''_\rho)}{\langle [\text{pcd}] \ t \ I \ F \ \text{Bs}, Y_\rho \rangle \rightarrow_Y ([\text{void}], [I/[\text{abs}] \ t[::]t'] \otimes Y_\rho)}$$

## Nota:

l'insieme ABS e la regola Y5.1 sono stati introdotti per eseguire un controllo sul tipo del parametro formale nella trasmissione di funzione/procedura.

Dcl ::= ... | [pcd] Type Ide FPars BlockS | ...

ABS = {[abs] t, [abs] t[::]t' | t ∈ Simple ∪ [void], t' ∈ ABS ∪ Simple}

$$[Y5] \frac{t \in \text{Simple} \cup \{[\text{void}]\} \quad F = [\text{fp}] \ p \ t' \ I' \quad p \neq [\text{funproc}] \quad t' \in \text{Simple} \quad Y_\rho |_0(I) = \perp \quad \triangleright [I'/t'] \circ [] :: Y_\rho = Y'_\rho \quad \langle \text{Bs}, Y'_\rho \rangle \rightarrow_Y ([\text{void}], Y''_\rho)}{\langle [\text{pcd}] \ t \ I \ F \ \text{Bs}, Y_\rho \rangle \rightarrow_Y ([\text{void}], [I/[\text{abs}] \ t[::]t'] \otimes Y_\rho)}$$

$$[Y5.1] \frac{t \in \text{Simple} \cup \{[\text{void}]\} \quad F = [\text{fp}] \ p \ t' \ I' \quad p = [\text{funproc}] \quad t' \in \text{ABS} \quad Y_\rho |_0(I) = \perp \quad \triangleright [I'/t'] \circ [] :: Y_\rho = Y'_\rho \quad \langle \text{Bs}, Y'_\rho \rangle \rightarrow_Y ([\text{void}], Y''_\rho)}{\langle [\text{pcd}] \ t \ I \ F \ \text{Bs}, Y_\rho \rangle \rightarrow_Y ([\text{void}], [I/[\text{abs}] \ t[::]t'] \otimes Y_\rho)}$$

## Nota:

l'insieme ABS e la regola Y5.1 sono stati introdotti per eseguire un controllo sul tipo del parametro formale nella trasmissione di funzione/procedura.



Dcl ::= ... | [pcd] Type Ide FPars BlockS | ...

ABS = {[abs] t, [abs] t[::]t' | t ∈ Simple ∪ [void], t' ∈ ABS ∪ Simple}

$$[Y5] \frac{t \in \text{Simple} \cup \{\text{[void]}\} \quad F = [\text{fp}] \ p \ t' \ I' \quad p \neq [\text{funproc}] \quad t' \in \text{Simple} \quad Y_\rho |_0(I) = \perp \quad \triangleright [I'/t'] \circ [] :: Y_\rho = Y'_\rho \quad \langle \text{Bs}, Y'_\rho \rangle \rightarrow_Y ([\text{void}], Y''_\rho)}{\langle [\text{pcd}] \ t \ I \ F \ \text{Bs}, Y_\rho \rangle \rightarrow_Y ([\text{void}], [I/[\text{abs}] \ t[::]t'] \otimes Y_\rho)}$$

$$[Y5.1] \frac{t \in \text{Simple} \cup \{\text{[void]}\} \quad F = [\text{fp}] \ p \ t' \ I' \quad p = [\text{funproc}] \quad t' \in \text{ABS} \quad Y_\rho |_0(I) = \perp \quad \triangleright [I'/t'] \circ [] :: Y_\rho = Y'_\rho \quad \langle \text{Bs}, Y'_\rho \rangle \rightarrow_Y ([\text{void}], Y''_\rho)}{\langle [\text{pcd}] \ t \ I \ F \ \text{Bs}, Y_\rho \rangle \rightarrow_Y ([\text{void}], [I/[\text{abs}] \ t[::]t'] \otimes Y_\rho)}$$

**Nota:**

l'insieme ABS e la regola Y5.1 sono stati introdotti per eseguire un controllo sul tipo del parametro formale nella trasmissione di funzione/procedura.

$$\text{Dcl} ::= \dots \mid [\text{pcd}] \text{ Type Ide F Pars BlockS} \mid \dots$$


---


$$\text{ABS} = \{[\text{abs}] \text{ t}, [\text{abs}] \text{ t}[:,:] \text{ t}' \mid \text{t} \in \text{Simple} \cup [\text{void}], \text{t}' \in \text{ABS} \cup \text{Simple}\}$$

$$[\text{E13}] \frac{F = [\text{fp}] \text{ p } \text{t}' \text{ I}' \quad \text{p} \neq [\text{funproc}] \quad \text{t}' \notin \text{Simple}}{\langle [\text{pcd}] \text{ t I F Bs, } Y_\rho \rangle \rightarrow_Y \langle [\text{terr}], Y_\rho \rangle}$$

$$[\text{E13.1}] \frac{F = [\text{fp}] \text{ p } \text{t}' \text{ I}' \quad \text{p} = [\text{funproc}] \quad \text{t}' \notin \text{ABS}}{\langle [\text{pcd}] \text{ t I F Bs, } Y_\rho \rangle \rightarrow_Y \langle [\text{terr}], Y_\rho \rangle}$$

$Dcl ::= \dots \mid [pcd] \text{ Type Ide F Pars BlockS } \mid \dots$

---

$ABS = \{[abs] t, [abs] t[::]t' \mid t \in Simple \cup [void], t' \in ABS \cup Simple\}$

$$[E13] \frac{F = [fp] p t' I' \quad p \neq [funproc] \quad t' \notin Simple}{\langle [pcd] t I F Bs, Y_\rho \rangle \rightarrow_Y ([terr], Y_\rho)}$$

$$[E13.1] \frac{F = [fp] p t' I' \quad p = [funproc] \quad t' \notin ABS}{\langle [pcd] t I F Bs, Y_\rho \rangle \rightarrow_Y ([terr], Y_\rho)}$$

$$Dcl ::= \dots \mid [pcd] \text{ Type Ide F Pars BlockS } \mid \dots$$

$$[D5] \frac{\begin{array}{l} t \in \text{Simple} \cup \{\text{[void]}\} \quad F = [\text{fp}] \text{ p } t' \text{ I}' \quad p \neq [\text{funproc}] \\ t' \in \text{Simple} \quad \Delta|_0(I) = \perp \quad [\text{abs}] \text{ t}[:,:]t' = t_n \\ Bs = [\text{BlockS}] \text{ d s } \quad \star I, t_n, F, d, s, \#\Delta\star = v_n \end{array}}{\langle [pcd] \text{ t I F Bs}, (\Delta, \mu) \rangle \rightarrow ([\text{void}], ([I/(t_n, v_n)] \otimes \Delta, \mu))}$$

$$[D5.1] \frac{\begin{array}{l} t \in \text{Simple} \cup \{\text{[void]}\} \quad F = [\text{fp}] \text{ p } t' \text{ I}' \quad p = [\text{funproc}] \\ t' \in \text{ABS} \quad \Delta|_0(I) = \perp \quad [\text{abs}] \text{ t}[:,:]t' = t_n \\ Bs = [\text{BlockS}] \text{ d s } \quad \star I, t_n, F, d, s, \#\Delta\star = v_n \end{array}}{\langle [pcd] \text{ t I F Bs}, (\Delta, \mu) \rangle \rightarrow ([\text{void}], ([I/(t_n, v_n)] \otimes \Delta, \mu))}$$

Exp ::= ... | [apply] Ide APars | ...

$$\begin{array}{c}
 \dots \\
 c_r = *ide', t, fps, dcl, sts, k* \quad ar = \{ide', \#\Delta - k + 1, [], [], []\} \\
 \dots \\
 ar_2 = \{ide', lc, fr, cnt, v\} \quad \{ide', lc, fr, sts, v\} = ar_3 \\
 \dots \\
 ar'_3 = \{ide', lc, fr, cnt, v_r\} \\
 \hline
 [S15] \quad \langle [apply] \text{ ide aps}, \sigma \rangle \rightarrow [t_r, v_r, (\Delta'_2, \mu_3)]
 \end{array}$$

**Nota:**

\*ide', t, fps, dcl, sts, k\* chiusura per procedure e funzioni. Nel caso di funzioni e procedure passate come parametri ad altre funzioni/procedure:

- ide' = identificatore del parametro attuale;
- ... (il resto è come nella normale chiusura).

$$\text{Exp} ::= \dots \mid [\text{apply}] \text{ Ide APars} \mid \dots$$

$$\begin{array}{c}
 \dots \\
 c_r = \star \text{ide}', t, \text{fps}, \text{dcl}, \text{sts}, k \star \quad \text{ar} = \{\text{ide}', \#\Delta - k + 1, [], [], []\} \\
 \dots \\
 \text{ar}_2 = \{\text{ide}', \text{lc}, \text{fr}, \text{cnt}, v\} \quad \{\text{ide}', \text{lc}, \text{fr}, \text{sts}, v\} = \text{ar}_3 \\
 \dots \\
 \text{ar}'_3 = \{\text{ide}', \text{lc}, \text{fr}, \text{cnt}, v_r\} \\
 \text{[S15]} \frac{}{\langle [\text{apply}] \text{ ide aps}, \sigma \rangle \rightarrow [t_r, v_r, (\Delta_2, \mu_3)]}
 \end{array}$$

### Nota:

$\star \text{ide}', t, \text{fps}, \text{dcl}, \text{sts}, k \star$  chiusura per procedure e funzioni. Nel caso di funzioni e procedure passate come parametri ad altre funzioni/procedure:

- $\text{ide}'$  = identificatore del parametro attuale;
- ... (il resto è come nella normale chiusura).

$$\text{Exp} ::= \dots \mid [\text{apply}] \text{ Ide APars} \mid \dots$$

$$\begin{array}{c}
 \dots \\
 c_r = \star \text{ide}', t, \text{fps}, \text{dcl}, \text{sts}, k \star \quad \text{ar} = \{\text{ide}', \#\Delta - k + 1, [], [], []\} \\
 \dots \\
 \text{ar}_2 = \{\text{ide}', \text{lc}, \text{fr}, \text{cnt}, v\} \quad \{\text{ide}', \text{lc}, \text{fr}, \text{sts}, v\} = \text{ar}_3 \\
 \dots \\
 \text{ar}'_3 = \{\text{ide}', \text{lc}, \text{fr}, \text{cnt}, v_r\} \\
 \text{[S15]} \frac{}{\langle [\text{apply}] \text{ ide aps}, \sigma \rangle \rightarrow [t_r, v_r, (\Delta'_2, \mu_3)]}
 \end{array}$$

**Nota:**

$\star \text{ide}', t, \text{fps}, \text{dcl}, \text{sts}, k \star$  chiusura per procedure e funzioni. Nel caso di funzioni e procedure passate come parametri ad altre funzioni/procedure:

- $\text{ide}'$  = identificatore del parametro attuale;
- ... (il resto è come nella normale chiusura).

Stm ::= ... | [call] Ide APars | ...

$$\begin{array}{c}
 \dots \\
 v_r = *ide', t, fps, dcl, sts, k * \quad ar = \{ide', \#\Delta - k + 1, [], [], []\} \\
 \dots \\
 ar_2 = \{ide', lc, fr, cnt, v\} \quad \{ide', lc, fr, sts, v\} = ar_3 \\
 \dots \\
 [S14] \frac{}{\langle [call] \text{ ide } \text{aps}, \sigma \rangle \rightarrow \langle [void], (\Delta'_2, \mu_3) \rangle}
 \end{array}$$



$$\text{Stm} ::= \dots \mid [\text{call}] \text{ Ide APars} \mid \dots$$

$$\begin{array}{c}
 \dots \\
 v_r = \star \text{ide}', t, \text{fps}, \text{dcl}, \text{sts}, k \star \quad \text{ar} = \{\text{ide}', \#\Delta - k + 1, [], [], []\} \\
 \dots \\
 \text{ar}_2 = \{\text{ide}', \text{lc}, \text{fr}, \text{cnt}, v\} \quad \{\text{ide}', \text{lc}, \text{fr}, \text{sts}, v\} = \text{ar}_3 \\
 \dots \\
 \text{[S14]} \quad \frac{}{\langle [\text{call}] \text{ ide apars}, \sigma \rangle \rightarrow ([\text{void}], (\Delta'_2, \mu_3))}
 \end{array}$$

# Sistema Y: Trasmissione dei parametri

FPars ::= [fp] PPF Type Ide | ...  
PPF ::= [value] | [ref] | [funproc]  
APars ::= [ap] Exp | ...

---

$$\text{[Y35.1]} \frac{\begin{array}{l} \text{fps} = [\text{fp}] [\text{funproc}] \text{t I} \quad Y_\rho(\text{I}) = \perp \\ \text{aps} = [\text{ap}] [\text{val}] \text{I}' \quad Y_\rho(\text{I}') = \text{t}' \\ \text{t} = \text{t}' \quad \text{t} \in \text{ABS} \end{array}}{\langle \text{fps} \triangleleft \text{aps}, Y_\rho \rangle \rightarrow_Y ([\text{void}], Y_\rho)}$$

**Nota:**

nella Y35.1, nei suoi errori e nelle regole S16.1 e S16.2 alcune “premesse” sono colorate in verde per segnalarne la ridondanza.

# Sistema Y: Trasmissione dei parametri

FPars ::= [fp] PPF Type Ide | ...  
PPF ::= [value] | [ref] | [funproc]  
APars ::= [ap] Exp | ...

---

$$\text{[Y35.1]} \frac{\begin{array}{l} \text{fps} = [\text{fp}] [\text{funproc}] \text{t I} \quad Y_\rho|_0(\text{I}) = \perp \\ \text{aps} = [\text{ap}] [\text{val}] \text{I}' \quad Y_\rho(\text{I}') = \text{t}' \\ \text{t} = \text{t}' \quad \text{t} \in \text{ABS} \end{array}}{\langle \text{fps} \triangleleft \text{aps}, Y_\rho \rangle \rightarrow_Y ([\text{void}], Y_\rho)}$$

## Nota:

nella Y35.1, nei suoi errori e nelle regole S16.1 e S16.2 alcune “premesse” sono colorate in verde per segnalarne la ridondanza.

# Sistema Y: Trasmissione dei parametri

FPars ::= [fp] PPF Type Ide | ...  
PPF ::= [value] | [ref] | [funproc]  
APars ::= [ap] Exp | ...

---

$$\text{[Y35.1]} \frac{\begin{array}{l} \text{fps} = [\text{fp}] [\text{funproc}] \text{t I} \quad Y_\rho|_0(\text{I}) = \perp \\ \text{aps} = [\text{ap}] [\text{val}] \text{I}' \quad Y_\rho(\text{I}') = \text{t}' \\ \text{t} = \text{t}' \quad \text{t} \in \text{ABS} \end{array}}{\langle \text{fps} \triangleleft \text{aps}, Y_\rho \rangle \rightarrow_Y ([\text{void}], Y_\rho)}$$

**Nota:**

nella Y35.1, nei suoi errori e nelle regole S16.1 e S16.2 alcune “premesse” sono colorate in verde per segnalarne la ridondanza.

# Sistema Y: Trasmissione dei parametri

FPars ::= [fp] PPF Type Ide | ...  
PPF ::= [value] | [ref] | [funproc]  
APars ::= [ap] Exp | ...

---

$$[E61.01] \frac{\text{fps} = [\text{fp}] [\text{funproc}] \text{t I} \quad Y_{\rho}|_0(I) \neq \perp}{\langle \text{fps} \triangleleft \text{aps}, Y_{\rho} \rangle \rightarrow_Y ([\text{terr}], Y_{\rho})}$$

$$[E61.02] \frac{\text{fps} = [\text{fp}] [\text{funproc}] \text{t I} \quad \text{aps} \neq [\text{ap}] [\text{val}] I'}{\langle \text{fps} \triangleleft \text{aps}, Y_{\rho} \rangle \rightarrow_Y ([\text{terr}], Y_{\rho})}$$

$$[E61.11] \frac{\text{fps} = [\text{fp}] [\text{funproc}] \text{t I} \quad \text{aps} = [\text{ap}] [\text{val}] I' \quad Y_{\rho}(I') = \text{t}' \quad \text{t} \neq \text{t}'}{\langle \text{fps} \triangleleft \text{aps}, Y_{\rho} \rangle \rightarrow_Y ([\text{terr}], Y_{\rho})}$$

$$[E61.21] \frac{\text{fps} = [\text{fp}] [\text{funproc}] \text{t I} \quad \text{t} \notin \text{ABS}}{\langle \text{fps} \triangleleft \text{aps}, Y_{\rho} \rangle \rightarrow_Y ([\text{terr}], Y_{\rho})}$$

# Sistema Y: Trasmissione dei parametri

FPars ::= [fp] PPF Type Ide | ...  
PPF ::= [value] | [ref] | [funproc]  
APars ::= [ap] Exp | ...

$$[E61.01] \frac{\text{fps} = [\text{fp}] [\text{funproc}] \text{t I} \quad Y_\rho \circ (I) \neq \perp}{\langle \text{fps} \triangleleft \text{aps}, Y_\rho \rangle \rightarrow_Y ([\text{terr}], Y_\rho)}$$

$$[E61.02] \frac{\text{fps} = [\text{fp}] [\text{funproc}] \text{t I} \quad \text{aps} \neq [\text{ap}] [\text{val}] I'}{\langle \text{fps} \triangleleft \text{aps}, Y_\rho \rangle \rightarrow_Y ([\text{terr}], Y_\rho)}$$

$$[E61.11] \frac{\text{fps} = [\text{fp}] [\text{funproc}] \text{t I} \quad \text{aps} = [\text{ap}] [\text{val}] I' \quad Y_\rho(I') = \text{t}' \quad \text{t} \neq \text{t}'}{\langle \text{fps} \triangleleft \text{aps}, Y_\rho \rangle \rightarrow_Y ([\text{terr}], Y_\rho)}$$

$$[E61.21] \frac{\text{fps} = [\text{fp}] [\text{funproc}] \text{t I} \quad \text{t} \notin \text{ABS}}{\langle \text{fps} \triangleleft \text{aps}, Y_\rho \rangle \rightarrow_Y ([\text{terr}], Y_\rho)}$$

FPars ::= [fp] PPF Type Ide | ...  
PPF ::= [value] | [ref] | [funproc]  
APars ::= [ap] Exp | ...

---

$$\begin{array}{l} \text{fps} = [\text{fp}] [\text{funproc}] \text{t I} \quad \text{aps} = [\text{ap}] [\text{val}] \text{I}_n \\ \Delta(\text{I}_n) = (\text{t}_n, \text{v}_n) \quad \text{t} = \text{t}_n \quad \text{t}_n \in \text{ABS} \\ \Delta_c|_0(\text{I}) = \perp \quad [\text{I}/(\text{t}_n, \text{v}_n)] \otimes \Delta_c = \Delta_c^F \\ (\Delta_c^F, \mu) = \sigma_n \quad [] = \text{epi}_n \\ \hline [\text{S16.1}] \quad \langle \text{fps} \triangleleft \text{aps}, (\Delta, \Delta_c, \mu) \rangle \rightarrow_{\text{TR1}} (\sigma_n, \text{epi}_n) \end{array}$$

Modifiche alla **Sintassi Astratta** e aggiunta del controllo di appartenenza al nuovo insieme di tipi: **ABS**.

---

```
73 ppf =
74   Value
75   | Ref
76   | FunProc
77   and
```

```
180 isABS = (function
181   | Abs(tye,[]) when (isSimpleorVoid tye) -> true
182   | Abs(tye,[tyef])
183     when (isSimpleorVoid.tye) && ((isSimple tyef) || (isABS tyef)) -> true
184   | _ -> false)
185   and
```

---



Modifiche alla **Sintassi Astratta** e aggiunta del controllo di appartenenza al nuovo insieme di tipi: **ABS**.

---

```
73 ppf =  
74   Value  
75   | Ref  
76   | FunProc  
77   and
```

```
180 isABS = (function  
181   | Abs(tye, []) when (isSimpleorVoid tye) -> true  
182   | Abs(tye, [tyef])  
183     when (isSimpleorVoid tye) && ((isSimple tyef) || (isABS tyef)) -> true  
184   | _ -> false)  
185   and
```

---

## Modifiche alla Sintassi Concreta.

---

```
229 toStringTyeFP = (function
230   | Abs(ty1,[]) -> (toStringTye ty1) ^ "()"
231   | Abs(ty1,[ty2]) -> (toStringTye ty1) ^ "(" ^ (toStringTyeFP ty2) ^ ")"
232   | ty1 -> toStringTye ty1
233 )
234 and
235
236 toStringFPars = (function
237   | EFP -> ""
238   | FP(ppf,Abs(tyefp,tyseq),ide) ->
239     (toStringTyeFP (Abs(tyefp,tyseq))) ^ " " ^ (toStringI ide)
240   | FP(ppf,tye,ide) ->
241     ((toStringPPF ppf) ^ " " ^ (toStringTye tye) ^ " " ^ (toStringI ide))
242 )
243 and
```

---

## Modifiche alla Sintassi Concreta.

---

```
229 toStringTyeFP = (function
230   | Abs(ty1,[]) -> (toStringTye ty1) ^ "()"
231   | Abs(ty1,[ty2]) -> (toStringTye ty1) ^ "(" ^ (toStringTyeFP ty2) ^ ")"
232   | ty1 -> toStringTye ty1
233 )
234 and
235
236 toStringFPars = (function
237   | EFP -> ""
238   | FP(ppf,Abs(tyefp,tyseq),ide) ->
239     (toStringTyeFP (Abs(tyefp,tyseq))) ^ " " ^ (toStringI ide)
240   | FP(ppf,tye,ide) ->
241     ((toStringPPF ppf) ^ " " ^ (toStringTye tye) ^ " " ^ (toStringI ide))
242 )
243 and
```

---

**SEM<sub>DCL</sub>**: implementazione delle regole D5 e D5.1 e dei controlli di tipo Y5 e Y5.1.

---

```
877 | (_,FP(pf,t,ide),_)
878     when not(isSimple t) && not(isFunProc pf)
879     -> raise(TypeErrorI("E13: dclSem",ide))
880 | (_,FP(FunProc,t,ide),_)
881     when not(isABS t)
882     -> raise(TypeErrorI("E13.1: dclSem",ide))
883 | (_,FP(FunProc,t,_),BlockP(d,s))
884     -> (let tnew = Abs(ty,[t]) in
885         let clos = ClosT(ide,tnew,fpars,d,s,sizeS sk) in
886         let den = DAbs(tnew,clos) in
887         let sknew = bindS sk ide den in
888         (Void,(sknew,mu)))
```

---

**SEM<sub>DCL</sub>**: implementazione delle regole D5 e D5.1 e dei controlli di tipo Y5 e Y5.1.

---

```
877 | (_,FP(pf,t,ide),_)
878     when not(isSimple t) && not(isFunProc pf)
879     -> raise(TypeErrorI("E13: dclSem",ide))
880 | (_,FP(FunProc,t,ide),_)
881     when not(isABS t)
882     -> raise(TypeErrorI("E13.1: dclSem",ide))
883 | (_,FP(FunProc,t,_),BlockP(d,s))
884     -> (let tnew = Abs(ty,[t]) in
885         let clos = ClosT(ide,tnew,fpars,d,s,sizeS sk) in
886         let den = DAbs(tnew,clos) in
887         let sknew = bindsS sk ide den in
888         (Void,(sknew,mu)))
```

---

## SEM<sub>EXP</sub>: implementazione della regola S15.

---

```
988 | Apply(ide,aps)
989   ->(match getS sk ide with
990     | DAbs(Abs(tr,aa),ClosT(i,_,fps,dcl,sts,k))
991       when (isSimple tr)
992     ->(let ar = mkAR5 (Name i) ((sizeS sk)-k+1)
993         (emptyEnv()) [] None in
994       let skc = push sk ar in
995       let (sgR,epiR) = triFun fps aps sk skc mu in
996       let (_,(ar2sk2,mu2)) = dclSem dcl sgR in
997       let ar3sk2 = resetC ar2sk2 [UnL sts] in
998       let (_,(sk4,mu4)) = nextCmd(ar3sk2,mu2) in
999       let sgF = (pop sk4,mu4) in
1000      (tr,getR sk4,sgF))
```

---

## SEM<sub>EXP</sub>: implementazione della regola S15.

---

```
988 | Apply(ide,aps)
989   ->(match getS sk ide with
990     | DAbs(Abs(tr,aa),ClosT(i,_,fps,dcl,sts,k))
991       when (isSimple tr)
992     ->(let ar = mkAR5 (Name i) ((sizeS sk)-k+1)
993         (emptyEnv()) [] None in
994       let skc = push sk ar in
995       let (sgR,epiR) = triFun fps aps sk skc mu in
996       let (_,(ar2sk2,mu2)) = dclSem dcl sgR in
997       let ar3sk2 = resetC ar2sk2 [UnL sts] in
998       let (_,(sk4,mu4)) = nextCmd(ar3sk2,mu2) in
999       let sgF = (pop sk4,mu4) in
1000      (tr,getR sk4,sgF))
```

---

## SEM<sub>STM</sub>: implementazione della regola S14.

---

```
1173 | Call (ide,aps)
1174   ->( match getS sk ide with
1175     | DAbs(Abs(Void,aa),ClosT(i,_,fps,dcl,sts,k))
1176       ->(let ar = mkAR5 (Name i) ((sizeS sk)-k+1)
1177         (emptyEnv()) [] None in
1178         let skc = push sk ar in
1179         let (sgR,epiR) = triFun fps aps sk skc mu in
1180         let (_,(ar2sk2,mu2)) = dclSem dcl sgR in
1181         let ar3sk2 = resetC ar2sk2 [UnL sts] in
1182         let (_,(sk4,mu4)) = nextCmd(ar3sk2,mu2) in
1183         let sgF = (pop sk4,mu4) in
1184         (Void,sgF))
```

---



## SEM<sub>STM</sub>: implementazione della regola S14.

---

```
1173 | Call (ide,aps)
1174   ->( match getS sk ide with
1175     | DAbs(Abs(Void,aa),ClosT(i,_,fps,dcl,sts,k))
1176       ->(let ar = mkAR5 (Name i) ((sizeS sk)-k+1)
1177         (emptyEnv()) [] None in
1178         let skc = push sk ar in
1179         let (sgR,epiR) = tr1Fun fps aps sk skc mu in
1180         let (_,(ar2sk2,mu2)) = dclSem dcl sgR in
1181         let ar3sk2 = resetC ar2sk2 [UnL sts] in
1182         let (_,(sk4,mu4)) = nextCmd(ar3sk2,mu2) in
1183         let sgF = (pop sk4,mu4) in
1184         (Void,sgF))
```

---

## Semantica (Trasmissione dei parametri TR1): implementazione della regola S16.1 e del controllo di tipo Y35.1.

```
1262 |(FP(FunProc,t,ide), AP exp) when (isABS t) && not(declared skc ide) ->
1263   (match exp with
1264   | Val(i) ->
1265     (match getS sk i with
1266     | DAbs(tin,clos)
1267       when (ysame tin t) ->
1268         let vt = clos in
1269         let den = DAbs(t,vt) in
1270         let skcF = bindS skc ide den in
1271         let sgn = (skcF,mu) and epin = [] in
1272         (sgn,epin)
1273     | DAbs(tin,_) when not(ysame tin t)
1274       -> raise(TypeErrorT("E61.11: Transmission: Types Mismatch"))
1275     | _ -> raise(TypeErrorT("E61.21: Transmission: Type not expected"))
1276   )
1277   | _ -> raise(TypeErrorT("E61.02: Transmission: Type not expected"))
1278 )
1279 |(FP(FunProc,_,ide), AP _) when declared skc ide ->
1280   raise(TypeErrorT("E61.21: Transmission: Type not expected"))
1281 |(FP(FunProc,_,ide), AP _) ->
1282   raise(TypeErrorT("E61.01: Transmission: Type not expected"))
```

## Semantica (Trasmissione dei parametri TR1): implementazione della regola S16.1 e del controllo di tipo Y35.1.

---

```
1262 |(FP(FunProc,t,ide), AP exp) when (isABS t) && not(declared skc ide) ->
1263   (match exp with
1264     | Val(i) ->
1265       (match getS sk i with
1266         | DAbs(tin,clos)
1267           when (ysame tin t) ->
1268             let vt = clos in
1269             let den = DAbs(t,vt) in
1270             let skcF = bindS skc ide den in
1271             let sgn = (skcF,mu) and epin = [] in
1272             (sgn,epin)
1273         | DAbs(tin,_) when not(ysame tin t)
1274           -> raise(TypeErrorT("E61.11: Trasmission: Types Mismatch"))
1275         | _ -> raise(TypeErrorT("E61.21: Trasmission: Type not expected"))
1276       )
1277     | _ -> raise(TypeErrorT("E61.02: Trasmission: Type not expected"))
1278   )
1279 |(FP(FunProc,_,ide), AP _) when declared skc ide ->
1280   raise(TypeErrorT("E61.21: Trasmission: Type not expected"))
1281 |(FP(FunProc,_,ide), AP _) ->
1282   raise(TypeErrorT("E61.01: Trasmission: Type not expected"))
```

---

# Esecuzione degli esempi in Small21: example\_1

```
1 let dcl1 = Var(Int, "x", N(1));;
2 let blkp1 = BlockP(ED, Return(Plus(Val("x"), Val("y"))));;
3 let dcl2 = Pcd(Int, "f", FP(Value, Int, "y"), blkp1);;
4 let fpars1 = FP(FunProc, Abs(Int, [Int], "h"));;
5 let stm1 = Return(Plus(Apply("h", AP(N(3))), Val("x")));;
6 let blkp2 = BlockP(Var(Int, "x", N(2)), stm1);;
7 let dcl3 = Pcd(Int, "g", fpars1, blkp2);;
8 let dcl = SeqD(dcl1, SeqD(dcl2, dcl3));;
9 let dcl5 = Var(Int, "x", N(4));;
10 let dcl6 = Var(Int, "z", Apply("g", AP(Val("f"))));;
11 let stm2 = Upd(Val("x"), Plus(Val("x"), Val("z")));;
12 let blk = BlockS(SeqD(dcl5, dcl6), stm2);;
13 let cmd = UnL(blk);;
14 let b = Block(dcl, cmd);;
15 let example_1 = Prog("example_1", b);;
16
17 printProg example_1;;
18 progSem example_1;;
```

```
Program example_1{
  int x = 1;
  int f(value int y){
    return (x + y);
  }
  int g(int(int) h){
    int x = 2;
    return (h(3) + x);
  }
  {
    int x = 4;
    int z = g(f);
    x = (x + z);
  }
}
```

Primo esempio su cui è stata testata la nuova trasmissione:

- 1 la funzione  $f$  viene usata come parametro attuale per  $g$ ;
- 2 viene costruita la chiusura di  $f$  con l'ambiente globale (di dichiarazione);
- 3 tale chiusura è associata al parametro formale  $h$ ;
- 4 al momento della chiamata di  $h$  ( $h(3)$ ) viene usata la chiusura per valutare le variabili;

# Esecuzione degli esempi in Small21: example\_1

```
1 let dcl1 = Var(Int, "x", N(1));;
2 let blkp1 = BlockP(ED, Return(Plus(Val("x"), Val("y"))));;
3 let dcl2 = Pcd(Int, "f", FP(Value, Int, "y"), blkp1);;
4 let fpars1 = FP(FunProc, Abs(Int, [Int], "h"));;
5 let stm1 = Return(Plus(Apply("h", AP(N(3))), Val("x")));;
6 let blkp2 = BlockP(Var(Int, "x", N(2)), stm1);;
7 let dcl3 = Pcd(Int, "g", fpars1, blkp2);;
8 let dcl = SeqD(dcl1, SeqD(dcl2, dcl3));;
9 let dcl5 = Var(Int, "x", N(4));;
10 let dcl6 = Var(Int, "z", Apply("g", AP(Val("f"))));;
11 let stm2 = Upd(Val("x"), Plus(Val("x"), Val("z")));;
12 let blk = BlockS(SeqD(dcl5, dcl6), stm2);;
13 let cmd = UnL(blk);;
14 let b = Block(dcl, cmd);;
15 let example_1 = Prog("example_1", b);;
16
17 printProg example_1;;
18 progSem example_1;;
```

```
Program example_1{
  int x = 1;
  int f(value int y){
    return (x + y);
  }
  int g(int(int) h){
    int x = 2;
    return (h(3) + x);
  }
  {
    int x = 4;
    int z = g(f);
    x = (x + z);
  }
}
```

Primo esempio su cui è stata testata la nuova trasmissione:

- 1 la funzione  $f$  viene usata come parametro attuale per  $g$ ;
- 2 viene costruita la chiusura di  $f$  con l'ambiente globale (di dichiarazione);
- 3 tale chiusura è associata al parametro formale  $h$ ;
- 4 al momento della chiamata di  $h$  ( $h(3)$ ) viene usata la chiusura per valutare le variabili;

# Esecuzione degli esempi in Small21: traccia di example\_1

```
Stack:
>{example_1_0,[g/([int::[int::int]]),#g,[int::[int::int]],:fpar:::cmd:,1#);
  f/([int::int],#f,[int::int],:fpar:::cmd:,1#);
  x/(Mint,L0),:cmdNext::,[N]}
]
Store:
[L0<-1]

Stack:
>{f_3,[y/(Mint,L3),:cmdNext::,4]
{g_2,[x/(Mint,L2);
  h/([int::int],#f,[int::int],:fpar:::cmd:,1#),:cmdNext::,[N]}
{[IB],1,[x/(Mint,L1)],:cmdNext::,[N]}
{example_1_0,[g/([int::[int::int]]),#g,[int::[int::int]],:fpar:::cmd:,1#);
  f/([int::int],#f,[int::int],:fpar:::cmd:,1#);
  x/(Mint,L0),:cmdNext::,[N]}
]
Store:
[L0<-1,L1<-4,L2<-2,L3<-3]

Stack:
>{g_2,[x/(Mint,L2);
  h/([int::int],#f,[int::int],:fpar:::cmd:,1#),:cmdNext::,6]
{[IB],1,[x/(Mint,L1)],:cmdNext::,[N]}
{example_1_0,[g/([int::[int::int]]),#g,[int::[int::int]],:fpar:::cmd:,1#);
  f/([int::int],#f,[int::int],:fpar:::cmd:,1#);
  x/(Mint,L0),:cmdNext::,[N]}
]
Store:
[L0<-1,L1<-4,L2<-2,L3<-3]

Stack:
>{[IB],1,[x/(Mint,L4);
  x/(Mint,L1)],:cmdNext::,[N]}
{example_1_0,[g/([int::[int::int]]),#g,[int::[int::int]],:fpar:::cmd:,1#);
  f/([int::int],#f,[int::int],:fpar:::cmd:,1#);
  x/(Mint,L0),:cmdNext::,[N]}
]
Store:
[L0<-1,L1<-10,L2<-2,L3<-3,L4<-6]

Stack:
>{example_1_0,[g/([int::[int::int]]),#g,[int::[int::int]],:fpar:::cmd:,1#);
  f/([int::int],#f,[int::int],:fpar:::cmd:,1#);
  x/(Mint,L0),:cmdNext::,[N]}
]
Store:
[L0<-1,L1<-10,L2<-2,L3<-3,L4<-6]

SUCCESSFUL_TERMINATION
- : unit/2 = ()
```

# Esecuzione degli esempi in Small21: example\_2

```
1 let dcl1 = Var(Int, "x", N(0));
2 let fpars1 = FP(FunProc, Abs(Int, [Int]), "h");
3 let fpars2 = FP(Value, Int, "y");
4 let blk2 = BlockP(ED, Return(Plus(Plus(Val "z", Val "y"), N 1)));
5 let dclb1 = Pcd(Int, "1", fpars2, blk2);
6 let dclsb = SeqD(dclb1, Var(Int, "z", N 1));
7 let apars1 = AP(Val "1");
8 let stsb11 = Upd(Val "x", Apply("h", AP(Val "z")));
9 let stsb1 = SeqS(stsb11, Upd(Val "z", N 0));
10 let stssb = SeqS(stsb1, IfT(Eq(Val "x", N 1), Call("g", apars1)));
11 let blk1 = BlockP(dclsb, stssb);
12 let dcl2 = Pcd(Void, "g", fpars1, blk1);
13 let blk3 = BlockP(ED, Return(N 1));
14 let dcl3 = Pcd(Int, "f", FP(Value, Int, "y"), blk3);
15 let dcl = SeqD(dcl1, SeqD(dcl2, dcl3));
16 let cmd = UnL(Call("g", AP(Val "f")));
17 let b = Block(dcl, cmd);
18 let example_2 = Prog("example_2", b);
19
20 printProg example_2;;
21 progSem example_2;;
```

```
Program example_2{
  int x = 0;
  void g(int(int) h){
    int l(value int y){
      return ((z + y) + 1);
    }
    int z = 1;

    x = h(z);
    z = 0;
    if (x == 1) g(l);
  }
  int f(value int y){
    return 1;
  }
  g(f);
}
```

Secondo esempio di trasmissione di funzione:

- 1 nella funzione  $g$  viene dichiarata una funzione  $l$ ;
- 2  $l$  viene trasmessa come parametro a  $g$  stessa;
- 3 la prima chiamata di  $g$  ha per parametro formale  $f$  mentre la seconda ha  $l$ ;
- 4 nella fase della chiamata di  $h$  con chiusura associata ad  $l$  si ha  $y$  legato a  $z$  come parametro attuale e  $z$  presente nella chiusura di  $l$ ;

# Esecuzione degli esempi in Small21: example\_2

```
1 let dcl1 = Var(Int, "x", N(0));
2 let fpars1 = FP(FunProc, Abs(Int, [Int]), "h");
3 let fpars2 = FP(Value, Int, "y");
4 let blk2 = BlockP(ED, Return(Plus(Val "z", Val "y", N 1)));
5 let dclb1 = Pcd(Int, "1", fpars2, blk2);
6 let dclsb = SeqD(dclb1, Var(Int, "z", N 1));
7 let apars1 = AP(Val "1");
8 let stsb11 = Upd(Val "x", Apply("h", AP(Val "z")));
9 let stsb1 = SeqS(stsb11, Upd(Val "z", N 0));
10 let stssb = SeqS(stsb1, IfT(Eq(Val "x", N 1), Call("g", apars1)));
11 let blk1 = BlockP(dclsb, stssb);
12 let dcl2 = Pcd(Void, "g", fpars1, blk1);
13 let blk3 = BlockP(ED, Return(N 1));
14 let dcl3 = Pcd(Int, "f", FP(Value, Int, "y"), blk3);
15 let dcl = SeqD(dcl1, SeqD(dcl2, dcl3));
16 let cmd = UnL(Call("g", AP(Val "f")));
17 let b = Block(dcl, cmd);
18 let example_2 = Prog("example_2", b);
19
20 printProg example_2;;
21 progSem example_2;;
```

```
Program example_2{
    int x = 0;
    void g(int(int) h){
        int l(value int y){
            return ((z + y) + 1);
        }
        int z = 1;

        x = h(z);
        z = 0;
        if (x == 1) g(l);
    }
    int f(value int y){
        return 1;
    }
    g(f);
}
```

Secondo esempio di trasmissione di funzione:

- 1 nella funzione  $g$  viene dichiarata una funzione  $l$ ;
- 2  $l$  viene trasmessa come parametro a  $g$  stessa;
- 3 la prima chiamata di  $g$  ha per parametro formale  $f$  mentre la seconda ha  $l$ ;
- 4 nella fase della chiamata di  $h$  con chiusura associata ad  $l$  si ha  $y$  legato a  $z$  come parametro attuale e  $z$  presente nella chiusura di  $l$ ;



# Esecuzione degli esempi in Small21: traccia di example\_2

```
Stack:
>(example_2_0,[f/([int::int],$f,[int::int],:fpar::cmd:1$);
g/([void:[int::int]],$g,[void:[int::int]],:fpar::cmd:1$);
x/(Mint_L0),:cmdNext:[N])
]
Store:
[L0<-0]

Stack:
>(f_2,[y/(Mint_L2),:cmdNext:1]
(g_1,[z/(Mint_L1);
1/([int::int],$1,[int::int],:fpar::cmd:2$);
h/([int::int],$2,[int::int],:fpar::cmd:1$);:cmdNext:[N])
{example_2_0,[f/([int::int],$f,[int::int],:fpar::cmd:1$);
g/([void:[int::int]],$g,[void:[int::int]],:fpar::cmd:1$);
x/(Mint_L0),:cmdNext:[N])
}
]
Store:
[L0<-0,L1<-1,L2<-1]

Stack:
>(g_1,[z/(Mint_L1);
1/([int::int],$1,[int::int],:fpar::cmd:2$);
h/([int::int],$2,[int::int],:fpar::cmd:1$);:cmdNext:[N])
{example_2_0,[f/([int::int],$f,[int::int],:fpar::cmd:1$);
g/([void:[int::int]],$g,[void:[int::int]],:fpar::cmd:1$);
x/(Mint_L0),:cmdNext:[N])
}
]
Store:
[L0<-1,L1<-0,L2<-1]

Stack:
>(g_1,[z/(Mint_L1);
1/([int::int],$1,[int::int],:fpar::cmd:2$);
h/([int::int],$2,[int::int],:fpar::cmd:1$);:cmdNext:[N])
{example_2_0,[f/([int::int],$f,[int::int],:fpar::cmd:1$);
g/([void:[int::int]],$g,[void:[int::int]],:fpar::cmd:1$);
x/(Mint_L0),:cmdNext:[N])
}
]
Store:
[L0<-1,L1<-0,L2<-1]

Stack:
>(f_2,[y/(Mint_L4),:cmdNext:2]
(g_2,[z/(Mint_L3);
1/([int::int],$1,[int::int],:fpar::cmd:3$);
h/([int::int],$2,[int::int],:fpar::cmd:2$);:cmdNext:[N])
(g_1,[z/(Mint_L1);
1/([int::int],$1,[int::int],:fpar::cmd:2$);
h/([int::int],$2,[int::int],:fpar::cmd:1$);:cmdNext:[N])
{example_2_0,[x/([int::int],$x,[int::int],:fpar::cmd:1$);
g/([void:[int::int]],$g,[void:[int::int]],:fpar::cmd:1$);
x/(Mint_L0),:cmdNext:[N])
}
]
Store:
[L0<-2,L1<-0,L2<-1,L3<-0,L4<-1]

Store:
[L0<-2,L1<-0,L2<-1,L3<-0,L4<-1]

Stack:
>(g_2,[z/(Mint_L3);
1/([int::int],$1,[int::int],:fpar::cmd:3$);
h/([int::int],$2,[int::int],:fpar::cmd:2$);:cmdNext:[N])
(g_1,[z/(Mint_L1);
1/([int::int],$1,[int::int],:fpar::cmd:2$);
h/([int::int],$2,[int::int],:fpar::cmd:1$);:cmdNext:[N])
{example_2_0,[f/([int::int],$f,[int::int],:fpar::cmd:1$);
g/([void:[int::int]],$g,[void:[int::int]],:fpar::cmd:1$);
x/(Mint_L0),:cmdNext:[N])
}
]
Store:
[L0<-2,L1<-0,L2<-1,L3<-0,L4<-1]

Stack:
>(g_1,[z/(Mint_L1);
1/([int::int],$1,[int::int],:fpar::cmd:2$);
h/([int::int],$2,[int::int],:fpar::cmd:1$);:cmdNext:[N])
{example_2_0,[f/([int::int],$f,[int::int],:fpar::cmd:1$);
g/([void:[int::int]],$g,[void:[int::int]],:fpar::cmd:1$);
x/(Mint_L0),:cmdNext:[N])
}
]
Store:
[L0<-2,L1<-0,L2<-1,L3<-0,L4<-1]

Stack:
>(example_2_0,[f/([int::int],$f,[int::int],:fpar::cmd:1$);
g/([void:[int::int]],$g,[void:[int::int]],:fpar::cmd:1$);
x/(Mint_L0),:cmdNext:[N])
]
Store:
[L0<-2,L1<-0,L2<-1,L3<-0,L4<-1]

SUCCESSFUL_TERMINATION
- : unit/2 = ()
```

# Analisi degli errori di tipo: example\_err\_1

```
1 let dcl1 = Var(Int, "x", N(1));;
2 let dcl2 = Var(Int, "f", N 3);;
3 let fpars1 = FP(FunProc, Int, "h");;
4 let stm1 = Return(Plus(Val "h", Val("x")));;
5 let blkp2 = BlockP(Var(Int, "x", N(2)), stm1);;
6 let dcl3 = Pcd(Int, "g", fpars1, blkp2);;
7 let dcl = SeqD(dcl1, SeqD(dcl2, dcl3));;
8 let dcl5 = Var(Int, "x", N(4));;
9 let dcl6 = Var(Int, "z", Apply("g", AP(Val("f"))));;
10 let stm2 = Upd(Val("x"), Plus(Val("x"), Val("z")));;
11 let blk = BlockS(SeqD(dcl5, dcl6), stm2);;
12 let cmd = UnL(blk);;
13 let b = Block(dcl, cmd);;
14 let example_err_1 = Prog("example_err_1", b);;
15
16 printProg example_err_1;;
17 progSem example_err_1;;
```

```
Program example_err_1{
  int x = 1;
  int f = 3;
  int g(funproc int h){
    int x = 2;
    return (h + x);
  }
  {
    int x = 4;
    int z = g(f);
    x = (x + z);
  }
}
```

Il codice presenta un errore di tipo nella dichiarazione della funzione g:

- 1 il parametro formale ha tipologia di trasmissione [funproc] ma non è una funzione o procedura;
- 2 ci aspettiamo un errore nel Sistema Y: DCL: E13.1;

```
Exception: TypeErrorI ("E13.1: dclSem", "h").
```

# Analisi degli errori di tipo: example\_err\_1

```
1 let dcl1 = Var(Int, "x", N(1));;
2 let dcl2 = Var(Int, "f", N 3);;
3 let fpars1 = FP(FunProc, Int, "h");;
4 let stm1 = Return(Plus(Val "h", Val("x")));;
5 let blkp2 = BlockP(Var(Int, "x", N(2)), stm1);;
6 let dcl3 = Pcd(Int, "g", fpars1, blkp2);;
7 let dcl = SeqD(dcl1, SeqD(dcl2, dcl3));;
8 let dcl5 = Var(Int, "x", N(4));;
9 let dcl6 = Var(Int, "z", Apply("g", AP(Val("f"))));;
10 let stm2 = Upd(Val("x"), Plus(Val("x"), Val("z")));;
11 let blk = BlockS(SeqD(dcl5, dcl6), stm2);;
12 let cmd = UnL(blk);;
13 let b = Block(dcl, cmd);;
14 let example_err_1 = Prog("example_err_1", b);;
15
16 printProg example_err_1;;
17 progSem example_err_1;;
```

```
Program example_err_1{
  int x = 1;
  int f = 3;
  int g(funproc int h){
    int x = 2;
    return (h + x);
  }
  {
    int x = 4;
    int z = g(f);
    x = (x + z);
  }
}
```

Il codice presenta un errore di tipo nella dichiarazione della funzione g:

- 1 il parametro formale ha tipologia di trasmissione [funproc] ma non è una funzione o procedura;
- 2 ci aspettiamo un errore nel Sistema Y: DCL: E13.1;

```
Exception: TypeErrorI ("E13.1: dclSem", "h").
```

# Analisi degli errori di tipo: example\_err\_2

```
1 let dcl1 = Var(Int, "x", N(1));
2 let s01 = Return(Plus(Val "x", N 1));
3 let blkp1 = BlockP(ED, s01);
4 let t1 = Abs(Void, [Arr(Int, 1)]);
5 let fpars0 = FP(FunProc, t1, "1");
6 let dcl2 = Pcd(Int, "f", fpars0, blkp1);
7 let fpars1 = FP(FunProc, Abs(Int, [t1]), "h");
8 let stm1 = Return(Plus(Val("x"), N 1));
9 let blkp2 = BlockP(ED, stm1);
10 let dcl3 = Pcd(Int, "g", fpars1, blkp2);
11 let dcl = SeqD(dcl1, SeqD(dcl3, dcl2));
12 let dcl5 = Var(Int, "x", N(4));
13 let dcl6 = Var(Int, "z", Apply("g", AP(Val("f"))));
14 let stm2 = Upd(Val("x"), Plus(Val("x"), Val("z")));
15 let blk = BlockS(SeqD(dcl5, dcl6), stm2);
16 let cmd = UnL(blk);
17 let b = Block(dcl, cmd);
18 let example_err_2 = Prog("example_err_2", b);
19
20 printProg example_err_2;
21 progSem example_err_2;
```

```
Program example_err_2{
  int x = 1;
  int g(void(int [1])) h){
    return (x + 1);
  }
  int f(void(int [1]) l){
    return (x + 1);
  }
  {
    int x = 4;
    int z = g(f);
    x = (x + z);
  }
}
```

Il codice presenta un errore di tipo nella dichiarazione della funzione g:

- 1 il parametro formale ha tipo funzione con input di tipo procedura con input di tipo array;
- 2 ci aspettiamo un errore nel Sistema Y: DCL: E13.1: rispetto all'esempio precedente abbiamo un parametro formale di tipo funzione  $t = \text{Abs}(\text{Int}, [\text{Abs}(\text{Void}, [\text{Arr}(\text{Int}, 1)]))$  ma tale che  $t \notin \text{ABS}$ .

```
Exception: TypeErrorI ("E13.1: dclSem", "h").
```

# Analisi degli errori di tipo: example\_err\_2

```
1 let dcl1 = Var(Int, "x", N(1));
2 let s01 = Return(Plus(Val "x", N 1));
3 let blkp1 = BlockP(ED, s01);
4 let t1 = Abs(Void, [Arr(Int, 1)]);
5 let fpars0 = FP(FunProc, t1, "1");
6 let dcl2 = Pcd(Int, "f", fpars0, blkp1);
7 let fpars1 = FP(FunProc, Abs(Int, [t1]), "h");
8 let stm1 = Return(Plus(Val("x"), N 1));
9 let blkp2 = BlockP(ED, stm1);
10 let dcl3 = Pcd(Int, "g", fpars1, blkp2);
11 let dcl = SeqD(dcl1, SeqD(dcl3, dcl2));
12 let dcl5 = Var(Int, "x", N(4));
13 let dcl6 = Var(Int, "z", Apply("g", AP(Val("f"))));
14 let stm2 = Upd(Val("x"), Plus(Val("x"), Val("z")));
15 let blk = BlockS(SeqD(dcl5, dcl6), stm2);
16 let cmd = UnL(blk);
17 let b = Block(dcl, cmd);
18 let example_err_2 = Prog("example_err_2", b);
19
20 printProg example_err_2;
21 progSem example_err_2;
```

```
Program example_err_2{
  int x = 1;
  int g(void(int [1])) h){
    return (x + 1);
  }
  int f(void(int [1]) l){
    return (x + 1);
  }
  {
    int x = 4;
    int z = g(f);
    x = (x + z);
  }
}
```

Il codice presenta un errore di tipo nella dichiarazione della funzione g:

- 1 il parametro formale ha tipo funzione con input di tipo procedura con input di tipo array;
- 2 ci aspettiamo un errore nel Sistema Y: DCL: E13.1: rispetto all'esempio precedente abbiamo un parametro formale di tipo funzione  $t = \text{Abs}(\text{Int}, [\text{Abs}(\text{Void}, [\text{Arr}(\text{Int}, 1)]))$  ma tale che  $t \notin \text{ABS}$ .

```
Exception: TypeErrorI ("E13.1: dclSem", "h").
```

# Analisi degli errori di tipo: example\_err\_3

```
1 let dcl1 = Var(Int, "x", N(1));
2 let stmb1 = Upd(Val "x", Plus(Val("x"), Val("y")));
3 let blkp1 = BlockP(ED, stmb1);
4 let dcl2 = Pcd(Void, "f", FP(Value, Int, "y"), blkp1);
5 let fpars1 = FP(FunProc, Abs(Int, [Int]), "h");
6 let exp1 = Apply("h", AP(N(3)));
7 let stm1 = Return(Plus(exp1, Val("x")));
8 let blkp2 = BlockP(Var(Int, "x", N(2)), stm1);
9 let dcl3 = Pcd(Int, "g", fpars1, blkp2);
10 let dcl = SeqD(dcl1, SeqD(dcl2, dcl3));
11 let dcl5 = Var(Int, "x", N(4));
12 let dcl6 = Var(Int, "z", Apply("g", AP(Val("f"))));
13 let stm2 = Upd(Val("x"), Plus(Val("x"), Val("z")));
14 let blk = BlockS(SeqD(dcl5, dcl6), stm2);
15 let cmd = Unl(blk);
16 let b = Block(dcl, cmd);
17 let example_err_3 = Prog("example_err_3", b);
18
19 printProg example_err_3;
20 progSem example_err_3;
```

```
Program example_err_3{
  int x = 1;
  void f(value int y){
    x = (x + y);
  }
  int g(int(int) h){
    int x = 2;
    return (h(3) + x);
  }
  {
    int x = 4;
    int z = g(f);
    x = (x + z);
  }
}
```

Il codice presenta un errore di tipo nell'applicazione della funzione g:

- 1 il tipo del parametro formale non corrisponde al tipo del parametro attuale;
- 2 ci aspettiamo un errore nel Sistema Y: Trasmissione dei parametri: E61.11;

# Analisi degli errori di tipo: example\_err\_3

```
1 let dcl1 = Var(Int, "x", N(1));
2 let stmb1 = Upd(Val "x", Plus(Val("x"), Val("y")));
3 let blkp1 = BlockP(ED, stmb1);
4 let dcl2 = Pcd(Void, "f", FP(Value, Int, "y"), blkp1);
5 let fpars1 = FP(FunProc, Abs(Int, [Int]), "h");
6 let exp1 = Apply("h", AP(N(3)));
7 let stm1 = Return(Plus(exp1, Val("x")));
8 let blkp2 = BlockP(Var(Int, "x", N(2)), stm1);
9 let dcl3 = Pcd(Int, "g", fpars1, blkp2);
10 let dcl = SeqD(dcl1, SeqD(dcl2, dcl3));
11 let dcl5 = Var(Int, "x", N(4));
12 let dcl6 = Var(Int, "z", Apply("g", AP(Val("f"))));
13 let stm2 = Upd(Val("x"), Plus(Val("x"), Val("z")));
14 let blk = BlockS(SeqD(dcl5, dcl6), stm2);
15 let cmd = Unl(blk);
16 let b = Block(dcl, cmd);
17 let example_err_3 = Prog("example_err_3", b);
18
19 printProg example_err_3;
20 progSem example_err_3;
```

```
Program example_err_3{
  int x = 1;
  void f(value int y){
    x = (x + y);
  }
  int g(int(int) h){
    int x = 2;
    return (h(3) + x);
  }
  {
    int x = 4;
    int z = g(f);
    x = (x + z);
  }
}
```

Il codice presenta un errore di tipo nell'applicazione della funzione g:

- 1 il tipo del parametro formale non corrisponde al tipo del parametro attuale;
- 2 ci aspettiamo un errore nel Sistema Y: Trasmissione dei parametri: E61.11;

# Analisi degli errori di tipo: example\_err\_3

Il codice presenta un errore di tipo nell'applicazione della funzione g:

- 1 il tipo del parametro formale non corrisponde al tipo del parametro attuale;
- 2 ci aspettiamo un errore nel Sistema Y: Trasmissione dei parametri: E61.11;

---

```
Stack:
>{example_err_3,0,[g/([int::[int::int]], $g, [int::[int::int]], :fpar:, :cmd:, 1$);
  f/([void::int], $f, [void::int], :fpar:, :cmd:, 1$);
  x/(Mint, L0)], :cmdNext:, [N]}
]
Store:
[L0<-1]

Exception: TypeErrorT "E61.11: Trasmissione: Types Mismatch".
```

---



# Analisi degli errori di tipo: example\_err\_4

```
1 let dcl1 = Var(Int, "x", N(1));;
2 let blkp1 = BlockP(ED, Return(Plus(Val("x"), Val("y"))));;
3 let dcl2 = Pcd(Int, "f", FP(Value, Int, "y"), blkp1);;
4 let fpars1 = FP(FunProc, Abs(Int, [Int], "h"));;
5 let stm1 = Return(Plus(Apply("h", AP(N(3))), Val("x")));;
6 let blkp2 = BlockP(Var(Int, "x", N(2)), stm1);;
7 let dcl3 = Pcd(Int, "g", fpars1, blkp2);;
8 let dcl = SeqD(dcl1, SeqD(dcl2, dcl3));;
9 let dcl5 = Var(Int, "x", N(4));;
10 let apars1 = AP(Plus(Val("x"), N 3));;
11 let dcl6 = Var(Int, "z", Apply("g", apars1));;
12 let stm2 = Upd(Val("x"), Plus(Val("x"), Val("z")));;
13 let blk = BlockS(SeqD(dcl5, dcl6), stm2);;
14 let cmd = UnL(blk);;
15 let b = Block(dcl, cmd);;
16 let example_err_4 = Prog("example_err_4", b);;
17
18 printProg example_err_4;;
19 progSem example_err_4;;
```

```
Program example_err_4{
  int x = 1;
  int f(value int y){
    return (x + y);
  }
  int g(int(int) h){
    int x = 2;
    return (h(3) + x);
  }
  {
    int x = 4;
    int z = g((x + 3));
    x = (x + z);
  }
}
```

Il codice presenta un errore di tipo nell'applicazione della funzione g:

- 1 il parametro attuale è un'espressione di forma diversa da Val "ide";
- 2 ci aspettiamo un errore nel Sistema Y: Trasmissione dei parametri: E61.02;

# Analisi degli errori di tipo: example\_err\_4

```
1 let dcl1 = Var(Int, "x", N(1));;
2 let blkp1 = BlockP(ED, Return(Plus(Val("x"), Val("y"))));;
3 let dcl2 = Pcd(Int, "f", FP(Value, Int, "y"), blkp1);;
4 let fpars1 = FP(FunProc, Abs(Int, [Int], "h"));;
5 let stm1 = Return(Plus(Apply("h", AP(N(3))), Val("x")));;
6 let blkp2 = BlockP(Var(Int, "x", N(2)), stm1);;
7 let dcl3 = Pcd(Int, "g", fpars1, blkp2);;
8 let dcl = SeqD(dcl1, SeqD(dcl2, dcl3));;
9 let dcl5 = Var(Int, "x", N(4));;
10 let apars1 = AP(Plus(Val("x"), N 3));;
11 let dcl6 = Var(Int, "z", Apply("g", apars1));;
12 let stm2 = Upd(Val("x"), Plus(Val("x"), Val("z")));;
13 let blk = BlockS(SeqD(dcl5, dcl6), stm2);;
14 let cmd = UnL(blk);;
15 let b = Block(dcl, cmd);;
16 let example_err_4 = Prog("example_err_4", b);;
17
18 printProg example_err_4;;
19 progSem example_err_4;;
```

```
Program example_err_4{
  int x = 1;
  int f(value int y){
    return (x + y);
  }
  int g(int(int) h){
    int x = 2;
    return (h(3) + x);
  }
  {
    int x = 4;
    int z = g((x + 3));
    x = (x + z);
  }
}
```

Il codice presenta un errore di tipo nell'applicazione della funzione g:

- 1 il parametro attuale è un'espressione di forma diversa da Val "ide";
- 2 ci aspettiamo un errore nel Sistema Y: Trasmissione dei parametri: E61.02;

# Analisi degli errori di tipo: example\_err\_4

Il codice presenta un errore di tipo nell'applicazione della funzione g:

- 1 il parametro attuale è un'espressione di forma diversa da Val "ide";
- 2 ci aspettiamo un errore nel Sistema Y: Trasmissione dei parametri: E61.02;

---

```
Stack:
>{example_err_4,0,[g/([int::[int::int]], $g, [int::[int::int]], :fpar:, :cmd:, 1$);
  f/([int::int], $f, [int::int], :fpar:, :cmd:, 1$);
  x/(Mint, L0)], :cmdNext:, [N]}
]
Store:
[L0<-1]

Exception: TypeErrorT "E61.02: Trasmissione: Type not expected".
```

---